世界知的所有権機關 国 際 事 務 局 特許協力条約に基づいて公開された国際出願



(51) 国際特許分類6 H04N 1/46

(11) 国際公開番号 A1

WO98/37690

(43) 国際公開日

1998年8月27日(27.08.98)

(21) 国際出願番号

PCT/JP98/00727

JP

JP

(22) 国際出願日

1998年2月23日(23.02.98)

(30) 優先権データ

特願平9/37790

1997年2月21日(21.02.97)

特願平9/124031

1997年5月14日(14.05.97)

(71) 出願人(米国を除くすべての指定国について) ソニー株式会社(SONY CORPORATION)[JP/JP]

〒141-0001 東京都品川区北品川6丁目7番35号 Tokyo, (JP)

(72) 発明者;および

(75) 発明者/出願人(米国についてのみ)

中林清隆(NAKABAYASHI, Kiyotaka)[JP/JP]

加藤直哉(KATO, Naoya)[JP/JP]

〒141-0001 東京都品川区北品川6丁目7番35号

ソニー株式会社内 Tokyo, (JP)

(74) 代理人

弁理士 小池 晃, 外(KOIKE, Akira et al.)

〒105-000! 東京都港区虎ノ門二丁目6番4号 第11森ビル

Tokvo, (JP)

(81) 指定国 US, 欧州特許 (AT, BE, CH, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE).

添付公開書類

国際調査報告書

DEVICE AND METHOD FOR TRANSMISSION, DEVICE AND METHOD FOR RECEPTION, SYSTEM AND (54) Title: METHOD FOR PROCESSING PICTURE, DEVICE AND METHOD FOR PROCESSING PICTURE DATA, AND DISTRIBUTION MEDIUM

送信装置、送信方法、受信装置、受信方法、画像処理システム、画像処理方法、画像データ処理装置、画像 (54)発明の名称 データ処理方法、並びに提供媒体

(57) Abstract

RGB data outputted from a transmission-side CRT monitor (3) are converted into XYZ data by means of a profile P₁ stored in a converter (11) and outputted as L+ M* S* data, then a visual environment converting circuit (12) performs a correcting process on the XYZ data, in accordance with the visual environment on the transmission side by referring to detecting signals from sensors S₁ and S₂. Another visual environment converting circuit (15) performs a correcting process on the L+ M+ S+ data in accordance with the visual environment on the reception side by referring to detecting signals from sensors S, and S, and supplies the obtained XYZ data to a converter (16). The converter (16) converts the XYZ data into RGB data by referring to a profile P, and outputs the RGB data to a CRT monitor (4). Therefore, the appearances of the pictures of a transmission-side input device and a reception-side output transmission-side input device and a reception-side output device can be made equal to each other.

センサーセン

13, 14 ... picture edition processing circuit

15 ... visual environment converting circuit

ambient light L.

... L'M'S' picture data are transmitted

S,, S,, S,, S, ... senmos

本発明では、送信側のCRTモニタ3から出力されたRGBデータは、コンパータ11に記憶されているプロファイルPiにより、XYZデータに変換され、視環境変換回路12において、センサSi, Siにからの検出信号が参照され、送信側の視環境に応じた補正処理が施されてL'M'S'データとして出力される。視環境変換回路15は、センサSi, Siからの検出信号を参照して、受信側の視環境に応じた補正処理を施し、得られたXYZデータをコンパータ16に供給する。コンパータ16は、プロファイルPiを参照して、XYZデータをRGBデータに変換しCRTモニタ4に対して出力する。これにより、送信側の入力デバイスと受信側の出力デバイスの画像の色の見えを同じにする。

明細書

送信装置、送信方法、受信装置、受信方法、画像処理システム、画像処理方法、画像データ処理装置、画像データ処理方法、並びに提供媒体

技術分野

本発明は、送信装置、送信方法、受信装置、受信方法、画像処理システム、画像処理方法、画像データ処理装置、画像データ処理方法、及び提供媒体に関し、特に、画像の見えを一致させることができるようにした送信装置、送信方法、受信装置、受信方法、画像処理システム、画像処理方法、画像データ処理装置、画像データ処理方法、及び提供媒体に関する。

背景技術

従来、画像の取り込み又は出力(例えば、紙に印刷して出力する場合などの他、表示する場合も含む)が可能な、例えばCRTモニタ、プリンタ、スキャナ、ビデオカメラなどのデバイス間で画像データを伝送し、あるデバイス(入力デバイス)で取り込まれた画像、あるいは表示されている画像を、他のデバイス(出力デバイス)で出力(例えば、紙などに印刷)したり、表示したりする場合においては、入力デバイス又は出力デバイスで、それぞれに定義された、例えばRGBデータやCMY(K)データなどの画像データに基づいて処理が行

われていた。このため、デバイスの特性(例えば、デバイスが内蔵するフィルタや、フォスファ (Phosphor)、インクなどの特性)の違いにより、入力デバイスにおける画像と、出力デバイスにおける画像とで、色ずれが生じていた。

そこで、デバイスごとに定義された画像データの色空間を、中間の色空間 (例えば、CIE (国際照明委員会) で定められている色空間であるXYZ(CIE/XYZ)や、L'a'b'(CIE/L'a'b')など) に変換し、この中間の色空間において画像データが同一である限りは、その画像データに対応する画像を、いかなるデバイスで出力しても、その色が、測色値レベルで同一になるようにする方法がある。

この場合、色空間の変換に当たっては、デバイスごとの画像データとしての、例えばRGBと、それに対応する中間の色空間のデータとしての、例えばXYZとの対応関係が、例えば変換テーブルや変換式の形で記述されたプロファイルと呼ばれるものが用いられる。

このプロファイルは、例えばデバイスに種々の画像データを与えたときに、そのデバイスから出力される画像を測色し、あるいはデバイスに種々の測色値の画像を与えたときに、そのデバイスから得られる画像データの値を検出し、画像データと測色値とを対応付けることによって、デバイスごとに作成される。

これにより、例えばデバイスA用に作成されたプロファイルによれば、そのデバイスAに定義されたRGBデータが、それに対応する画像の測色値に応じたXYZデータに変換される。したがって、このXYZデータを、他のデバイスB用に作成されたプロファイルを用いて、そのデバイスBに定義されたRGBデータに変換することにより、デバイスBでは、デバイスAにおける画像と同じ色(測色値)の画像が

得られる。

また、デバイスBのプロファイルによれば、そのデバイスBに定義されたRGBデータが、それに対応する画像の測色値に応じたXYZデータに変換される。したがって、このXYZデータを、デバイスA用のプロファイルを用いて、そのデバイスAに定義されたRGBデータに変換することにより、デバイスAでは、デバイスBにおける画像と同じ色(測色値)の画像が得られる。

ここで、プロファイルにより中間の色空間に変換されたデータ(画像データ)は、デバイスに依存しないものなので、デバイスインディペンデントカラー(Device Independent Color)、あるいはデバイスインディペンデントデータ(Device Independent Data)と呼ばれる。なお、以下、適宜、このデータを、DICと略して記述する。また、デバイスごとに定義されたデータ(画像データ)は、デバイスディペンデントカラー(Device Dependent Color)、あるいはデバイスディペンデントデータ(Device Dependent Data)と呼ばれる。なお、以下、適宜、このデータを、DDCと略して記述する。

図38は、以上のようなプロファイルを用いて画像データのやりとりを行う、従来の画像処理システムの一例の構成を示すブロック図であり、図39は、図38の画像処理システムにおけるデータの流れを示している。

図38において、スキャナ43を入力デバイスとするとともに、CRTモニタ42及びプリンタ44を出力デバイスとすると、まずスキャナ43では、例えば紙などに描かれた画像(取り込み画像)が取り込まれ、その画像に対応したRGBデータ(スキャナ43で定義されているDDCとしての、例えばRGBデータ)が生成される。このRGBデー

タは、コンバータ412に供給され、そこで、予め作成されて記憶 されているスキャナ43用のプロファイルを用いて、DICとしての、 例えばXYZデータに変換され、マッピング部414に出力される。

マッピング部 4 1 4 は、例えば図 4 0 に示すように構成される。 コンバータ 4 1 2 からの XYZデータは、変換部 4 1 4 a により、例え ば視覚均等空間である L'a'b'空間 L のデータ (L'a'b'データ) などに変 換され、マッピングテーブル 4 1 4 d に出力される。マッピングテーブル 4 1 4 d では、変換部 4 1 4 a からの L'a'b'データに対する、 例えば色再現領域の圧縮処理などが行われる。

ここで、スキャナ43が生成する画像データに対応する色のすべてが、CRTモニタ42やプリンタ44で再現することができるとは限らない。そこで、マッピングテーブル414dでは、変換部414aからのL'a'b'データ、即ちスキャナ43が取扱い可能な色のうち、CRTモニタ42又はプリンタ44で取り扱いできない色を、その色に最も近似しているCRTモニタ42又はプリンタ44が取扱い可能な色にそれぞれマッピングする処理である色再現領域の圧縮処理が行われる。

なお、マッピングテーブル414dには、CRTモニタ42、スキャナ43、プリンタ44を入力デバイス、出力デバイスとした場合の入力デバイスの色再現可能領域(色域)と出力デバイスの色再現領域との対応関係が記憶されており、例えば変換部414aからのL'a'b'データを変換部414b又は414cに出力するようになされている。

変換部414b又は414cでは、マッピングテーブル414d

から出力されたL'a'b'データが、XYZデータに変換され、コンバータ 4 11又は413に、それぞれ出力される。

コンバータ411では、マッピング部414(変換部414b)からのDICデータとしてのXYZデータが、予め作成されて記憶されているCRTモニタ42用のプロファイルを用いて、DDCとしての、例えばRGBデータに変換され、CRTモニタ42に供給される。CRTモニタ42では、コンバータ411からのRGBデータに対応した画像が表示される(表示画像が出力される)。

一方、コンバータ413では、マッピング部414(変換部414c)からのDICデータとしてのXYZデータが、予め作成されて記憶されているプリンタ44用のプロファイルを用いて、DDCとしての、例えばCMY(K)データに変換され、プリンタ44に供給される。プリンタ44では、コンバータ413からのCMY(K)データに対応した画像が、プリント紙に印刷されて出力される(プリント画像が出力される)。

なお、CRTモニタ42は、出力デバイスとしてだけでなく、スキャナ43と同様に、入力デバイスとして用いることができるので、図38及び図39においては、表示画像、CRTモニタ42、コンバータ411、マッピング部414の間は、双方向の矢印で接続してある。以上のようにして、スキャナ43で取り込まれた取り込み画像を、CRTモニタ42又はプリンタ44で出力するようにすることにより、その表示画像又はプリント画像は、取り込み画像と同一の測色値を有するようになるので、色ずれの発生が防止されることになる。

ところで、プロファイルを用いる場合においては、プロファイル 作成時の測色条件と、実際に取り込み画像やプリント画像、表示画 像を観察する視環境(周囲の光の輝度や色度、背景など)とが異なると、観察者の視覚の感度が変化するため、実際に観察者が感じる「色の見え」(Color Appearance)も異なってくる。

したがって、自己発光型デバイスであるCRTモニタ42が出力する表示画像などのソフトコピー画像のように、それ自体が発光(自己発光)することによって観察することができる画像は、そのデバイス(この場合、CRTモニタ42)の白色点(最も明るい点)の色度点の違いにより、その色の見えが異なってくる。これは、人間の視覚が、周囲光と自己発光型デバイスの白色点の両方に順応しようとするためである。

図41は、従来の他の画像処理システムの構成例を表している。

図41において、スキャナ502で取り込んだ所定の原稿の画像は、DDCデータとしてのRGBデータとして取り込まれ、CMSとしての画像処理部511のコンバータ513に供給されるようになされている。 コンバータ513は、入力されたRGBデータを、DICデータとしてのXYZデータに変換し、PCS(Profile Connection Space)514に出力するようになされている。

同様に、CRT 5 0 1 に表示されている画像が、RGBデータとして取り込まれ、画像処理部 5 1 1 のコンバータ 5 1 2 に入力され、XYZデータに変換された後、PCS 5 1 4 に供給されるようになされている。コンバータ 5 1 2 はまた、PCS 5 1 4 より入力されたXYZデータをRGBデータに変換してCRT 5 0 1 に出力し、表示させるようになされている。

コンバータ515は、PCS514から供給されたXYZデータを、例えばDDCデータとしてのCMY(K)データに変換し、プリンタ503に出

カし、所定のプリント用紙にプリントさせるようになされている。 次に、その動作について、図42を参照して説明する。この図4 2は、スキャナ502で取り込んだ画像をプリンタ503でプリントするとともに、CRT501に表示させる場合を示している。

すなわち、スキャナ 5 0 2 が原稿から取り込んだRGBの画像データは、コンバータ 5 1 3 でXYZデータに変換された後、PCS 5 1 4 に供給される。コンバータ 5 1 5 は、PCS 5 1 4 から入力されたXYZデータをCMY(K)データ(K (黒)はない場合もある)に変換し、プリンタ 5 0 3 に出力する。プリンタ 5 0 3 は、入力されたCMY(K)データに対応する画像をプリント用紙にプリントする。

また、コンバータ 5 1 2 は、PCS 5 1 4 より供給されたXYZデータをRGBデータに変換し、CRT 1 に出力し、表示させる。

このように、この画像処理システムにおいては、所定のデバイスで取り込まれた、そのデバイスに依存する画像データが、コンバータにより、そのデバイスに依存しない画像データに一旦変換される。そして、出力側のコンバータにより、再びそのデバイスに依存するデータに変換され、出力される。したがって、コンバータを調整しておくことで、各デバイスにおいて、入力又は出力される画像の測色値を一致させることができる。

なお、変換処理は、どこにおいて行われても同様の結果が得られる。すなわち、図43に示すように、画像データ I_{in} とデバイスプロファイルデータ D_{in} を画像処理部601のコンバータ602に供給し、ここでデバイスに依存しない画像データI,を生成し、これを画像処理部603のコンバータ604に供給し、このコンバータ604において、デバイスプロファイルデータ D_{in} を作用させ、画像デー

タImを得ることができる。

また、図44に示すように、画像処理部611においては、入力された画像データ I_{in} とデバイスプロファイルデータ D_{in} をそのまま画像処理部612に伝送するようにし、画像処理部612のコンバータ613に、画像データ I_{in} とデバイスプロファイルデータ D_{in} を供給し、デバイスに依存しない画像データ I' を生成し、この画像データ I' に対して、画像処理部612のコンバータ614において、デバイスプロファイルデータ D_{in} を作用させ、画像データ I_{in} を得るようにすることができる。

さらに、図45に示すように、画像処理部621のコンバータ6 22に画像データ I in とデバイスプロファイルデータ D in を供給し、デバイスに依存しない画像データ I 'を生成し、これを画像処理部62 1のコンバータ623に供給して、コンバータ623において、入力された画像データ I 'にデバイスプロファイルデータ D cut を作用させ、画像データ I in を得るようにしてもよい。この場合、画像処理部624は、デバイスプロファイル D in を画像処理部621に供給し、画像処理部621より出力された画像データ I in の供給を受け、これをそのまま出力することになる。

ところで、例えば、ネットワークを介して接続されている2つの装置の間で、画像情報を伝送する場合、これら2つの装置が設置されている視環境は、相互に異なる場合が多い。したがって、これら2つの装置において表示出力される画像の色の見え(Color Appear ance)が異なる場合があるという課題があった。

例えば、図46に示すように、CRT501Aにソフトコピー画像が表示されているものとする。その周囲光の色温度が4150K(F

6)であり、輝度が100cd/miである場合において、このCRT501Aに表示されている画像を、画像処理部531を介して、同一の視環境下にある他のCRT501Bに供給し、表示させたとき、CRT501Aの色温度が6500Kであり、輝度が100cd/miであり、CRT501Bの色温度が9300Kであり、輝度が120cd/miであるとすると、それぞれのCRTの色温度と輝度が異なるため、CRT501Aに表示されている画像の見えと、CRT501Bに表示されている画像の見えは一致しないものとなる。

逆に図47に示すように、CRT501AとCRT501Bの色温度が、それぞれ500Kであり、輝度が80cd/mであり、同一であったとしても、CRT501Aの周囲光の色温度が4150K(F6)であり、輝度が100cd/mであり、CRT501Bの周囲光の色温度が6500K(D65)であり、輝度が150cd/mであるとすると、2つの画像の見えが一致しない。

さらに、図48に示すように、CRT501に表示されている画像を取り込み、プリンタ503に供給してプリント用紙にハードコピー画像としてプリントした場合、CRT501の周囲光の色温度が4150K(F6)であり、その輝度が100cd/ \mathbf{m} であり、プリンタ503の周囲光の色温度が6500K(D65)であり、輝度が150cd/ \mathbf{m} であるとすると、2つの画像の見えは一致しない。

発明の開示

本発明は、上述したような状況に鑑みてなされたものであり、例 えば、ネットワークを介して接続されている画像処理システムにお いて、視環境の相違に拘わらず、同一の色の見えを実現するものである。また、既存のシステムを用いて、視環境の相違に拘らず、同一の色のみを簡単に実現することができるようにするものである。

本発明に係る送信装置は、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力手段と、入力手段より入力された視環境のパラメータに応じて、入力デバイスが入力する画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する変換手段と、変換手段から出力される見えの指標データを伝送媒体を介して送信する送信手段とを備える。

この送信装置においては、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力手段から入力され、入力手段より入力された視環境のパラメータに応じて、入力デバイスが入力する画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換手段が変換し、変換手段から出力される見えの指標データを伝送媒体を介して送信手段が送信する。

例えば、人力デバイスであるCRTモニタから入力される画像 - 観察する視環境のパラメータが入力手段より入力され、入力手段より入力された、例えば、周囲光の輝度などのデータに応じて、CRTモニタから出力されるデータを視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換手段が変換し、変換手段により得られた見えの指標データを送信手段がネットワーク等の伝送媒体に対して送出する。

本発明に係る送信方法は、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、入力ステップより入力された視環境のパラメータに応じて、入力デバイスが

入力する画像データを、視環境下における色の見えに対応した見え の指標データに変換する変換ステップと、変換ステップから出力さ れる見えの指標データを伝送媒体を介して送信する送信ステップと を備える。

本発明に係る提供媒体は、入力デバイスから入力された画像に対して所定の変換を施し、伝送媒体を介して画像を送信する送信装置に用いるコンピュータプログラムを提供する提供媒体であって、前記コンピュータプログラムは、人力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、入力ステップより入力された視環境のパラメータに応じて、入力デバイスが入力する画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データを、クレて送信する送信ステップと、変換ステップから出力される見えの指標データを伝送媒体を介して送信する送信ステップとを備える。

これらの送信方法及び提供媒体においては、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力ステップから入力され、入力ステップより入力された視環境のパラメータに応じて、入力デバイスが入力する画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換ステップが変換し、変換ステップから出力される見えの指標データを伝送媒体を介して送信ステップが送信する。

例えば、人力デバイスであるCRTモニタから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力ステップより入力され、入力ステップより入力された、例えば、周囲光の輝度などのデータに応じて、CRTモニタから出力されるデータを視環境下における色の見えに対応

した見えの指標データに変換ステップが変換し、変換ステップにより得られた見えの指標データを送信ステップがネットワーク等の伝 送媒体に対して送出する。

本発明に係る送信装置は、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力手段と、入力手段より入力された視環境のパラメータに応じて、入力デバイスが入力する画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換手段と、受信側の視環境のパラメータを受信する受信手段と、受信手段により受信された受信側の視環境のパラメータに応じて、受信側の出力デバイスが出力する画像の色の見えと一致するように指標データを変換する第2の変換手段と、第2の変換手段とも出力されるデータを伝送媒体を介して送信する送信手段とを備える。

この送信装置においては、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力手段より入力され、入力手段より入力され、入力手段より入力された視環境のパラメータに応じて、入力デバイスが入力する画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに第1の変換手段が変換し、受信側の視環境のパラメータを信手段により受信された受信側の視環境のパラメータに応じて、受信側の出力デバイスが出力する画像の色の見えが、入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように指標データを第2の変換手段が変換し、第2の変換手段から出力されるデータを伝送媒体を介して送信手段が送信する。

例えば、入力デバイスであるCRTモニタから入力される画像を観察

する視環境のパラメータが入力手段より入力され、入力手段より入力された、例えば、周囲光の輝度などのデータに応じて、CRTモニタから出力されるデータを視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに第1の変換手段が変換し、受信側から伝送されてきた視環境のパラメータを受信手段が受信し、受信手段により受信された受信側の視環境のパラメータに応じて、受信側の出力デバイスであるCRTモニタが出力する画像の色の見えが、送信側の入力デバイスであるCRTモニタから入力される画像の色の見えと一致するように指標データを第2の変換手段が変換し、第2の変換手段により得られたデータを送信手段がネットワーク等の伝送媒体に対して送出する。

本発明に係る送信方法は、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、入力ステップより入力された視環境のパラメータに応じて、人力デバイスが入力する画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換ステップと、受信側の視環境のパラメータに応じて、受信側の出力デバイスから入力される画像の色の見えが、入力デバイスから入力される画像の色の見えが、入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように指標データを変換する第2の変換ステップと、第2の変換ステップから出力されるデータを伝送媒体を介して送信する送信ステップとを備える。

本発明に係る提供媒体は、入力デバイスから入力された画像に対して所定の変換を施し、伝送媒体を介して画像を送信する送信装置に用いるコンピュータプログラムを提供する提供媒体であって、前

記コンピュータプログラムは、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、入力ステップより入力された視環境のパラメータに応じて、人力デバイスが入力する画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換ステップと、受信側の視環境のパラメータを受信する受信ステップと、受信側の出力デバイスが出力する画像の色の見えが、入力デバイスから入力される画像の色の見えが、入力デバイスから入力される画像の色の見えが、入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように指標データを変換する第2の変換ステップと、第2の変換ステップから出力されるデータを伝送媒体を介して送信する送信ステップとを備える。

これらの送信方法及び提供媒体においては、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力ステップより入力された視環境のパラメータに応じて、入力デバイスが入力する画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに第1の変換ステップが変換し、受信ステップが受信し、受信ステップが受信し、受信ステップにより受信された受信側の視環境のパラメータに応じて、受信側の出力デバイスが出力する画像の色の見えが、入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように指標データを第2の変換ステップが変換し、第2の変換ステップから出力されるデータを伝送媒体を介して送信ステップが送信する。

例えば、入力デバイスであるCRTモニタから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力ステップより入力され、入力ステップより入力された、例えば、周囲光の輝度などのデータに応じて、

CRTモニタから出力されるRGBデータを視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに第1の変換ステップが変換し、受信側から伝送されてきた視環境のパラメータを受信ステップが受信し、受信ステップにより受信された受信側の視環境のパラメータに応じて、受信側の出力デバイスであるCRTモニタが出力する画像の色の見えが、送信側の入力デバイスであるCRTモニタから入力される画像の色の見えと一致するように指標データを第2の変換ステップが変換し、第2の変換ステップにより得られたデータを送信ステップがネットワーク等の伝送媒体に対して送出する。

本発明に係る送信装置は、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力手段と、入力デバイスから入力された画像と、入力手段から入力された視環境のパラメータとを送信する送信手段とを備える。

この送信装置においては、入力デバイスから人力される画像を観察する視環境のパラメータが入力手段より入力され、人力デバイスから入力された画像と、人力手段から入力された視環境のパラメータとを送信手段が送信する。例えば、人力デバイスであるCRTモニタを観察する視環境である、周囲光の輝度などの視環境パラメータが入力手段より入力され、人力デバイスであるCRTモニタから入力された画像データと、入力手段から入力された視環境のパラメータとを、送信手段がネットワーク等の伝送媒体に対して送出する。

本発明に係る送信方法は、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、入力デバイスから入力された画像と、入力ステップから入力された視環境のパラメータとを送信する送信ステップとを備える。

本発明に係る提供媒体は、入力デバイスから入力された画像に対して所定の変換を施し、伝送媒体を介して画像を送信する送信装置に用いるコンピュータプログラムを提供する提供媒体であって、前記コンピュータプログラムは、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、入力デバイスから入力された画像と、入力ステップから入力された視環境のパラメータとを送信する送信ステップとを備える。

これらの送信方法及び提供媒体においては、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力ステップより入力され、入力デバイスから入力された画像と、入力ステップから入力された視環境のパラメータとを送信ステップが送信する。例えば、入力デバイスであるCRTモニタを観察する視環境である、周囲光の輝度などの視環境パラメータが入力ステップより入力され、入力デバイスであるCRTモニタから入力された画像データと、入力ステップから入力された視環境のパラメータとを、送信ステップがネットワーク等の伝送媒体に対して送出する。

本発明に係る受信装置は、送信側から伝送されてきた画像データを受信する受信手段と、出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力手段と、入力手段より入力された視環境のパラメータに応じて、出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、受信手段により受信された画像データを変換する変換手段と、変換手段により変換された画像データを出力デバイスに対して出力する出力手段とを備える。

この受信装置においては、送信側から伝送されてきた画像データ

を受信手段が受信し、出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力手段より入力され、入力手段より入力された視環境のパラメータに応じて、出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、受信手段により受信された画像データを変換手段が変換し、変換手段により変換された画像データを出力デバイスに対して出力手段が出力する。

例えば、送信側から伝送されてきた画像データを受信手段が受信し、受信側の出力デバイスであるCRTモニタを観察する視環境のパラメータである周囲光の輝度などが入力手段より入力され、入力手段より入力された視環境のパラメータに応じて、CRTモニタに表示される画像の色の見えが、送信側の入力デバイスであるCRTモニタに表示される画像の色の見えと一致するように、受信手段により受信された画像データを変換手段が変換し、得られた画像データを出力デバイスであるCRTモニタに対して出力手段が出力する。

本発明に係る受信方法は、送信側から伝送されてきた画像データを受信する受信ステップと、出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、入力ステップより入力された視環境のパラメータに応じて、出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、受信ステップにより受信された画像データを変換する変換ステップと、変換ステップにより変換された画像データを出力デバイスに対して出力する出力ステップとを備える。

本発明に係る提供媒体は、送信側の人力デバイスより入力され、

送信側の視環境のパラメータに応じて変換されて伝送されてきた画像データを受信し、出力デバイスに対して表示出力する受信装置に用いるコンピュータプログラムを提供する提供媒体であって、前記コンピュータプログラムは、送信側から伝送されてきた画像である受信ステップと、出力デバイスに表示出力されるでの像である。と一タが入力される入力ステップと、入力される画像の色の見えが、送信側の入力デバクに表示出力される画像の色の見えが、送信側の入力デバクに表示出力される画像の色の見えが、送信側の入力デバクに表示出力される画像の色の見えが、送信側の入力デバイスにあり受信された画像データを変換オテップと、変換ステップと、変換された画像データを出力デバイスに対して出力する出力ステップとを備える。

これらの受信方法及び提供媒体においては、送信側から伝送されてきた画像データを受信ステップが受信し、出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力ステップより入力され、入力ステップより入力された視環境のパラメータに応じて、出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、受信ステップにより受信された画像データを変換ステップが変換し、変換ステップにより変換された画像データを出力デバイスに対して出力ステップが出力する。

例えば、送信側から伝送されてきた画像データを受信ステップが 受信し、受信側の出力デバイスであるCRTモニタを観察する視環境の パラメータである周囲光の輝度などが入力ステップより入力され、 入力ステップより入力された視環境のパラメータに応じて、CRTモニ タに表示される画像の色の見えが、送信側の入力デバイスであるCR Tモニタに表示される画像の色の見えと一致するように、受信ステップにより受信された画像データを変換ステップが変換し、得られた画像データを出力デバイスであるCRTモニタに対して出力ステップが出力する。

本発明に係る受信装置は、出力デバイスに表示出力される画像を 観察する視環境のパラメータが入力される入力手段と、入力手段か ら入力された視環境のパラメータを送信側に送信する送信手段と、 送信側から伝送されてきた画像データを受信する受信手段と、受信 手段により受信された画像データを出力デバイスに対して出力する 出力手段とを備える。

この受信装置においては、出力デバイスに表示出力される画像を 観察する視環境のパラメータが入力手段より入力され、入力手段か ら入力された視環境のパラメータを送信側に送信手段が送信し、送 信側から伝送されてきた画像データを受信手段が受信し、受信手段 により受信された画像データを出力デバイスに対して出力手段が出 力する。

例えば、出力デバイスであるCRTモニタに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータである、例えば、周囲光の輝度などが入力手段より入力され、入力された視環境のパラメータを送信側に対して送信手段が送信し、送信された視環境のパラメータに応じて所定の補正処理が施された後、送信側から伝送されてきた画像データを受信手段が受信し、受信された画像データをCRTモニタに対して出力手段が出力する。

本発明に係る受信方法は、出力デバイスに表示出力される画像を

観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、入力ステップから入力された視環境のパラメータを送信側に送信する送信ステップと、送信側から伝送されてきた画像データを受信する受信ステップと、受信ステップにより受信された画像データを出力デバイスに対して出力する出力ステップとを備える。

本発明に係る提供媒体は、送信側の入力デバイスより入力され、送信側の視環境のパラメータと、受信側の視環境のパラメータとに応じて変換されて伝送されてきた画像データを受信し、出力デバイスに対して表示出力する受信装置に用いるコンピュータプログラムは、出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、入力ステップから入力された視環境のパラメータを送信側に送信する送信ステップと、送信側から伝送されてきた画像データを受信する受信ステップと、受信ステップにより受信された画像データを出力デバイスに対して出力する出力ステップとを備える。

これらの受信方法及び提供媒体においては、出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力ステップより入力され、入力ステップから入力された視環境のパラメータを送信側に送信ステップが送信し、送信側から伝送されてきた画像データを受信ステップが受信し、受信ステップにより受信された画像データを出力デバイスに対して出力ステップが出力する。例えば、出力デバイスであるCRTモニタに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータである、

例えば、周囲光の輝度などが入力ステップより入力され、入力さ

れた視環境のパラメータを送信側に対して送信ステップが送信し、 送信された視環境のパラメータに応じて所定の補正処理が施された 後、送信側から伝送されてきた画像データを受信ステップが受信し、 受信された画像データをCRTモニタに対して出力ステップが出力す る。

本発明に係る受信装置は、送信側から伝送されてきた画像データと送信側の視環境のパラメータとを受信する受信手段と、受信手段により受信された視環境のパラメータに応じて、画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する視環境のパラメータが入力される入力手段と、入力手段より入力される入力手段と、入力手段より入力される画像の見えどの見えが、送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えが、送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えが、送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えが、送信側の入力デバイスに対して出力するように指標データを変換する第2の変換手段と、第2の変換手段により得られた画像データを出力デバイスに対して出力する出力手段とを備える。

この受信装置においては、送信側から伝送されてきた画像データと送信側の視環境のパラメータとを受信手段が受信し、受信手段により受信された視環境のパラメータに応じて、画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに第1の変換手段が変換し、出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力手段より入力され、入力手段より入力された視環境のパラメータに応じて、出力デバイスが出力する画像の色の見えが、送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、指標データを第2の変換手段が変換し、第2の変換手

段により得られた画像データを出力デバイスに対して出力手段が出 力する。

例えば、送信側から伝送されてきた画像データと、送信側の視環境のパラメータである、例えば、周囲光の輝度などを受信手段が受信し、受信された視環境のパラメータに応じて、画像データを、送信側のCRTモニタを観察する視環境における色の見え対応した見えの指標データに第1の変換手段が変換し、受信側の出力デバイスであるCRTモニタに表示出力される画像を観察する視環境の周囲光の輝度などのパラメータが入力手段より入力され、入力された視環境のパラメータが入力手段より入力され、入力された視環境のの色の見えが、送信側の入力デバイスであるCRTモニタから入力される画像の色の見えと一致するように指標データを第2の変換手段が変換し、第2の変換手段により得られた画像データを出力デバイスであるCRTモニタに対して出力手段が出力する。

本発明に係る受信方法は、送信側から伝送されてきた画像データと送信側の視環境のパラメータとを受信する受信ステップと、受信ステップにより受信された視環境のパラメータに応じて、画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換ステップと、出力デバイスに表示出力される風象を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、出力デバイスが出力する画像の色の見えが、送信側の入力デバイスから入力スが出力する画像の色の見えが、送信側の入力デバイスに対して出力する出力ステップとを備える。

本発明に係る提供媒体は、送信側から伝送されてきた、送信側の 入力デバイスより入力された画像データと、入力デバイスから入力 される画像を観察する視環境のパラメータとを受信し、出力デバイ スに対して表示出力する受信装置に用いるコンピュータプログラム を提供する提供媒体であって、前記コンピュータプログラムは、送 信側から伝送されてきた画像データと送信側の視環境のパラメータ とを受信する受信ステップと、受信ステップにより受信された視環 境のパラメータに応じて、画像データを、視環境下における色の見 えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換ステップと、 出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータ が入力される入力ステップと、入力ステップより入力された視環境 のパラメータに応じて、出力デバイスが出力する画像の色の見えが、 送信側の入力デバイスから人力される画像の色の見えと一致するよ うに指標データを変換する第2の変換ステップと、第2の変換ステ ップにより得られた画像データを出力デバイスに対して出力する出 カステップとを備える。

これらの受信方法及び提供媒体においては、送信側から伝送されてきた画像データと送信側の視環境のパラメータとを受信ステップが受信し、受信ステップにより受信された視環境のパラメータに応じて、画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに第1の変換ステップが変換し、出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力ステップより入力され、入力ステップより入力された視環境のパラメータに応じて、出力デバイスが出力する画像の色の見えが、送信側の入力デバイスが出力する画像の色の見えが、送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように指標データを第2

の変換ステップが変換し、第2の変換ステップにより得られた画像 データを出力デバイスに対して出力ステップが出力する。

例えば、送信側から伝送されてきた画像データと、送信側の視環境のパラメータとを受信ステップが受信し、受信された視環境のパラメータに応じて、画像データを、送信側のCRTモニタを観察する視環境における色の見え対応した見えの指標データに第1の変換ステップが変換し、受信側の出力デバイスであるCRTモニタに表示出力される画像を観察する視環境の周囲光の輝度などのパラメータが入力ステップより入力され、入力された視環境のパラメータに応じて、出力デバイスであるCRTモニタが出力する画像の色の見えが、送信側の入力デバイスであるCRTモニタから入力される画像の色の見えと一致するように指標データを第2の変換ステップが変換し、第2の変換ステップにより得られた画像データを出力デバイスであるCRTモニタに対して出力ステップが出力する。

本発明に係る画像処理システムは、送信側が、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される第1の入力手段と、第1の入力手段より入力された視環境のパラメータに応じて、入力デバイスが入力する画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換手段から出力される見えの指標データを伝送媒体を介して送信する送信手段とを備え、受信側が、伝送媒体を介して法されてきた指標データを受信する受信手段と、出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される第2の入力手段と、第2の入力手段より入力された視環境のパラメータに応じて、出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、メータに応じて、出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、

送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、受信手段により受信された指標データを変換する第 2 の変換手段と、第 2 の変換手段により変換された画像データを出力デバイスに対して出力する出力手段とを備える。

この画像処理システムにおいては、送信側では、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが第1の入力手段より入力された視環境のパラメータを、視環境では、入力デバイスが入力する画像データを、視環境でで、入力デバイスが入力する画像データを、視環境でで、入力デバイスが入力する画像データを、視環境でで変換をして、第1の変換手段がら出力される見えの指標データを受信手段が送信し、受信側では、伝送媒体を介して対して対して対して対して対して対して対して対して対した指標データを受信手段が受信し、出力デバイスに表示出力された視環境のパラメトに関いで、出力デバイスに表示出力された視環境のパラメトに関い、よりで、出力デバイスに表示出力される画像の色えと一致するに関い、カーデバイスから入力される画像の色の見えとの変換手段によりで、カージャので、カージャので、よりでは、大力での人力を第2の変換手段により変換された画像データを出力デバイスに対して、カーチ段が出力する。

例えば、送信側では、入力デバイスであるCRTモニタを観察する視環境のパラメータである、例えば、周囲光の輝度などのデータが第1の入力手段から入力され、入力された視環境のパラメータに応じて、入力デバイスであるCRTモニタが入力する画像データを第1の変換手段が視環境下における色の見えに対応した見えの指標データ変換し、得られたデータを送信手段が、ネットワークなどを介して送

信し、受信側では、ネットワークを介して伝送されてきた指標データを受信手段が受信し、出力デバイスであるCRTモニタに対して表示出力される画像を観察する視環境のパラメータである、例えば、周囲光の輝度などのデータが第2の人力手段より入力され、入力された視環境のパラメータに応じて、出力デバイスであるCRTモニタに表示出力される画像の色の見えが、送信側の入力デバイスであるCRTモニタから入力される画像の色の見えと一致するように、受信された指標データを第2の変換手段が変換し、第2の変換手段により変換された画像データを出力デバイスであるCRTモニタに対して出力手段が出力する。

本発明に係る画像処理方法は、送信側が、画像を観察する視環境のパラメータが入力される第1の入力ステップと、第1の入力ススが入力された視環境のパラメータに応じて、入力デバースを、視環境では、一人力が応した。現場では、一人力が応じて、人力が応じて、人力が応じて、人力が応じて、人力が応じて、人力が応じて、人力が応じて、人力が応じて、人力が応じて、人力が応じて、というとを備え、受信側が、伝送媒体を介して送されて表では、出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力された視環境のパラメータを受信するでは、出力が入力される画像の色の見えが、メータに応じて、出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、メータに応じて、出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、と信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えが、よらに、受信ステップにより受信された指標データを変換する第2の変換ステップと、第2の変換ステップによりで出力する出力ステップとを備える。を出力デバイスに対して出力する出力ステップと、第1の変換ステップとを備える。

本発明に係る提供媒体は、送信側は、入力デバイスから入力され た画像に対して所定の変換を施し、伝送媒体を介して画像を送信し、 受信側は、伝送媒体を介して伝送されてきた画像に対して所定の変 換を施した後、出力デバイスに表示出力する画像処理システムに用 いるコンピュータプログラムを提供する提供媒体であって、送信側 のコンピュータプログラムは、画像を観察する視環境のパラメータ が入力される第1の入力ステップと、第1の入力ステップより入力 された視環境のパラメータに応じて、入力デバイスが入力する画像 データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データ に変換する第1の変換ステップと、第1の変換ステップから出力さ れる見えの指標データを伝送媒体を介して送信する送信ステップと を備え、受信側のコンピュータプログラムは、伝送媒体を介して伝 送されてきた指標データを受信する受信ステップと、出力デバイス に対して表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力 される第2の入力ステップと、第2の入力ステップより入力された 視環境のパラメータに応じて、出力デバイスに表示出力される画像 の色の見えが、送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見 えと一致するように、受信ステップにより受信された指標データを 変換する第2の変換ステップと、第2の変換ステップにより変換さ れた画像データを出力デバイスに対して出力する出力ステップとを 備える。

これらの画像処理方法及び提供媒体においては、送信側では、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが第1の入力ステップより入力され、第1の入力ステップより入力された視環境のパラメータに応じて、入力デバイスが入力する画像デー

夕を、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに第 1の変換ステップが変換し、第1の変換ステップから出力される見 えの指標データを伝送媒体を介して送信ステップが送信し、受信 では、伝送媒体を介して伝送されてきた指標データを受信ステップ が受信し、出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する視 環境のパラメータが第2の入力ステップより入力され、第2の入力 ステップより入力された視環境のパラメータに応じて、出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、送信側の入力デバイら 人力される画像の色の見えが、送信側の入力デバイらり 受信された指標データを第2の変換ステップが変換し、第2の変換ステップにより変換された画像データを出力デバイスに対して出力ステップが出力する。

例えば、送信側では、入力デバイスであるCRTモニタを観察する視環境のパラメータである、例えば、周囲光の輝度などのデータが第1の入力ステップから入力され、入力された視環境のパラメータに応じて、入力デバイスであるCRTモニタが入力するRGBデータを第1の変換ステップが視環境下における色の見えに対応した見えの指標データ変換し、得られたデータを送信ステップが、ネットワークなどを介して送信し、受信側では、ネットワークを介して伝送されてきた指標データを受信ステップが受信し、出力デバイスであるCRTモニタに対して表示出力される画像を観察する視環境のパラメータである、例えば、周囲光の輝度などのデータが第2の入力ステップより入力され、入力された視環境のパラメータに応じて、出力デバイスであるCRTモニタに表示出力される画像の色の見えが、送信側の入力デバイスであるCRTモニタから入力される画像の色の見えと一致す

るように、受信された指標データを第2の変換ステップが変換し、 第2の変換ステップにより変換された画像データを出力デバイスで あるCRTモニタに対して出力ステップが出力する。

本発明に係る画像処理システムは、送信側が、入力デバイスより 入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される第1の 入力手段と、第1の入力手段より入力された視環境のパラメータに 応じて、入力デバイスが入力する画像データを、視環境下における 色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換手段 と、出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する受信側の 視環境のパラメータを受信する第1の受信手段と、第1の受信手段 により受信された視環境のパラメータに応じて、出力デバイスに表 示出力される画像の色の見えが、入力デバイスから入力される画像 の色の見えと一致するように、第1の変換手段より出力された指標 データを変換する第2の変換手段と、第2の変換手段により得られ たデータを伝送媒体を介して送信する第1の送信手段とを備え、受 信側が、伝送媒体を介して伝送されてきたデータを受信する第2の 受信手段と、第2の受信手段により受信されたデータを出力デバイ スに対して出力する出力手段と、出力デバイスに対して表示出力さ れる画像を観察する視環境のパラメータが入力される第2の人力手 段と、第2の入力手段より入力された視環境のパラメータを送信側 に対して送信する第2の送信手段とを備える。

この画像処理システムにおいては、送信側では、人力デバイスより人力される画像を観察する視環境のパラメータが第1の入力手段より入力された視環境のパラメータに応じて、人力デバイスが入力する画像データを、視環境下におけ

る色の見えに対応した見えの指標データに第1の変換手段が変換し、出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する受信側の視環のパラメータを第1の受信手段が受信し、第1の受信手段が受信し、出力デバイスを第1の受信手段がじて、出力デバイスを関係の色の見えが、人力デバイスから入力される画像の色の見えが、人力デバイスから出力されたりまり、第1の変換手段により出力されたり、第1の変換手段により出力された。一夕を接ば体を介して伝送されてきたデータを第2の受信手段が受信して、会に対して表示出力される画像を第2の受信手段により受信されたデータを第2の受信手段により受信されたデータを第2の受信手段により受信されたデータを第2の受信手段によりででは対して表示出力される画像を第2の受信手段が出力し、出力デバイスに対して表示出力され、第2の入力手段より入力された視環境のパラメータを送信側に対して第2の送信手段が送信する。

例えば、送信側では、入力デバイスであるCRTモニタより入力される画像を観察する視環境のパラメータである、例えば、周囲光の輝度などのデータが第1の入力手段より入力され、入力された視環境のパラメータに応じて、人力デバイスであるCRTモニタが入力する画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに第1の変換手段が変換し、受信側の出力デバイスであるCRTモニタに対して表示出力される画像を観察する受信側の視環境のパラメータを第1の受信手段が受信し、受信された、例えば、受信側の周囲光の輝度などの視環境のパラメータに応じて、受信側の出力デバイスであるCRTモニタに表示出力される画像の色の見えが、送信側の入力デバイスであるCRTモニタから入力される画像の色の見えと一致

するように、第1の変換手段より出力された指標データを第2の変換手段が変換し、得られたデータをネットワークを介して第1の送信手段が送信し、受信側では、ネットワークを介して伝送されてきたデータを第2の受信手段が受信し、受信されたデータを受信側の出力デバイスであるCRTモニタに対して出力手段が出力し、出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する視環境のパラメータである、例えば、周囲光の輝度などのデータが第2の入力手段より入力され、入力された視環境のパラメータを送信側に対して第2の送信手段が送信する。

本発明に係る画像処理方法は、送信側が、入力デバイスより入力 される画像を観察する視環境のパラメータが入力される第1の入力 ステップと、第1の入力ステップより入力された視環境のパラメー 夕に応じて、入力デバイスが入力する画像データを、視環境下にお ける色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換ス テップと、出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する受 信側の視環境のパラメータを受信する第1の受信ステップと、受信 ステップにより受信された視環境のバラメータに応じて、出力デバ イスに表示出力される画像の色の見えが、入力デバイスから入力さ れる画像の色の見えと一致するように、第1の変換ステップより出 力された指標データを変換する第2の変換ステップと、第2の変換 ステップより出力されたデータを伝送媒体を介して送信する第1の 送信ステップとを備え、受信側が、伝送媒体を介して伝送されてき たデータを受信する第2の受信ステップと、第2の受信ステップに より受信されたデータを出力デバイスに対して出力する出力ステッ プと、出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する視環境

のパラメータが入力される第2の入力ステップと、第2の入力ステップより入力された視環境のパラメータを送信側に対して送信する第2の送信ステップとを備える。

本発明に係る提供媒体は、送信側は、入力デバイスから入力され た画像に対して所定の変換を施し、伝送媒体を介して画像を送信し、 受信側は、伝送媒体を介して伝送されてきた画像を出力デバイスに 表示出力する画像処理システムに用いるコンピュータプログラムを 提供する提供媒体であって、送信側のコンピュータプログラムは、 入力デバイスより入力される画像を観察する視環境のパラメータが 入力される第1の入力ステップと、第1の入力ステップより入力さ れた視環境のパラメータに応じて、入力デバイスが入力する画像デ ータを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに 変換する第1の変換ステップと、出力デバイスに対して表示出力さ れる画像を観察する受信側の視環境のパラメータを受信する第1の 受信ステップと、受信ステップにより受信された視環境のパラメー 夕に応じて、出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、入 カデバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、第1 の変換ステップより出力された指標データを変換する第2の変換ス テップと、第2の変換ステップより出力されたデータを伝送媒体を 介して送信する第1の送信ステップとを備え、受信側のコンピュー タプログラムは、伝送媒体を介して伝送されてきたデータを受信す る第2の受信ステップと、第2の受信ステップにより受信されたデ ータを出力デバイスに対して出力する出力ステップと、出力デバイ スに対して表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入 力される第2の入力ステップと、第2の入力ステップより入力され

た視環境のパラメータを送信側に対して送信する第2の送信ステップとを備える。

これらの画像処理方法及び提供媒体においては、送信側では、入 カデバイスより入力される画像を観察する視環境のパラメータが第 1の入力ステップより入力され、第1の入力ステップより入力され た視環境のパラメータに応じて、入力デバイスが入力する画像デー 夕を、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに第 1の変換ステップが変換し、出力デバイスに対して表示出力される 画像を観察する受信側の視環境のパラメータを第1の受信ステップ が受信し、第1の受信ステップにより受信された視環境のパラメー 夕に応じて、出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、入 カデバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、第1 の変換ステップより出力された指標データを第2の変換ステップが 変換し、第2の変換ステップにより得られたデータを伝送媒体を介 して第1の送信ステップが送信し、受信側では、伝送媒体を介して 伝送されてきたデータを第2の受信ステップが受信し、第2の受信 ステップにより受信されたデータを出力デバイスに対して出力ステ ップが出力し、出力デバイスに対して表示出力される画像を観察す る視環境のパラメータが第2の入力ステップより入力され、第2の 入力ステップより入力された視環境のパラメータを送信側に対して 第2の送信ステップが送信する。

例えば、送信側では、入力デバイスであるCRTモニタより入力される画像を観察する視環境のパラメータである、例えば、周囲光の輝度などのデータが第1の入力ステップより入力され、入力された視環境のパラメータに応じて、入力デバイスであるCRTモニタが入力す

る画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標 データに第1の変換ステップが変換し、受信側の出力デバイスであ るCRTモニタに対して表示出力される画像を観察する受信側の視環境 のパラメータを第1の受信ステップが受信し、受信された、例えば、 受信側の周囲光の輝度などの視環境のパラメータに応じて、受信側 の出力デバイスであるCRTモニタに表示出力される画像の色の見え が、送信側の入力デバイスであるCRTモニタから入力される画像の色 の見えと一致するように、第1の変換ステップより出力された指標 データを第2の変換ステップが変換し、得られたデータをネットワ 一クを介して第1の送信ステップが送信し、受信側では、ネットワ ークを介して伝送されてきたデータを第2の受信ステップが受信 し、受信されたデータを受信側の出力デバイスであるCRTモニタに対 して出力ステップが出力し、出力デバイスに対して表示出力される 画像を観察する視環境のパラメータである、例えば、周囲光の輝度 などのデータが第2の入力ステップより入力され、入力された視環 境のパラメータを送信側に対して第2の送信ステップが送信する。

本発明に係る画像処理システムは、送信側が、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される第1の入力手段と、入力デバイスから入力された画像と、第1の入力手段から入力された視環境のパラメータとを送信する送信手段とを備え、受信側が、送信側から伝送されてきた画像データと送信側の視環境のパラメータとを受信する受信手段と、受信手段により受信された視環境のパラメータに応じて、画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換手段と、出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメ

ータが入力される第2の入力手段と、第2の入力手段より入力された視環境のパラメータに応じて、出力デバイスが出力する画像の色の見えが、送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように指標データを変換する第2の変換手段と、第2の変換手段により得られた画像データを出力デバイスに対して出力する出力手段とを備える。

この画像処理システムにおいては、送信側では、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが第1の入力手段から入力され、入力デバイスから入力された画像と、第1の入力された視環境のパラメータとを送信手段が送信し、、受信手段が送信側の視環境のパラメータとを受信手段により受信された色のパラメータに応じて、画像データを、視環境下に対し、見えの指標データに第1の変換手段が変換し、第2の入力され、第2の入力され、第2の入力された列環境のパラメータに応じて、出力デバイスが出力する画像の見えと一致で、より、カータに応じて、出力デバイスが出力する画像の見えと一致で、ように指標データを第2の変換手段が変換し、第2の変換手段が出力する。得られた画像データを出力デバイスに対して出力手段が出力する。

例えば、送信側では、入力デバイスであるCRTモニタから入力される画像を観察する視環境のパラメータである、例えば、周囲光の輝度データが第1の入力手段から入力され、入力デバイスであるCRTモニタから入力された画像データと、第1の入力手段から入力された視環境のデータとを送信手段が送信し、受信側では、送信側から伝

送されてきた画像データと送信側の視環境のパラメータとを受信手段が受信し、受信手段により受信された視環境のパラメータに応じて、画像データを、送信側の視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに第1の変換手段が変換し、受信側の出力デバイスであるCRTモニタに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが第2の入力手段より入力され、第2の入力手段より入力された受信側の視環境のパラメータである、例えば、周囲光の輝度データに応じて、出力デバイスであるCRTモニタが出力する画像の色の見えが、送信側の入力デバイスであるCRTモニタから入力される画像の色の見えと一致するように指標データを第2の変換手段が変換し、第2の変換手段により得られた画像データを出力デバイスであるCRTモニタに対して出力手段が出力する。

本発明に係る画像処理方法は、送信側が、入力デバイスから入力 される画像を観察する視環境のパラメータが入力される第1の入力 ステップと、入力デバイスから入力された画像と、第1の入力テップを、入力デバイスから入力された画像と、第1の入力テップを一名とで送信する送信するとではでは、送信側から伝送されてきた画像データとを受信するでは、受信の視環境のパラメータに応じて、画像を観って、をは環境でにおける色の見えに対応した見えの指標データを変換ステップと、出力デバイスに表示して、の入力ステップより入力される第2の入力ステップより入力された視環境のパラメータに応じて、の入力ステップより入力された視環境のパラメータを変換するの入力で、送信側の入力デバイスが出力する画像の色の見えが、送信側の入力デバイスが出力する画像の色の見えが、送信側の入力デバイスが出力する画像の色の見えが、送信側の入力デバイスが出力する画像の色の見えと一致するように指標データを変換する 第2の変換ステップと、第2の変換ステップにより得られた画像データを出力デバイスに対して出力する出力ステップとを備える。

本発明に係る提供媒体は、送信側は、入力デバイスから入力され た画像を、伝送媒体を介して送信し、受信側は、伝送媒体を介して 伝送されてきた画像に所定の変換を施して出力デバイスに表示出力 する画像処理システムに用いるコンピュータプログラムを提供する 提供媒体であって、送信側のコンピュータプログラムは、入力デバ イスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力され る第1の入力ステップと、入力デバイスから入力された画像と、第 1の入力ステップから入力された視環境のパラメータとを送信する 送信ステップとを備え、受信側のコンピュータプログラムは、送信 側から伝送されてきた画像データと送信側の視環境のパラメータと を受信する受信ステップと、受信ステップにより受信された視環境 のパラメータに応じて、画像データを、送信側の視環境下における 色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換ステッ プと、出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラ メータが入力される第2の入力ステップと、第2の入力ステップよ り入力された視環境のパラメータに応じて、出力デバイスが出力す る画像の色の見えが、送信側の入力デバイスから入力される画像の 色の見えと一致するように指標データを変換する第2の変換ステッ プと、第2の変換ステップにより得られた画像データを出力デバイ スに対して出力する出力ステップとを備える。

これらの画像処理方法及び提供媒体においては、送信側では、入 カデバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータが第 1の入力ステップから入力され、入力デバイスから入力された画像 と、第1の入力ステップから入力された視環境のバラメータとを送信ステップが送信し、受信側では、送信側から伝送されてきた画像データと送信側の視環境のパラメータとを受信ステップが受信し、受信ステップにより受信された視環境のパラメータに応じて、画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに第1の変換ステップが変換し、出力デバイスに表示出力された視環境のパラメータが第2の入力ステップより入力された視環境のパラメータが第2の入力ステップより入力された視環境のパラメータにでで、送信側の入力ステップより入力された視環境のパラメータにでバイスが出力する画像の色の見えが、送信側でパイスが出力する画像の色の見えと一致するように指標データを出力デバイスに対して出力ステップが出力する。

例えば、送信側では、入力デバイスであるCRTモニタから入力される画像を観察する視環境のパラメータである、例えば、周囲光の輝度データが第1の入力ステップから入力され、入力デバイスであるCRTモニタから入力された画像データと、第1の入力ステップから入力された視環境のデータとを送信ステップが送信し、受信側では、送信側から伝送されてきた画像データと送信側の視環境のパラメータとを受信ステップにより受信された視環境のパラメータに応じて、画像データを、送信側の視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに第1の変換ステップが変換し、受信側の出力デバイスであるCRTモニタに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが第2の入力ステップより入力され、第2の入力ステップより入力された受信側の視環境のパラメータである、例えば、周囲光の輝度データに応じて、出力デバイスである、例えば、周囲光の輝度データである、例えば、周囲光の輝度データに応じて、出力デバイスである、例えば、周囲光の輝度データにある、例えば、周囲光の輝度データにある、例えば、周囲光の輝度である、例えば、周囲光の輝度である、例えば、周囲光の輝度である、例えば、周囲光の輝度である、例えば、周囲光の輝度である、例えば、周囲光の輝度である、例えば、周囲光の輝度である、例えば、周囲光の輝度である、例えば、周囲光の輝度である、例えば、周囲光の輝度である、例えば、周囲光の輝度である、例えば、周囲光の輝度である、例えば、周囲光の輝度である、例えば、周囲光の輝度である、例えば、周囲光の輝度である、例えば、周囲光の輝度である。

あるCRTモニタが出力する画像の色の見えが、送信側の入力デバイスであるCRTモニタから入力される画像の色の見えと一致するように指標データを第2の変換ステップが変換し、第2の変換ステップにより得られた画像データを出力デバイスであるCRTモニタに対して出力ステップが出力する。

本発明に係る画像データ処理装置は、DDCの画像データをDICの画像データに、又は、DICの画像データをDDCの画像データに、変換するためのプロファイルを取り込む第1の取込手段と、視環境パラメータを取り込む第2の取込手段と、第2の取込手段で取り込んだ視環境パラメータに対応して、第1の取込手段で取り込んだプロファイルを書き換える書換手段とを備える。

本発明に係る画像データ処理方法は、DDCの画像データをDICの画像データに、又は、DICの画像データをDDCの画像データに、変換するためのプロファイルを取り込む第1の取込ステップと、視環境パラメータを取り込む第2の取込ステップと、第2の取込ステップで取り込んだ視環境パラメータに対応して、第1の取込ステップで取り込んだプロファイルを書き換える書換ステップとを備える。

本発明に係る提供媒体は、DDCの画像データをDICの画像データに、 又は、DICの画像データをDDCの画像データに、変換するためのプロファイルを取り込む第1の取込ステップと、視環境パラメータを取り込む第2の取込ステップと、第2の取込ステップで取り込んだ視環境パラメータに対応して、第1の取込ステップで取り込んだプロファイルを書き換える書換ステップとを備えるコンピュータプログラムを提供する。

これらの画像データ処理装置、画像データ処理方法、及び提供媒

体においては、取り込んだ視環境パラメータに対応して、DDCの画像 データをDICの画像データに変換するためのプロファイル、又はDIC の画像データをDDCの画像データに変換するためのプロファイルが書 き換えられる。

図面の簡単な説明

- 図1は、本発明の概要を説明する図である。
- 図2は、本発明を適用した送受信装置の第1の実施の形態の構成 を示すブロック図である。
- 図3は、図1に示す実施の形態の処理の流れを説明する図である。 図4A,4B,4C,4Dは、比例順応係数R₄₄,を変化した場合の、 送信側と受信側のソフトコピー画像の色の見えの一致度との関係の 調査実験結果を示す図である。
 - 図5は、図4A乃至4Bに示す調査実験の結果を示す図である。
- 図6は、図1に示す実施の形態のセンサの代わりに、パラメータ 設定回路を使用した場合の構成例を説明するブロック図である。
 - 図7は、パラメータ設定画面の表示例を示す図である。
- 図8は、本発明を適用した送受信装置の第2の実施の形態の構成を示すブロック図である。
- 図9は、本発明を適用した送受信装置の第3の実施の形態の構成 を示すブロック図である。
- 図10は、本発明を適用した送受信装置の第4の実施の形態の構成を示すブロック図である。
 - 図11は、本発明を適用した送受信装置の第5の実施の形態の構

成を示すブロック図である。

- 図12は、本発明を適用した送受信装置の第6の実施の形態の構成を示すブロック図である。
- 図13は、本発明を適用した送受信装置の第7の実施の形態の構成を示すブロック図である。
- 図14は、本発明の送受信装置を実現するコンピュータの構成例を示すブロック図である。
- 図15は、本発明を適用した画像処理システムの構成例を示すブロック図である。
- 図16は、本発明を適用した画像処理システムの構成例を示すブロック図である。
- 図17は、図16の構成例の処理を説明するフローチャートである。
 - 図18は、ICC Profile Formatを説明する図である。
- 図19は、ICCプロファイルフォーマットの内容の表示例を示す図である。
 - 図20は、視環境パラメータの入力画面の例を示す図である。
 - 図21は、カラーバッチの測定法を説明する図である。
- 図 2 2 は、図 1 7 のステップ S_4 の詳細な処理を説明するフローチャートである。
- 図23は、図16のシステムにおけるデータの処理を説明する図である。
- 図24は、本発明を適用した画像処理システムの他の構成例を示すブロック図である。
 - 図25は、CMSのデータの流れを説明する図である。

- 図26は、CMSのデータの流れを説明する図である。
- 図27は、CMSのデータの流れを説明する図である。
- 図28は、CMSのデータの流れを説明する図である。
- 図29は、CMSのデータの流れを説明する図である。
- 図30は、CMSのデータの流れを説明する図である。
- 図31は、CMSのデータの流れを説明する図である。
- 図32は、CMSのデータの流れを説明する図である。
- 図33は、CMSのデータの流れを説明する図である。
- 図34は、CMSのデータの流れを説明する図である。
- 図35は、CMSのデータの流れを説明する図である。
- 図36は、CMSのデータの流れを説明する図である。
- 図37は、CMSのデータの流れを説明する図である。
- 図38は、従来の画像処理システムの構成例を示す図である。
- 図39は、図38に示す画像処理システムにおける画像データの 流れを説明する図である。
 - 図40は、図38に示すマッピング部の構成例を示す図である。
- 図41は、従来の画像処理システムの他の構成例を示すブロック 図である。
 - 図42は、図41の構成例の動作を説明する図である。
- 図43は、従来の画像処理システムにおけるデータの流れを説明 する図である。
- 図44は、従来の画像処理システムにおけるデータの流れを説明 する図である。
- 図45は、従来の画像処理システムにおけるデータの流れを説明する図である。

図46は、従来の異なる装置間における画像を説明する図である。 図47は、従来の異なる装置間における画像を説明する図である。 図48は、従来の異なる装置間における画像を説明する図である。

発明を実施するための最良の形態

以下、本発明の実施の形態について、図面を参照しながら説明する。なお、本発明は、以下に説明する具体的な実施の形態に限定されるものではない。まず、その前段階として、図1を参照して、本発明の概要について説明する。

本発明においては、例えば、図1に示すように、ネットワーク100を介して接続された複数の送受信装置1のそれぞれの周辺装置(入出力デバイス)であるCRTモニタ3-1,3-2、スキャナ2、又は、プリンタ4を介して入出力される画像の色の見えが、視環境に拘わらず一致するようになされている。即ち、各送受信装置1は、先ず、内蔵されているプロファイルP,乃至P,によりDDCをDICに変換することにより、各周辺装置の特性の相違に起因する見えの差異を修正する。そして、ランプL,乃至L,より照射される周囲光の白色度の色度、ハードコヒー画像が印刷されている用紙の白色度、CRTモニタ3-1,3-2の白色点の色度又は絶対輝度などの視環境に応じて、それぞれのDICに対して所定の変換を施し、ネットワーク100を介して接続されている送受信装置1の各周辺装置から入出力される画像の色の見えが一致するようになされている。

図2は、本発明の第1の実施の形態の構成例を示すブロック図である。この画像処理システム(この明細書において、システムとは、

複数の装置、手段などにより構成される全体的な装置を意味するものとする)においては、送信側の入力デバイスとしてCRTモニタ3、受信側の出力デバイスとしてCRTモニタ4が用いられており、まず自己発光して画像を表示(出力)、即ちソフトコピー画像を表示するCRTモニタ3から、その画像に対応する画像データとしての、例えばRGBデータが、送信側の画像処理部1-1に供給される。そして、画像処理部1-1では、CRTモニタ3からの画像データが画像処理された後、ネットワーク101を介して受信側に伝送される。受信側では、伝送されてきた画像データを画像処理部1-2により受信し、所定の画像処理を施した後、CRTモニタ4に出力する。CRTモニタ4では、画像処理部1-2からのデータに対応した画像が、画面上に表示出力されることになる。

画像処理部 1 - 1 は、コンバータ 1 1、視環境変換回路 1 2、並びに画像編集処理回路 1 3 から構成されている。コンバータ 1 1 は、予め作成された CRTモニタ 3 用のプロファイル P」を記憶しており、そこでは、そのプロファイル P」が参照され、CRTモニタ 3 からの、例えばRGBデータが、DICとしての XYZデータに変換され、視環境変換回路 1 2 に供給される。

視環境変換回路12には、コンバータ11からのXYZデータの他、センサS」及びセンサS」の出力が供給されるようになされている。センサS」及びセンサS」は、CRTモニタ3に表示されるソフトコピー画像を使用者が観察している環境(CRTモニタ3の視環境)を示す数値としての視環境パラメータ(Viewing Condition Parameter)を出力するようになされている。即ち、センサS」は、例えば放射色彩輝度計などで構成され、CRTモニタ3が設置されている環境の周囲の光(例

えば、蛍光灯の光など)の、例えば、色度を測定し、これを視環境パラメータとして視環境変換回路 12 に供給する。また、センサ S 2 は、例えば密着型センサなどで構成され、自己発光する CRT モニタ 3 の、例えば白色点の色度と絶対輝度とを測定し、これを視環境パラメータとして視環境変換回路 12 に供給する。

視環境変換回路12では、センサS、及びセンサS、からの視環境バラメータに応じて、コンバータ11からのXYZデータが、CRTモニタ3の視環境下における色の見えに対応した見えの指標データであるL'M'S'データ(詳細は、後述する)に変換される。

そして、このL'M'S'データは、画像編集処理回路13に供給される。 画像編集処理回路13は、視環境変換回路12からのL'M'S'データに 対し、例えば色域圧縮(Gamut Compression)処理や、色の編集(I mage Editing)処理などの画像編集処理を施し、ネットワーク10 1に対して送出するようになされている。

受信側の画像処理部1-2は、ネットワーク101を介して伝送されてきた画像データを受信し、画像編集処理回路14により、必要に応じて前述の画像編集処理回路13の場合と同様の処理を施し、得られたデータを視環境変換回路15に出力する。視環境変換回路15には、画像編集処理回路14からのL'M'S'データの他、センサS,及びセンサSの出力信号が供給されるようになされている。センサS,は、CRTモニタ4が出力するソフトコピー画像(CRTモニタ4が出力する画像)を、使用者が観察する環境(CRTモニタ4の視環境)に対応する数値としての視環境パラメータを出力するようになされている。即ち、センサS,は、例えば放射色彩輝度計などで構成され、CRTモニタ4が設置されている環境の周囲の光(例えば、蛍光灯の光

など)の、例えば、色度を測定し、これを視環境パラメータとして 視環境変換回路15に供給する。また、センサSは、例えば密着型 センサなどで構成され、自己発光するCRTモニタ4の、例えば白色点 の色度と絶対輝度とを測定し、これを視環境パラメータとして視環 境変換回路15に供給するようになされている。

視環境変換回路 15では、センサS1からの視環境パラメータに応じて、CRTモニタ 4の視環境下における色の見えと、CRTモニタ 3の視環境下における色の見えとが一致するように、画像編集処理回路 14 から供給されたL'M'S'データが処理される。そして、処理の結果 得られたデータが、DICデータとしてのXYZデータに変換され、コンバータ 16 に供給されるようになされている。

コンバータ 1 6 は、予め作成されたCRTモニタ 4 用のプロファイル P が記憶しており、そこでは、そのプロファイル P が参照され、視環境変換回路 1 5 からのXYZデータが、CRTモニタ 4 のDDCとしての、例えばRGBデータに変換され、CRTモニタ 4 に供給されるようになされている。

これにより、受信側のCRTモニタ4からは、送信側のCRTモニタ3に表示されたソフトコピー画像と色の見えがほとんど異ならないソフトコピー画像が出力(表示)される。

って算出する。

$$r = \frac{R}{R_{\text{max}}} = \left\{ k_{r, \text{gain}} \left(\frac{dr}{255} \right) + k_{r, \text{offset}} \right\}^{\gamma_r}$$

$$g = \frac{G}{G_{\text{max}}} = \left\{ k_{g, \text{gain}} \left(\frac{dg}{255} \right) + k_{g, \text{offset}} \right\}^{\gamma_g}$$

$$b = \frac{B}{B_{\text{max}}} = \left\{ k_{b, \text{gain}} \left(\frac{db}{255} \right) + k_{b, \text{offset}} \right\}^{\gamma_b}$$

. . . (1)

ここで、式(1)において、 $R_{\rm ant}$, $G_{\rm ant}$, $B_{\rm ant}$ は、CRTモニタ 3 の白色点におけるR, G, Bそれぞれの値である。また、 $K_{\rm cont}$, $K_{\rm cont}$

さらに、このrgbデータを、以下に示す式(2)に従って一次変換することによりDICデータであるXYZデータを算出する。

$$\begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X_{R, \text{max}} & X_{G, \text{max}} & X_{B, \text{max}} \\ Y_{R, \text{max}} & Y_{G, \text{max}} & Y_{B, \text{max}} \\ Z_{R, \text{max}} & Z_{G, \text{max}} & Z_{B, \text{max}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} r \\ g \\ b \end{bmatrix}$$

. . . (2)

ここで、式(2)の右辺の行列は、CRTモニタ3の測色値とrgbデータ間の変換行列として、例えば最小自乗法などを利用して算出す

ることができる。

そして、CRTモニタ3用のプロファイルP」は、式(2)における XYZデータと、式(1)におけるdr,dg,dbとの対応関係をテーブル形式に記述することにより完成される。なお、コンバータ11においては、以上のようにして作成したCRTモニタ3用のプロファイルP」を記憶させておく他、式(1)及び(2)に従って、CRTモニタ3から出力された8ビットのデータdr,dg,dbから、XYZデータを逐次算出させるようにしても良い。

以上に述べたような処理を、CRTモニタ4に対して施すことにより、CRTモニタ4用のプロファイルP、を生成することができる。

なお、入出力デバイスがCRTモニタ以外の場合、例えば、プリンタ用のプロファイル作成する場合には、まずプリンタにCMY(K)データを、その値を変えて入力し、その結果得られるハードコピー画像を測色する。そして、その測色値と、入力したCMY(K)データとの対応関係をテーブル形式に記述することにより、プリンタ用のプロファイルが完成される。

また、スキャナ用のプロファイルを作成する場合には、先ず、スキャナに所定の測色値を有する画像を読み込ませ、その場合に出力されるRGBデータと測色値との関係を測定する。そして、出力されるRGBデータと測色値との対応関係をテーブル形式に記述することにより、スキャナ用のプロファイルを作成することができる。

なお、XY2データによる色再現領域のうちの、プリンタがカバーしていない領域は、プリンタが表現可能な色再現領域に対応付けられる。

次に、視環境変換回路12における画像処理の詳細について説明

する。視環境変換回路12では、まずコンバータ11からのXYZデー 夕に対して、周囲光の影響によるコントラスト変化に対する補正処 理が施される。具体的には、CRTモニタ3が設置されている環境の周 囲光の輝度が大きい場合は、CRTモニタ3に表示されたソフトコピー 画像のコントラストが低下することになる。これは、主に、CRTモニ 夕3の管面へ入射される周囲光の反射により、黒、即ち、一番暗い 点が浮いてしまうためである。また、一般的に、CRTモニタ3の管面 上には反射防止膜が形成されているが、周囲光が存在する限り、CR Tモニタ3上で再現できる黒は、その反射光よりも暗くすることはで きない。したがって、人間の視覚は、暗い色に対して感度が良いた め、黒が浮いてしまうと画像のコントラストが低下することになる。 そこで、上述のような現象を考慮するために、次の式 (3) に示 すように、CRTモニタ3の蛍光体から射出された光に対して、オフセ ットとして周囲光の反射を加え、コントラストの補正を行う。ここ で、Rmは、CRTモニタ3の管面の反射率であり、通常1乃至5%程度 である。XYZの添字(CRT1)は、その値がCRTモニタ3に関するもの であることを示し、(Ambient1)は、その値がCRTモニタ3の周囲光

$$X'(CRT1) = X(CRT1) + Rbk \cdot X(Ambient1)$$

$$Y'(CRT1) = Y(CRT1) + R_{bk} \cdot Y(Ambient1)$$

に関するものであることを示す。

$$Z'(CRT1) = Z(CRT1) + R_{bk} \cdot Z(Ambient1)$$

・式(3)

この式(3)により周囲光の反射を加えた後に、Y' (cut)の最大値が "100"となるように正規化を行う。

次に、視環境変換回路12は、式(3)によりコントラストの補

正が施されたデータ(X'Y'Z') comを、人間の錐体の信号に対応する LMSデータ、即ち、LMS空間データに以下の式により変換する。

$$\begin{bmatrix} L_{(CRT1)} \\ M_{(CRT1)} \\ S_{(CRT1)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.38971 & 0.68898 & -0.07868 \\ -0.22981 & 1.18340 & 0.04641 \\ 0.0 & 0.0 & 1.0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} X'_{(CRT1)} \\ Y'_{(CRT1)} \\ Z'_{(CRT1)} \end{bmatrix}$$

ここで、この式(4)の右辺の行列は、視感実験により求められ た公知の行列である。

なお、式(4)は、ハントポインタエステバス(Hunt-Pointer-E steves)変換を用いたものであり、分光分布が平坦なデータ(X'Y' Z') ([27] を人間の錐体の信号に対応するデータに変換するものである。なお、このような変換式は、式(4)のみに限られるものではない。

式(4)により得られたL, M, Sの各データは、人間の錐体信号のうちの長、中、短波長の信号に各々対応している。

以上のようにして得られたL, M, Sの各データは、以下に述べる不完全順応に対する処理により、周囲の視環境に応じた色順応の補正を行う。

人間の視覚は、ビデオカメラのホワイトバランスと同様に、光源を白色にするように各錐体の感度を変化させている。即ち、各錐体からの出力信号を白色点の値で正規化する処理を行っている。本実施の形態では、基本的にはフォン・クリース(von Kries)の順応則に基づいて、前述のような正規化を実行しているが、人間の視覚が順応しているであろう白色点には、光源の色度をそのまま用いるのではなく、(1) 不完全順応に対する処理と、(2) 混合順応に対す

る処理の2つの処理を実行することにより、周囲の視環境による色順応の補正を行う。

前述の(1)不完全順応に対する処理は、CRTモニタ3の白色度の色度と輝度に対する補正処理である。即ち、人間の視覚は、CRTモニタ3の白色点の色度がD65又はEの光から乖離するほど、また、その順応点の輝度が低いほど順応が不完全となる。そこで、そのような視覚の特性に応じた補正を以下の式(5)により施す。

$$L'_{n(CRT1)} = L_{n(CRT1)} / P_{L}$$

$$M'_{n(CRT1)} = M_{n(CRT1)} / P_{M}$$

$$S'_{n(CRT1)} = S_{n(CRT1)} / P_{S}$$

$$\cdot \cdot \cdot \cdot (5)$$

このような補正により、CRTモニタ3の特性の相違に起因する、見えの差異が補正されることになる。なお、ここで、 P_L , P_R , P_S は、ハントのモデルに用いられている色順応補正係数(Chromatic Adapta tion Factors)であり、例えば、次の式(6)により求めることができる。

$$P_{L} = (1 + Y'_{mon1}^{1/3} + l_{E}) / (1 + Y'_{mon1}^{1/3} + 1 / l_{E})$$

$$P_{M} = (1 + Y'_{mon1}^{1/3} + m_{E}) / (1 + Y'_{mon1}^{1/3} + 1 / m_{E})$$

$$P_{S} = (1 + Y'_{mon1}^{1/3} + s_{E}) / (1 + Y'_{mon1}^{1/3} + 1 / s_{E})$$

• • • (6)

ただし、 l_1 、 m_1 、 s_1 は、以下の式(7)によって定義される。また、 $Y'_{m_2n_1}$ (単位: cd/m^2)は、CRTモニタ 3 の実際の白色点の絶対輝度と周囲光の反射を加えたものである。

$$l_{E} = 3 \cdot L_{n(CRT1)} / (L_{n(CRT1)} + M_{n(CRT1)} + S_{n(CRT1)})$$

$$m_{E} = 3 \cdot M_{n(CRT1)} / (L_{n(CRT1)} + M_{n(CRT1)} + S_{n(CRT1)})$$

$$s_{E} = 3 \cdot S_{n(CRT1)} / (L_{n(CRT1)} + M_{n(CRT1)} + S_{n(CRT1)})$$

$$\cdot \cdot \cdot (7)$$

ここで、実際のCRTモニタ3の色順応補正係数 P_1 , P_2 , P_3 の例を以下の表に示す。ただし、CCT (Correlated Color Temperature) は、CRTモニタ3の白色点の色温度を示している。このような値が、センサ S_2 により測定され、視環境変換回路12に供給され、式(5)に応じて L_3 (CRT1), L_4 (CRT1), L_5 (CRT1) が算出される。

表 1

モニタ	ССТ	(P_1, P_n, P_s)
モニタA	= 9 0 0 0 K	(0.9493, 0.9740, 1.0678)
モニタB	≡ 6 5 0 0 K	(0.9849, 0.9920, 1.0222)

次に、(2)混合順応に対する補正処理を行う。混合順応とは、CRTモニタ3の白色点と周囲光の白色点とが異なる場合、人間の視覚が、それぞれの白色点に部分的に順応することをいう。即ち、一般的なオフィスなどでは、約4150Kの色温度(CCT)を持つ蛍光灯が使用されており、また、一般的なCRTモニタの白色点の色温度は約9300Kであり、両者の間に大きな隔たりがある。このような場合、人間の視覚は、前述のように両者に部分的に順応する。そこで、人間の視覚が順応している白色点が両者の中間であると仮定し、また、CRTモニタ3の白色点に順応している割合をRus (順応率)とおいて、人間の視覚が順応している白色点を以下のように新たに定義する。人間の視覚が順応している白色点を以下のように新たに定義する。

$$L''_{n(CRT1)} = R_{adp} \cdot \left(\frac{Y'_{mon1}}{Y_{adp1}}\right)^{1/3} \cdot L'_{n(CRT1)} + (1 - R_{adp}) \cdot \left(\frac{Y_{sur1}}{Y_{adp1}}\right)^{1/3} \cdot L_{n(Ambient1)}$$

$$M''_{n(CRT1)} = R_{adp} \cdot \left(\frac{Y'_{mon1}}{Y_{adp1}}\right)^{1/3} \cdot M'_{n(CRT1)} + (1 - R_{adp}) \cdot \left(\frac{Y_{sur1}}{Y_{adp1}}\right)^{1/3} \cdot M_{n(Ambient1)}$$

$$S''_{n(CRT1)} = R_{adp} \cdot \left(\frac{Y'_{mon1}}{Y_{adp1}}\right)^{1/3} \cdot S'_{n(CRT1)} + (1 - R_{adp}) \cdot \left(\frac{Y_{sur1}}{Y_{adp1}}\right)^{1/3} \cdot S_{n(Ambient1)}$$

ここで、Y' *****は、CRTモニタ 3 の白色点の絶対輝度と周囲光の反射を加えたものであり、また、Y****は、周囲光に照らされている、モニタ表示面上にほぼ平行に配置した完全拡散反射面の絶対輝度である。あるいは、モニタ表示面に近い場所でのモニタ表示面の法線方向の室内光による照度Mから、以下の式(9)によって求めることもできる。

 $Y_{sur} = M / \pi$

• • • (9)

また、(Lackabienti), Mackabienti), Sackabienti) は、周囲光の白色点における色度であり、式(4)の行列を用いて、3値刺激値(XYZ)より人間の錐体の感度(LMS)への変換を行うことによって求めることができる。

なお、Yunは、以下の式(10)により求めることができる。

$$Y_{adp1} = \left\{ R_{adp} \cdot Y_{mon1}^{1/3} + (1 - R_{adp}) \cdot Y_{sur1}^{1/3} \right\}^{3} \cdot \cdot \cdot (10)$$

ここで、順応率 $R_{\rm tot}$ は、O 乃至1 の間の所定の実数値をとる係数であり、この値が1 である場合には、人間の視覚は、CRTモニタ3 の白色点に1 0 0 %順応しており、周囲光の影響を受けていない状態であり、概念的にはCIE/L'a'b'を合わせているのと同等の状態である。また、順応率 $R_{\rm tot}$ が0 である場合は、人間の視覚は、周囲光の白色点に1 0 0 %順応しており、CRTモニタ3 の影響を受けていない状態であり、概念的には、CIE/XYZを合わせているのと同等の状態である。

また、CRTモニタ3の輝度と、周囲光の輝度が異なっているので、ここでは、式(8)に示すように、重み付け係数である($Y'_{\tiny{\tiny{Boll}}}/Y_{\tiny{Boll}}/Y_{\tiny{\tiny{Boll}}}$) $^{1/3}$ 、($Y_{\tiny{\tiny{Boll}}}/Y_{\tiny{\tiny{Boll}}}/Y_{\tiny{\tiny{Boll}}}$) $^{1/3}$ が導入されている。例えば、CRTモニタ3の輝度と周囲光の輝度がほぼ同一のレベルである場合には、この重み付け係数は"1"となる。

根環境変換回路 1 2 には、上述したように、式(5)乃至(7)におけるCRTモニタ 3 の白色点の実際の色度 L_{alextin} , M_{alextin} , S_{alextin} , $S_{\text{a$

このようにして得られた、順応白色点の色度L''accasio, M''accasio, S''accasio, を、以下に示すフォン・クリース (von Kries) の順応式に代

入することにより、周囲光の存在下でCRTモニタ3に表示されたソフトコピー画像を観察したときの色の見えを反映した、いわば見えの指標データであるL'M'S'データ(L', M', S')を求めることができる。

$$\begin{bmatrix} L^{+} \\ M^{+} \\ S^{+} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/L''_{n(CRT1)} & 0 & 0 \\ 0 & 1/M''_{n(CRT1)} & 0 \\ 0 & 0 & 1/S''_{n(CRT1)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} L_{(CRT1)} \\ M_{(CRT1)} \\ S_{(CRT1)} \end{bmatrix}$$

視環境変換回路12は、不完全順応に対する処理及び混合順応に対する処理をこの式(11)に基づいて実行し、周囲の視環境による色順応の補正を行った後、得られた見えの指標データであるL'M'S'を画像編集処理回路13に出力する。

以上のようにして得られたL'M'S'データ又はL'M'S'データは、画像編集処理回路13に供給され、そこで、以下に示す処理が施されることになる。

即ち、画像編集処理回路 1 3 は、先ず、視環境変換回路 1 2 からの見えの指標データであるL'M'S'データから視覚均等空間であるL'a' b'空間のデータに変換する。

$$\begin{bmatrix} X^* \\ Y^* \\ Z^* \end{bmatrix}_{E} = 100 \cdot \begin{bmatrix} 1.91020 & -1.11212 & 0.21990 \\ 0.37095 & 0.62905 & 0.0 \\ 0.0 & 0.0 & 1.0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} L^+ \\ M^+ \\ S^+ \end{bmatrix}$$

$$L^* = 116 \cdot (Y^* / Y_0^*)^{1/3} - 16$$

$$Y^* / Y_0^* \ge 0.00856$$

$$a^* = 500 \left\{ (X^* / X_0^*)^{1/3} - (Y^* / Y_0^*)^{1/3} \right\}$$

$$X^* / X_0^* \ge 0.00856$$

$$Y^* / Y_0^* \ge 0.00856$$

$$Y^* / Y_0^* \ge 0.00856$$

$$Z^* / Z_0^* \ge 0.00856$$

. . . (12)

ここで、 X_i ', Y_i ', Z_i 'は、白色点におけるX', Y', Z'の各々の値であり、以上の場合では、それぞれの値は"100"となる。

次に、画像編集処理回路13は、式(12)により得られた視覚 均等空間であるL'a'b'空間のデータに対して、上述したような色域圧 縮処理や色の編集処理等の画像処理を施す。

そして、画像編集処理回路13は、画像編集処理後、上述した式(12)に基づいて、L'a'b'空間のデータを、元の空間であるL'M'S'空間のデータ(L', M', S')に変換した後、例えば、アナログ信号に変換してネットワーク101に対して送出する。

ネットワーク101を介して伝送されてきたデータは、受信側の 画像処理部1-2の画像編集処理回路14により受信され、画像編 集処理回路13の場合と同様の処理が施された後、視環境変換回路15に供給される。

次に、視環境変換回路 1.5 は、以下の式に基づいて、見えの指標データであるL'M'S'データ(L', M', S')を、CRTモニタ 4 のR, G, B信号を人間の錐体信号に変換した場合のデータL $_{(CCT)}$, $M_{(CCT)}$, $M_$

$$\begin{bmatrix} L_{(CRT2)} \\ M_{(CRT2)} \\ S_{(CRT2)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} L''_{n(CRT2)} & 0 & 0 \\ 0 & M''_{n(CRT2)} & 0 \\ 0 & 0 & S''_{n(CRT2)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} L^{+} \\ M^{+} \\ S^{+} \end{bmatrix}$$

• • • (13)

なお、式(13)の右辺の行列の(L'', (CRT2), M'', (CRT2), S'', (CRT2))は、 以下の式により求めることができる。

$$L^{11}n(CRT2)$$

$$=R_{adp}\cdot\left(\frac{Y'_{mon2}}{Y_{adp2}}\right)^{1/3}\cdot L'_{n(CRT2)}+\left(1-R_{adp}\right)\cdot\left(\frac{Y_{sur2}}{Y_{adp2}}\right)^{1/3}\cdot L_{n(Ambient2)}$$

 $M^{11}_{n(CRT2)}$

$$=R_{adp}\cdot\left(\frac{Y'_{mon2}}{Y_{adp2}}\right)^{1/3}\cdot M'_{n(CRT2)}+\left(1-R_{adp}\right)\cdot\left(\frac{Y_{sur2}}{Y_{adp2}}\right)^{1/3}\cdot M_{n(Ambient2)}$$

 $S^{11}_{n(CRT2)}$

$$= R_{adp} \cdot \left(\frac{Y'_{mon2}}{Y_{adp2}}\right)^{1/3} \cdot S'_{n(CRT2)} + \left(1 - R_{adp}\right) \cdot \left(\frac{Y_{sur2}}{Y_{adp2}}\right)^{1/3} \cdot S_{n(Ambient2)}$$

• • • (14)

ここで、Y' anniは、CRTモニタ4の絶対輝度と周囲光の反射を加えた

ものであり、 Y_{1417} は、CRTモニタ 4 の画面により反射された周囲光の絶対輝度を示している。また、 R_{1449} は、人間の視覚がCRTモニタ 4 の白色点に順応している割合を示す順応率を表している。 $L_{1/A40}$ ient R_{1449} 1、 $R_{1/A40}$ 1 は、周囲光の白色点における色度を示している。なお、 R_{1449} 2は、以下の式(1 5)により求めることができる。

$$Y_{adp2} = \left\{ R_{adp} \cdot Y'_{mon2}^{1/3} + (1 - R_{adp}) \cdot Y_{sur2}^{1/3} \right\}^{3}$$

. . . (15)

また、 $(L'_{*(CR72)}, M'_{*(CR72)}, S'_{*(CR72)})$ は、以下の式(1.6)により求めることができる。

$$L'_{n(CRT2)} = L_{n(CRT2)} / P_L$$

$$M'_{n(CRT2)} = M_{n(CRT2)} / P_M$$

$$S'_{n(CRT2)} = S_{n(CRT2)} / P_S$$

• • (16)

この式(16)において、 p_i , p_i , p_i は、センサ S_1 により検出された CRTモニタ 4 の白色点の絶対輝度と周囲光の反射を加えた $Y'_{3,337}$ を、以下の式(17)に代入することにより求めることができる。

$$P_L = (1 + Y'_{mon2}^{1/3} + l_E) / (1 + Y'_{mon2}^{1/3} + 1 / l_E)$$

$$P_M = (1 + Y'_{mon2}^{1/3} + m_E) / (1 + Y'_{mon2}^{1/3} + 1 / m_E)$$

$$Ps = (1 + Y'_{mon2}^{1/3} + s_E) / (1 + Y'_{mon2}^{1/3} + 1 / s_E)$$

• • • (17)

ここで、定義数 li, mi, siは、以下の式 (18) により求めることができる。

$$l_{E} = 3 \cdot L_{n(CRT2)} / (L_{n(CRT2)} + M_{n(CRT2)} + S_{n(CRT2)})$$

$$m_{E} = 3 \cdot M_{n(CRT2)} / (L_{n(CRT2)} + M_{n(CRT2)} + S_{n(CRT2)})$$

$$s_{E} = 3 \cdot S_{n(CRT2)} / (L_{n(CRT2)} + M_{n(CRT2)} + S_{n(CRT2)})$$

• • • (18)

次に、視環境変換回路 1.5 は、以上のようにして得られた人間の錐体に対応するLMSデータ、即ち、LMS空間のデータを以下の式(1.9)に基づいて変換することにより、DICデータであるX' (СКТ2), Y' (СКТ2), Z' (СКТ2)を算出する。なお、この変換は、式(4)の逆変換式となっている。

$$\begin{bmatrix} X'_{(CRT2)} \\ Y'_{(CRT2)} \\ Z'_{(CRT2)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1.91019 & -1.11214 & 0.20195 \\ 0.37095 & 0.62905 & 0 \\ 0 & 0 & 1.00000 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} L_{(CRT2)} \\ M_{(CRT2)} \\ S_{(CRT2)} \end{bmatrix}$$

$$X(CRT2) = X'(CRT2) - R_{bk} \cdot X_{(Ambient2)}$$

$$Y(CRT2) = Y'(CRT2) - R_{bk} \cdot Y_{(Ambient2)}$$

$$Z(CRT2) = Z'(CRT2) - R_{bk} \cdot Z_{(Ambient2)}$$

• • • (20)

式(20)により得られたXYZ空間のデータは、コンバータ16に出力され、そこで、以下の式(21)に基づいて一次変換が施され、RGBデータに変換される。

$$\begin{bmatrix} r \\ g \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X_{R, \max} & X_{G, \max} & X_{B, \max} \\ Y_{R, \max} & Y_{G, \max} & Y_{B, \max} \\ Z_{R, \max} & Z_{G, \max} & Z_{B, \max} \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix}$$

. . . (21)

以上の式に基づいて算出されたRGBデータは、以下の式(22)に基づいて、ガンマ補正が更に施されるとともに、CRTモニタ4に対応するデータdr, dg, dbに変換される。

$$dr = \frac{255}{k_{r, gain}} \cdot \left(r^{1/\gamma} - k_{r, offset}\right)$$

$$dg = \frac{255}{k_{g, gain}} \cdot \left(g^{1/\gamma} - k_{g, offset}\right)$$

$$db = \frac{255}{k_{b, gain}} \cdot \left(b^{1/\gamma} - k_{b, offset}\right)$$

· · · (22)

なお、式(21)及び式(22)に示す変換は、式(1)及び式(2)の変換の場合と同様に、デバイスプロファイルを読み込んで 実行するようにしてもよい。このようにして得られたdr,dg,dbデータは、CRTモニタ4に対して出力されることになる。

次に、上述したようなコンバータ11,16、視環境変換回路12,15、及び、画像編集処理回路13,16等を備える画像処理 部における画像データの流れについて、図3を用いて説明する。

この実施の形態では、CRTモニタ3に表示されているソフトコピー 画像に対応するRGBデータ(D1)は、コンバータ11に記憶されて いるCRTモニタ3用のプロファイルP」により、デバイスに依存しない 色空間であるCIE/XYZのXYZデータ(D2)に変換される。

デバイスに依存しないXYZデータ (D2) は、CRTモニタ3のソフ

トコピー画像が実際に観察されている視環境のパラメータ、即ち、センサS、及びセンサS、からの出力に基づいて、見えの指標データであるL'M'S'データ(D3)に変換される。

次に、L'M'S'データ(D3)は、画像編集処理回路13により、知覚均等空間であるCIE/L'a'bデータ(D4)に変換され、必要に応じて色域圧縮処理や色の編集処理等が施される。そして、得られたL'a'bデータは、L'M'S'データに再度変換され、ネットワーク等を介して受信側の画像処理部1-2に伝送される。

受信側の画像処理部1-2では、受信したL'M'S'データをL'a'bデータ (D4) に変換して、前述の画像編集処理回路13において実行されたのと同様の処理を必要に応じて実行するとともに、得られたデータをL'M'S'データ (D6) に変換して、視環境変換回路15に対して出力する。

視環境変換回路 1.5 では、受信側の視環境のパラメータ、即ち、センサ S i, S からの出力を参照して、L'M'S'(D.6)を、デバイスに依存しない CIE/XYZの XYZデータ(D.7)に変換し、コンバータ 1.6 に供給する。

コンバータ 16 は、CRTモニタ 4 用のプロファイル P を参照して、XYZデータ(D7)を、CRTモニタ 4 に適合する RGBデータ(D8)に変換して、CRTモニタ 4 に対して出力する。

次に、上述した式(8)、式(10)、式(14)、及び、式(15) における順応率Ruoを変化させた場合の、CRTモニタ3及びCRTモニタ 4のそれぞれに表示されるソフトコピー画像の実際の色の見えの一 致の度合について説明する。

図4A,4B,4C,4Dは、本実施の形態における適正な順応

率R...を決定するための視感評価実験の構成例を示している。

この例では、図4Aに示すように、被験者の正面に2台のCRTモニタA,Bを配置し、CRTモニタの表示画像以外の色彩が視野に入らなくするために、反射率53.3%(N8相当)の無彩色模造紙で表面を覆ったパネル板でCRTモニタA,Bの上部を除く側面を囲んでいる。また、同時両眼隔壁法(Simultaneous Haploscopic Method)で観測するために、CRTモニタA,Bの間にも、これらを隔てるパネル板を配置し、更に、図4Cに示すように、左右の眼がそれぞれ別のCRTモニタを観察することができるように顎台(図4B参照)も配置されている。また、CRTモニタA,Bのそれぞれの画面全体に周囲光を一様に当てるため、前述のように、側面の上部にはパネル板は配置されていない。なお、この例では、左右の眼が別々の白色点に順応可能であるという仮定のもとに、同時両眼隔壁法による実験を行っている。

この視感評価実験では、先ず、周囲光が昼光色(F 6)の蛍光灯(4 1 8 3 K, 1 2 4 cd/m²)の下で、色温度 6 5 3 0 KのCRTモニタAに自然画像を表示しておく。そして、色温度 9 3 7 0 KのモニタBに、順応率 R_{tip} の異なる 6 パターン(R_{tip} = 0.0,0.2,0.4,0.6,0.8,1.0)の自然画像をランダムに 2 枚組み合わせて表示し(図 4 D参照)、これら 2 枚のうち、どちらがよりCRTモニタAに表示されている画像の色の見えに近いかを被験者に判定させる。このような判定方法は一対比較法と一般に呼ばれている。

なお、用いた自然画像は2種類で、周囲光が(4183K, 124 cd/m²) の蛍光灯を用いた場合の被験者は21人(男性:20名、女性:1名)であり、また、周囲光が(3486K, 150 cd/m²)

の蛍光灯を用いた場合の被験者は24人(男性:23名、女性:1 名)である。

以上のような視感評価実験により得られたデータを統計処理した結果のグラフを図5に示す。このグラフの横軸は順応率Ruoの値を示し、また、縦軸は心理物理量を表しており、この値が大きい程、CRTモニタBに表示されている自然画像が、CRTモニタAに表示されている自然画像に似ていることを示す。

このグラフに示されているように、順応率Rmの値が0.4万至0.7の範囲では、周囲光に拘わらず、CRTモニタAに表示されている画像とCRTモニタBに表示されている画像との間で充分なマッチングが図られていることが分かる。特に、順応率Rmの値が0.6の場合には、更に充分なマッチングを図ることが可能となることが分かる。また、照明光の色温度が下がった場合、グラフの山が急峻となり、0.6が最適値であることが更に明瞭に示されている。

このような実験の結果、順応率Rusとして値0.6を用いれば、送信側の入力デバイスに表示される画像と、受信側の出力デバイスに表示される画像の色の見えの差異を最小にすることが可能となることが分かる。

以上の実施の形態によれば、ネットワーク101を介して画像情報を伝送する場合において、送信側と受信側のそれぞれの視環境に応じてコントラスト補正処理、及び、色順応補正処理などを行うようにしたので、CRTモニタ3,4の色温度や、周囲光の色温度が相互に異なる場合においても、同一の画像データを伝送したときには、送信側と受信側において同じ見えのソフトコピー画像を得ることが可能となる。

なお、以上の実施の形態においては、視環境のパラメータをセンサS.乃至S.により取得するようにしたが、例えば、図6に示すように、送信側と受信側の画像処理部1-1,1-2に対してそれぞれ、パラメータ設定回路17及びパラメータ設定回路18を設け、使用者がこれらを操作することにより、視環境のパラメータを設定することができるようにしてもよい。

即ち、図2に示す第1の実施の形態に具備されている、センサS 乃至S、を除外し、その代わりに、パラメータ設定回路17及びパラメータ設定回路18を画像処理部1-1,1-2に各々接続し、送信側と受信側の使用者が視環境に応じてこれらを設定するようにしてもよい。

また、これ以外にも、例えば、図7に示すような設定画面をCRTモニタ3又はCRTモニタ4に表示させ、この設定画面上において、視環境のパラメータを入力するようにしてもよい。

具体的に説明すると、設定画面上の設定項目としては、例えば、室内灯の色度、室内灯の輝度、及び、CRTモニタ3又はCRTモニタ4の輝度を入力することができるようになされている。また、各設定項目の設定内容としては、例えば、室内灯の色度は、「蛍光灯」、「白熱灯」、「D65」、「D50」、「カスタマイズ(使用者が任意に値を入力可能)」・・等が選択可能とされている。また、室内灯の輝度は、「明るい」、「普通」、「暗い」、「カスタマイズ(使用者が任意に値を入力可能)」・・等が選択可能とされている。更に、CRTモニタ3又はCRTモニタ4の輝度は、「明るい」、「普通」、「暗い」、「カスタマイズ(使用者が任意に値を入力可能)」・・等が選択可能とされている。

設定項目の「室内灯の色度」において、設定内容として「カスタマイズ」を選択した場合は、図7にある「色度 x」、「色度 y」、「相関色温度」等の項目に、x y 色度点又は相関色温度(CCT)の値を使用者が任意に入力可能とされている。同様に、設定項目「室内灯の輝度」、「モニタの輝度」において、「カスタマイズ」を選択した場合にも、それぞれの項目にそれぞれの室内灯の輝度とモニタの輝度を入力可能とされる。

なお、視環境変換回路12,15には、各設定内容に対応するパラメータが格納されており、設定画面上において設定された内容に対応するxy色度点、相関色度点(CCT)、室内灯の輝度、又は、モニタの輝度などのパラメータが読み出されるようになされている。

このような実施の形態によれば、使用者が簡単に各パラメータを設定することが可能となるとともに、センサS、乃至S、を具備させる必要がないので、その分だけ装置のコストを低減することが可能となる。

次に、本発明の第2の実施の形態の構成例について説明する。図8は、本発明の第2の実施の形態の構成例を示すブロック図である。この図において、図2の場合と同一の部分には同一の符号が付してあるので、その説明は適宜省略する。

この実施の形態においては、図2の場合と比較して、CRTモニタ4がプリンタ20に置換されている。また、センサS3はプリント用紙の白色点の色度を測定するようになされている。その他の構成は、図2に示す場合と同様である。

次に、以上の実施の形態の動作について説明する。なお、送信側の画像処理部1-1の動作は、前述の図2の場合と同様であるので、

その説明は省略する。

画像編集処理回路13から出力された、CRTモニタ3のソフトコピー画像に対応するL'M'S'データは、ネットワーク101を介して、受信側の画像処理部1-2に伝送される。

受信側の画像処理部1-2では、ネットワーク101を介して伝送されてきたL'M'S'データを画像編集処理回路14が受信する。画像編集処理回路14は、第1の実施の形態の場合と同様に、例えば色域圧縮処理や、色の編集処理などの画像編集処理を施し、得られたデータを視環境変換回路15に対して出力する。

視環境変換回路 1.5 には、プリンタ 2.0 が画像を印刷するプリント用紙 P_{out} の白色点の色度 $L_{a(PRN)}$, $M_{a(PRN)}$, $S_{a(PRN)}$ が、視環境のパラメータとしてセンサ S_{i} から供給されている。そして、プリント用紙 P_{out} の白色点の色度 $L_{a(PRN)}$, $M_{a(PRN)}$, $S_{a(PRN)}$ が、プリント用紙に印刷されたハードコピー画像を観察する場合の人間の視覚が順応する白色点の色度 $L_{a(PRN)}$, $M_{a(RardCopy)}$, $S_{a(RardCopy)}$ とされる。

ここで、ハードコピー画像に対応する画像データであるCMY(K)データを、コンバータ 1 6 に記憶されているプリンタ 2 0 用のプロファイルP により変換して得られたXYZデータを、上述した式(4)により、LMSデータに更に変換した場合、プリンタ 2 0 より出力されるハードコピー画像を観察したときの色の見えを反映したデータは、 $L/L_{n (HardCopy)}$, $M/M_{n (HardCopy)}$, $S/S_{n (HardCopy)}$ となる。

また、送信側の視環境変換回路12では、第1の実施の形態において説明したようにCRTモニタ3の管面からの反射を考慮したコントラストの補正や、周囲光の輝度が変化した場合等における人間の視覚の色順応に対する補正などの画像処理が行われるため、CRTモニタ

3に表示されるソフトコピー画像と、プリンタ20から出力されるハードコピー画像の色の見えを一致させるためには、式(11)の右辺が、ソフトコピー画像を観察したときの色の見えを反映したデータとなることから、以下の式(23)が成立すればよい。

$$\begin{bmatrix} L^{+} \\ M^{+} \\ S^{+} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} L_{(CRT1)} / L^{"}_{n(CRT1)} \\ M_{(CRT1)} / M^{"}_{n(CRT1)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} L_{(HardCopy)} / L_{n(HardCopy)} \\ M_{(HardCopy)} / M_{n(HardCopy)} \\ S_{(HardCopy)} / S_{n(HardCopy)} \end{bmatrix}$$

したがって、この式(23)より、受信されたL'M'S'データ(L',M',S')を、以下の式(24)により変換してLMSデータを算出する。

$$\begin{bmatrix} L_{(HardCopy)} \\ M_{(HardCopy)} \\ S_{(HardCopy)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} L_{n(HardCopy)} & 0 & 0 \\ 0 & M_{n(HardCopy)} & 0 \\ 0 & 0 & S_{n(HardCopy)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} L^{+} \\ M^{+} \\ S^{+} \end{bmatrix}$$

このようにして算出されたLMSデータを、式(4)の右辺の行列の逆行列により一次変換することにより、DICとしてのXYZデータを得ることができる。そして、算出されたXYZデータは、コンバータ16に供給される。コンバータ16では、プロファイルPが参照され、XYZデータがプリンタ20に対応するCMY(K)データに変換された後、プリンタ20に対して出力される。プリンタ20は、供給されたCMY(K)データに対応する画像をプリント用紙Ponに印刷する。

以上のような第2の実施の形態によれば、受信側と送信側の視環境が相互に異なる場合においても、CRT3に表示されているソフトコピー画像と、プリンタ20から出力されるハードコピー画像の色の見えを高い精度で一致させることが可能となる。

なお、以上の実施の形態においては、プリント用紙 Poolの白色点の色度をセンサ Solic より検出し、検出された値に基づいて補正処理を行うようにしたが、例えば、センサ Solic の代わりに、放射色彩度計であるセンサ Solic より、プリント用紙 Pool に印刷されたハードコピー画像を観察する環境における周囲光の色度を測定し、測定結果をハードコピー画像を観察する人間の視覚が順応する白色点の色度(Laster と Copy)、Masseraccopy)として用いるようにしてもよい。

また、センサSi又はセンサSiの何れか一方からの出力を使用するのではなく、センサSiとセンサSiの双方からの出力を使用するようにしてもよい。その場合、上述した式(24)において、センサSiから出力されるプリンタ20が画像を印刷するプリント用紙Piniの白色点の色度に対応した視環境のパラメータと、センサSiから出力されるプリント用紙Piniに印刷されたハードコピー画像を観察する環境における周囲光の色度に対応したパラメータとの双方を考慮して、ハードコピー画像を観察する人間の視覚が順応する白色点の色度(Lauguani)を決定する。これにより、更に精度の高い色度のデータを得ることが可能となるので、CRTモニタ3のソフトコピー画像とプリンタ20のハードコピー画像の色の見えを更に高い精度で一致させることが可能となる。

次に、本発明の第3の実施の形態について説明する。

図9は、本発明の第3の実施の形態の構成例を示すブロック図である。この図において、図8 (第2の実施の形態)と同一の部分には同一の符号が付してあるので、その説明は省略する。

この実施の形態では、受信側の視環境変換回路 1 5 とコンバータ 1 6 が、送信側の画像処理部 1 - 1 に移動されているとともに、受 信側の画像編集処理回路14が送信側の画像編集処理回路13にまとめられている。その他の構成は、図8に示す場合と同様である。

次に、この実施の形態の動作について説明する。送信側のCRTモニタ3より出力されたRGBデータはコンバータ11に供給され、そこで、DICとしてのXYZデータに変換された後、視環境変換回路12に出力される。

視環境変換回路12は、センサS」及びセンサS」からの出力を参照して、入力されたXYZデータをCRTモニタ3の視環境下における色の見えに対応した指標データであるL'M'S'データに変換して、画像編集処理回路13に対して出力する。

画像編集処理回路13は、視環境変換回路12からのL'M'S'データに対して、色域圧縮処理や色の編集処理等を施し、得られたデータを視環境変換回路15に対して出力する。

視環境変換回路15は、受信側のセンサS」及びセンサSより送信されてきた、受信側の視環境のパラメータを参照して、画像編集処理回路13から出力されるL'M'S'データを、プリンタ20の視環境下における色の見えに対応したXYZデータに変換し、コンバータ16に出力する。

コンバータ16は、受信側のプリンタ20から送信されてきた、プリンタ20用のプロファイルP、を受信し、このプロファイルP、を参照して、視環境変換回路15から出力されたXYZデータをプリンタ20のDDCとしてのCMY(K)データに変換してネットワーク101に対して送出する。

ネットワーク101を介して伝送されたCMY(K)のデータは、画像処理部1-2を介してプリンタ20に供給され、ハードコピー画像

としてプリント用紙P…に印刷される。

以上の実施の形態によれば、送信側において、送信側と受信側の 視環境のパラメータに応じた変換処理を画像データに施した後、ネットワーク 1 0 1 を介して送出するようにしたので、受信側の装置 を単純化することが可能となる。

なお、以上の実施の形態においては、センサS₁, S₁の出力、及び、プリンタ20のプロファイルP₁をネットワーク101とは別の伝送媒体を介して伝送するようにしたが、ネットワーク101を介して伝送してもよいことは勿論である。

次に、本発明の第4の実施の形態について説明する。

図10は、本発明の第4の実施の形態の構成例を示すブロック図である。この図において、図8(第2の実施の形態)と同一の部分には、同一の符号が付してあるので、その説明は省略する。

この実施の形態においては、図9の場合とは逆に、送信側のコンバータ11と視環境変換回路12とが、受信側の画像処理部1-2に移動されているとともに、受信側の画像編集処理回路14が送信側の画像編集処理回路13にまとめられている。その他の構成は、図8に示す場合と同様である。

次に、この実施の形態の動作について説明する。送信側のCRTモニタ3より出力されたRGBデータは、画像処理部1-1からネットワーク101を介して受信側の画像処理部1-2に伝送される。

受信側の画像処理部1-2のコンバータ11は、ネットワーク10 1を介して伝送されてきたRGBデータを受信するとともに、送信側のCRTモニタ 3のプロファイル P を受信する。そして、このプロファイル P を参照して、RGBデータをDICとしてのXYZデータに変換した

後、視環境変換回路12に出力する。

視環境変換回路12は、センサS」及びセンサS」より伝送されてきた検出信号を参照して、入力されたXYZデータを送信側のCRTモニタ3の視環境下における色の見えに対応した指標データであるL'M'S'データに変換して、画像編集処理回路13に対して出力する。

画像編集処理回路13は、視環境変換回路12からのL'M'S'データに対して、色域圧縮処理や色の編集処理等を施し、得られたデータを視環境変換回路15に対して出力する。

視環境変換回路15は、センサS₁及びセンサSにより測定された、受信側の視環境のパラメータを参照して、画像編集処理回路13から出力されるL'M'S'データを、プリンタ20の視環境下における色の見えに対応したXYZデータに変換し、コンバータ16に出力する。

コンバータ 1 6 は、受信側のプリンタ 2 0 用のプロファイル P を 参照して、視環境変換回路 1 5 から出力された XYZ データをプリンタ 2 0 の DDC としての CMY(K) データに変換し、プリンタ 2 0 に対して出力する。

プリンタ 2 0 は、供給されたCMY(K)データに対応するハードコピー画像をプリント用紙P $_{
m m}$ に印刷する。

以上の実施の形態では、送信側のCRTモニタ3から出力されるRGBデータをネットワーク101を介して伝送し、受信側において、送信側の視環境のパラメータに応じた変換処理を施した後、プリンタ20に出力するようにしたので、送信側の装置を単純化することが可能となる。

次に、本発明の第5の実施の形態について説明する。

図11は、本発明の第5の実施の形態の構成例を示すブロック図である。この図において、図9(第3の実施の形態)と同一の部分には、同一の符号が付してあるので、その説明は省略する。

この実施の形態においては、図9の場合と比較して、コンバータ 16が受信側に移動されている。その他の構成は、図9に示す場合 と同様である。

次に、この実施の形態の動作について説明する。送信側のCRTモニタ3より出力されたRGBデータはコンバータ11に供給され、そこで、DICとしてのXYZデータに変換された後、視環境変換回路12に出力される。

視環境変換回路12は、センサS、及びセンサS、からの出力を参照して、入力されたXYZデータをCRTモニタ3の視環境下における色の見えに対応した指標データであるL'M'S'データに変換して、画像編集処理回路13に出力する。

画像編集処理回路13は、視環境変換回路12からのL'M'S'データに対して、色域圧縮処理や色の編集処理等を施し、得られたデータを視環境変換回路15に対して出力する。

視環境変換回路15は、センサS:及びセンサS:より送信された、 受信側の視環境のパラメータを参照して、画像編集処理回路13か ら出力されるL'M'S'データを、プリンタ20の視環境下における色の 見えに対応したXYZデータに変換し、ネットワーク101を介して受 信側に対して送出する。

受信側の画像処理部1-2のコンバータ16は、ネットワーク101を介して伝送されてきた、視環境変換回路15からの出力データであるXYZデータを受信し、プリンタ20用のプロファイルP(を参

照して、XYZデータをプリンタ 2 0 のDDCとしてのCMY(K)データに変換してプリンタ 2 0 に対して供給する。

プリンタ20は、コンバータ16から供給されたCMY(K)データに対応するハードコピー画像をプリント用紙Pooに印刷出力する。

以上の実施の形態では、送信側において、送信側と受信側の視環境のパラメータに応じた変換処理を施した後、ネットワーク101を介して送出し、受信側においてプリンタプロファイルP.を参照して、CMY(K)データに変換するようにしたので、受信側の装置を単純化することが可能となる。

なお、以上の実施の形態においては、センサSi, Siの出力、及び、 プリンタ20のプロファイルPiをネットワーク101とは別の伝送 媒体で伝送するようにしたが、ネットワーク101を介して伝送し てもよいことは勿論である。

次に、本発明の第6の実施の形態について説明する。

図12は、本発明の第6の実施の形態の構成例を示すブロック図である。この図において、図10(第4の実施の形態)と同一の部分には、同一の符号が付してあるので、その説明は省略する。

この実施の形態においては、図10の場合と比較して、受信側の コンバータ11が送信側に移動されている。それ以外の構成は、図 10の場合と同様である。

次に、この実施の形態の動作について説明する。送信側のCRTモニタ3より出力されたRGBデータは、送信側の画像処理部1-1に供給される。画像処理部1-1の、コンバータ11は、CRTモニタ3のプロファイルPを参照して、RGBデータをDICとしてのXYZデータに変換した後、ネットワーク101に対して送出する。

受信側の画像処理部1-2の視環境変換回路12は、ネットワーク101を介して伝送されてきたXYZデータを受信する。

視環境変換回路12は、センサS、及びセンサS、により検出され、 伝送されてきた送信側の検出信号を参照して、入力されたXYZデータ を送信側のCRTモニタ3の視環境下における色の見えに対応した指標 データであるL'M'S'データに変換して、画像編集処理回路13に対し て出力する。

画像編集処理回路13は、視環境変換回路12からのL'M'S'データに対して、色域圧縮処理や色の編集処理等を施し、得られたデータを視環境変換回路15に対して出力する。

視環境変換回路15は、センサS、及びセンサS、により測定された、受信側の視環境のパラメータを参照して、画像編集処理回路13から出力されるL'M'S'データを、プリンタ20の視環境下における色の見えに対応したXYZデータに変換し、コンバータ16に出力する。

コンバータ 16 は、受信側のプリンタ 20 用のプロファイル P を 参照して、視環境変換回路 15 から出力された XYZ データを プリンタ 20 の DDCと しての CMY(K) データに変換し、プリンタ 20 に対して出力する。

プリンタ20は、供給されたCMY(K)データに対応するハードコピー画像をプリント用紙Piiに印刷する。

以上の実施の形態では、送信側のCRTモニタ3からの出力のRGBデータを、コンバータ11により、XYZデータに変換した後、ネットワーク101を介して伝送し、受信側において、送信側と受信側の視環境のパラメータに応じた変換処理を施した後、プリンタ20に出

力するようにしたので、送信側の装置を単純化することが可能となる。

以上の実施の形態においては、送信側の入力デバイスとしては、CRTモニタ3を用いたが、これ以外のデバイスを用いることも可能である。図13は、送信側の入力デバイスとしてスキャナ30を用いた場合の構成例を示している。この実施の形態において、図2の場合と同一の部分には同一の符号が付してあるので、その部分の説明は省略する。

この実施の形態においては、図2の場合と比較して、CRTモニタ3がスキャナ30に置換されている。また、センサSiは、例えば、密着型センサからなり、プリント用紙Pinの白色点の色度を測定し、測定した色度を視環境変換回路12に入力するようになされている。また、コンバータ11には、スキャナ30用のプロファイルPiが記憶されている。なお、その他の構成は、図2の場合と同様である。

次に、以上の実施の形態の動作について簡単に説明する。

送信側のスキャナ30より入力された画像データは、送信側の画像処理部1-1に供給される。画像処理部1-1のコンバータ11は、スキャナ30のプロファイルPiを参照して、スキャナ30から出力されるRGBデータをDICとしてのXYZデータに変換し、視環境変換回路12は、センサSi及びセンサSiにより検出された視環境のデータ参照して、入力されたXYZデータを送信側の視環境下における色の見えに対応した指標データであるL'M'S'データに変換して、画像編集処理回路13に対して出力する。

画像編集処理回路13は、視環境変換回路12からのL'M'S'データ

に対して、色域圧縮処理や色の編集処理等を施し、得られたデータをネットワーク101に対して送出する。

受信側の画像処理部1-2の画像編集処理回路14は、ネットワーク101を介して伝送されてきたデータを受信し、送信側と同様、必要に応じて色域圧縮処理や色の編集処理などを実行した後、得られたデータを視環境変換回路15に出力する。

視環境変換回路15は、センサS。及びセンサS。により測定された、受信側の視環境のパラメータを参照して、画像編集処理回路13から出力されるL'M'S'データを、CRTモニタ4の視環境下における色の見えに対応したXYZデータに変換し、コンバータ16に出力する。

コンバータ16は、受信側のCRTモニタ4用のプロファイルPiを参照して、視環境変換回路15から出力されたXYZデータをCRTモニタ 4のDDCとしてのRGBデータに変換し、CRTモニタ4に対して出力する。

CRTモニタ4は、供給されたRGBデータに対応するソフトコピー画像を表示出力する。

以上の実施の形態によれば、送信側のプリント用紙Piaに印刷されている画像の色の見えと、この画像をスキャナ30で読み込んで受信側に伝送した場合に、受信側のCRTモニタ4に表示される画像の色の見えとを一致させることが可能となる。

なお、以上の実施の形態では、視環境変換回路12において、入力された画像データを視環境に依存しないL'M'S'データに変換するようにしたが、これを更にCIE/Lab形式のデータに変換するようにしてもよい。以下に、その場合の処理の一例を説明する。

先ず、L'M'S'データを以下の式(25)に基づいて、CIE/XYZ形式の

データに変換し、これを (X, Y', Z') とする。

$$\begin{bmatrix} X^{+} \\ Y^{+} \\ Z^{+} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1.91019 & -1.11214 & 0.20195 \\ 0.37095 & 0.62905 & 0 \\ 0 & 0 & 1.00000 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} L^{+} \\ M^{+} \\ S^{+} \end{bmatrix}$$

···(25)

そして、得られた(X', Y, Z)データを、以下の式(2.6)により、CIE/Lab形式に変換して、(L', a, b') を得る。

$$L^{+} = 116 f(Y^{+}/100) - 16$$

$$a^{+} = 500 \{ f(Y^{+}/100) - f(Z^{+}/100) \}$$

$$b^{+} = 200 \{ f(Y^{+}/100) - f(Z^{+}/100) \}$$

· · (26)

ここで、f()は、以下の式(27)により定義される関数であり、 括弧内の値に応じて与えられる値が変換する。

$$f(r) = r^{1/3} \qquad (r > 0.008856)$$

$$f(r) = 7.787r + 16/116 \qquad (r \le 0.008856)$$

· · (27)

以上のような処理により、(L', M, S') データを(L', a', b') データに変換することが可能となる。

また、逆に、(L', a', b') データを(L', M', S') データに変換する場合は、以下の処理により実行することができる。

即ち、先ず、以下の式 (28) により、(L', M', S) データを (X, Y, Z') データに変換する。

$$X^{+} = 100 fx^{3}$$
 $fx > 0.2069$
 $X^{+} = 100 (fx - 16/116) / 7.787$ $fx \le 0.2069$
 $Y^{+} = 100 fy^{3}$ $fy > 0.2069$
 $Y^{+} = 100 (fy - 16/116) / 7.787$ $fy \le 0.2069$
 $Z^{+} = 100 fz^{3}$ $fz > 0.2069$
 $Z^{+} = 100 (fz - 16/116) / 7.787$ $fz \le 0.2069$

• • (28)

ここで、fy, fx, fzは、以下の式(29)により定義される。 $fy = (L^+ + 16)/116$

$$fx = fy + a^+ / 500$$

$$fz = fy - b^+ / 200$$

• (29)

次に、以上の演算処理により得られた(X , Y' , Z') データを以下の式(3 0) により、(L , M' , S') データに変換することができる。

$$\begin{bmatrix} L^+ \\ M^+ \\ S^+ \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.38971 & 0.68898 & -0.07868 \\ -0.22981 & 1.18340 & 0.04641 \\ 0.0 & 0.0 & 1.0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} X^+ \\ Y^+ \\ Z^+ \end{bmatrix}$$

...(30)

以上のような演算処理によれば、(L', M', S') データを、一般的に使用されている (L', a', b') データに変換するとともに、逆に、(L', a', b') データを (L', M', S') データに変換することが可能となるので、通常の画像処理装置に簡単な変更を加えるだけで、色の見えが視環境により変化しないシステムを構築することが可能となる。

最後に、ネットワーク100を介して接続されている送受信装置

1を実現するためのハードウエアとして、コンピュータによるものを実施の形態として示す。なお、送受信装置 1 は、この実施の形態に限定されず、上述した所定の画像の変換を行い、画像データを送受信できる装置であれば、コンピュータのようにソフトウエアを用いるものではなくとも、アナログ回路やTTL、PLD、ゲートアレイ等のデジタル回路によるものでもよい。

図14は、本発明の送受信装置1を実現する実施の形態として、コンピュータ200によるもののハードウエアの構成例を示したブロック図である。このコンピュータ200は、現在市販されているコンピュータに本発明を実施するためのセンサ、通信装置などを付加したものである。

CPU 2 0 1 は、本装置の全体の制御・演算を行う機能を有するもので、例えばインテル社のPentium等を用いる。キャッシュ 2 0 2 は、CPU 2 0 1 が頻繁にアクセスするメモリ内の情報を記憶する高速の記憶部であり、CPU 2 0 1 と直接情報を授受することにより、システムの高速化を図れるようになっている。

システムコントローラ 2 0 3 は、CPU 2 0 1 と、キャッシュ 2 0 2 、メモリ 2 0 4 、コンピュータバス 2 0 9 、及び、PCIバス 2 1 0 のタイミング調整等を行う回路部であり、例えばインテル社のTRIT ON (4 3 0 F X) 等を用いる。

メモリ204は、CPU201若しくはシステムコントローラ203の指示により、情報の書込・読出を行う記憶部分であって、例えば DRAM (Dynamic Random Access Memory) 等を用いる。そして、メモリ204はシステムコントローラ203を通じてCPU201、及びコンピュータバス209上の各種資源に接続されて、情報の記憶がで

きるようになっている。もちろん上述の画像データを記憶すること も可能である。

コンピュータバス 2 0 9 は、CPU 2 0 1 に直接接続された情報の伝達手段であって、キャッシュ 2 0 2、システムコントローラ 2 0 3 等と高速に情報授受ができるようになっている。PCIバス 2 1 0 は、コンピュータバス 2 0 9 と分離された情報の伝達手段であって、システムコントローラ 2 0 3 に接続されている。そして、CPU 2 0 1 はシステムコントローラ 2 0 3 を介してPCIバス 2 1 0 に接続された各種資源にアクセスできるようになっている。

外部記憶制御部211は、PCIバス210とハードディスク212やCD-ROMドライブ213に接続され、PCIバス210を介した情報アクセス要求に基づいて、ハードディスク212やCD-ROMドライブ213に装着されているディスク内の所定の領域に対して情報の書込・読出の制御を行うようになっている。例えば、この接続はSCSI又はIEEE1394等を用いる。なお、外部記憶装置はハードディスク212やCD-ROMドライブ213に限らず、フロッピーディスクや光磁気ディスクなどのような、書込可能で、かつ、取り外し可能な記録媒体を用いるものでもよい。それにより上述の変換を行う画像データや視環境パラメータや見えの指標データなど、本発明を実施するためのデータを記録媒体に格納して輸送することで、上述の送信及び受信に置き換えることができる。

キーボード・マウス制御部214は、キーボード215とポインティングデバイスであるマウス216とをPCIバス210に接続し、使用者が入力した文字・数値・記号や、使用者が行ったマウスの動きやマウスボタンの操作を、所定のシーケンスに従ってCPU201に

伝達するようになっている。これによりCPU201はビデオコントローラ225を介してCRT (Cathode Ray Tube)モニタ226上に表示された映像に併せて表示されたポインタを相対的に移動させながら、使用者からの入力情報を受け入れることができる。もちろん上述の設定画面での入力も同様にして可能である。

スキャナ・プリンタ制御部217は、PCIバス210とスキャナ218やプリンタ219に接続され、PCIバス210を介した情報アクセス要求に基づいて、画像情報の書込・読出制御を行うようになっている。この接続は、SCSI又はIEEE1394などによる接続が一般的である。ここで授受される情報は、光学的に読み取り・入力される情報や、印刷・出力される情報のほかに、上述のDICとDDCの変換に用いられるようなスキャナ218やプリンタ219が記憶しているデバイスの特性情報なども授受可能である。

通信制御部220は、モデム221を介して電話回線222と接続されたり、又は、トランシーバやHUBなどのネットワーク通信機器223を介してIEEE802.3(イーサネット)、FDDI、ATM、若しくは、IEEE1394などのネットワーク224に接続され、PCIバス210を介した情報アクセス要求や通信先の情報アクセス要求に基づいて、情報の送信、受信の制御を行うようになっている。もちろん上述の変換を行う画像データや視環境パラメータや見えの指標データなど本発明を実施するためのデータを送信受信することも可能である。

ビデオコントローラ225は、PCIバス210に接続され、CPU201等の指示に基づいて、画像、図形、又は、文字等の情報をビデオコントローラ225内の図示せぬビデオメモリ上に描画し、その

内容をCRTモニタ226に表示するようになっている。もちろんビデオコントローラ225内のビデオメモリに上述の画像データを記憶することも可能である。またCRTモニタ226との間で、VESA DDC (ディスプレイデータチャンネル) 規格のように、CRTモニタ226が記憶しているデバイスの特性情報なども授受可能である。

CRTモニタ 2 2 6 は、前述のビデオコントローラ 2 2 5 に接続され、CPU 2 0 1 等の指示に基づいて、ビデオコントローラ 2 2 5 が描画する映像を表示するようになっている。もちろんCRTモニタに限らず、PDP (Plasma Display Panel) や液晶ディスプレイなどの表示デバイスを用いることも可能である。なお、本発明においては、CRTモニタ 2 2 6 はビデオコントローラ 2 2 5 と共働してソフトコピー画像を表示する役割も持ち、送信側で使用者が観察している画像の入力デバイスとしての機能と、受信側で使用者が観察する画像の出力デバイスとしての機能を果たす。

センサ制御部 2 2 7 は、PCIバス 2 1 0 と各種センサ 2 2 8 とに接続され、CPU 2 0 1 等の指示に基づいて、電圧、温度、又は、明るさ等の物理量を検知するようになっている。特に本発明の実施の形態としては、視環境パラメータを測定するためのセンサとしての役割を果たしており、周囲の光の色度やCRTモニタ 2 2 6 などの色度と絶対輝度等を検知することができる。

以上に、本発明の送受信装置1を実現する実施の形態として、コンピュータ200によるハードウエアの構成例を示したが、コンピュータによって本発明の送受信装置1を実現する場合には、コンピュータ200の各部と周辺機器がプログラム・ソフトウエアによって協調しながら動作し、CPU201を中心にコンピュータ200の各

部と周辺機器が上述の各手段や各回路を分担することになる。

例えば、図2で示した本発明の第1の実施の形態の構成例における、送信側の入力デバイスとしてのCRTモニタ3と受信側の出力デバイスとしてのCRTモニタ225とCRTモニタ226が主にその役割を果たす。コンバータ11とコンバータ16は、CRTモニタ3,4のプロファイルを参照してRGB画像データからXYZ画像データへの変換又はその逆の変換を行うわけであるから、CRTモニタ226のプロファイルや画像データを記憶するメモリ204と変換処理の演算を行うCPU201が主にその役割を果たす。

視環境変換回路12と視環境変換回路15は、センサS、S、S、S、からの視環境パラメータに応じてXYZ画像データからL'M'S'画像データへの変換又はその逆の変換を行うわけであるから、センサ制御部227とCPU201が主にセンサからの視環境パラメータを取り込む役割を果たし、また、メモリ204とCPU201が主に変換処理の演算を行う役割を果たす。画像編集処理回路12と画像編集処理回路14は、色域圧縮処理や色の編集処理などの画像編集処理を行うわけであるから、メモリ204とCPU201が主に変換処理の演算を行う役割を果たす。また、画像処理部1-1と画像処理部1-2でのネットワーク101に対する送信と受信は、データを記憶するメモリ204と通信制御部220が送信と受信の制御を行う役割を果たす。

もちろん、以上の役割分担の制御にあっては、CPU201でのプログラムの実行が介在していることは言うまでもない。

以上のようなハードウエア上に、前述の本発明の実施の形態の各 構成例を実現することで、本発明が意図する色の見えが視環境によ り変化しないシステムを構築することが可能となる。もちろんこの 実施の形態に限定されず、所定の画像の変換の演算を行い、画像データを送受信できる装置であれば、トランジスタ、オペアンプ等の アナログ回路やTTL、PLD、又は、ゲートアレイ等のデジタル回路を 含む装置であってもよい。

ところで、現在市販されているCMSは、ICC(International Color Consortium)で規定されているものがほとんどである。このCMSにおいては、上述したように、デバイスプロファイルを基に変換処理を行うようになされている。色の見えを一致させるCMSを、独自のシステムを新たに構築して実現することも可能であるが、そのようにすると、既存のICCのCMSとの互換性を確保することができなくなる。すなわち、既存の資源を有効に利用することができなくなる。そこで、以下においては、既存のICCのCMSを利用して、色の見えを一致させるシステムについて説明する。

図15は、このような画像処理システムの構成例を表している。このシステムにおいては、CMSを構成する画像処理部31に、CRT41とプリンタ42が接続されている。そして、CRT41に表示されているソフトコピー画像が取り込まれ、画像処理部31の変換部32に供給されるようになされている。変換部32は、人力された画像データを人力プロファイル32Aに基づいて処理し、変換部33に出力するようになされている。変換部33は、入力された画像データを、内蔵する出力プロファイル33Aに基づいて処理し、プリンタ42に出力するようになされている。

変換部32の入力プロファイル32Aは、色順応モデル変換回路34により適宜読みだされ、視環境パラメータ入力部35からの入

力に対応して、適宜書き換えられるようになされている。視環境パラメータ人力部35は、GUIあるいはセンサ等により構成され、例えばCRT41の周囲光Lの色度、輝度といったデータや、CRT41の白色点の輝度のデータなどを取り込むようになされている。

図16は、画像処理部31のより詳細な構成例を表している。この構成例においては、入力プロファイル32Aが、CRT41より入力されたDDCデータとしてのRGBデータをDICデータとしてのXYZデータに変換し、PCS (Profile Connection Space) 61に出力するようになされている。PCS61は、入力されたXYZデータを、変換部33に出力するようになされている。変換部33の出力プロファイル33Aは、入力されたXYZデータを、DDCデータとしてのCMY(K)データに変換し、プリンタ42に出力し、プリント用紙43にプリントさせ、ハードコピー画像として出力させるようになされている。

次に、図17のフローチャートを参照して、CRT41に表示されているソフトコピー画像を、画像処理部31を介してプリンタ42に供給し、プリント用紙43にハードコピー画像としてプリントする場合の動作について説明する。

最初にステップS1において、色順応モデル変換回路34は、変換部32の入力プロファイル32Aを読み出す処理を実行する。そして、ステップS2において、読み込んだ入力プロファイル32Aの中から、TRC (rTRC, gTRC, bTRC)、 $M_{TT_{ar}}$ 及びwtptを読み出す処理を実行する。

ここで、TRCは、rTRC, gTRC, bTRCの総称である。これらは、所定のデータを線形化するための関数、又は変換テーブルデータであり、例えば、rTRC [A] は、データAをrTRCで線形化したデータを意味

する。

Миныは、次の式 (31) で表されるマトリクスを意味する。

$$M_{XYZ\ mr} = \begin{bmatrix} X_{mr,red} & X_{mr,green} & X_{mr,blue} \\ Y_{mr,red} & Y_{mr,green} & Y_{mr,blue} \\ Z_{mr,red} & Z_{mr,green} & Z_{mr,blue} \end{bmatrix}$$

· · · (31)

なお、この式(31)における(X_{str.red}, Y_{ar.red}, Z_{mr.red}) は、CRT 41 のメディアとしてのR蛍光体の相対三刺激値(rXYZ)を表し、以下同様に、(X_{mr.streen}, Y_{mr.streen}, Z_{mr.streen}) は、G蛍光体の相対三刺激値(gX YZ)を表し、(X_{mr.streen}, Y_{mr.streen}, Z_{mr.streen}) は、B蛍光体の相対三刺激値(b XYZ)を表す。

さらに、wtptは、CRT41の白色点の相対三刺激値(X.w., Y.w., Z.w.) を表している。

なお、本明細書において、 (X_i, Y_i, Z_i) は、相対三刺激値を表す。また、添字のmrは、 $media\ relative$ を意味し、メディアの相対値を表すとき用いられる。

人力プロファイル32A及び出力プロファイル33Aは、ICC Profile Format Specificationに基づいて作成されている。ICC Profile Format Specificationは、インターネットを介してICCのホームページ(そのURLは、http://www.color.orgである)にアクセスし、入手することができる。このフォーマットにおいては、図18に示すように、先頭にヘッダが配置され、そこには、このフォーマットのサイズ、使用しているCMM(Color Management Module)(色変換の処理を行うソフトウェア)、バージョン、対象とするデバイス、色空間、作成目時などが記録されている。ヘッダの次のタグテーブ

ルには、タグ自身のバイト数を表すタグカウントと、データ (タグエレメントデータ) が配置されている位置を示すポインタとしてのタグが配置されている。

図19は、このようなICC Profile Formatのプロファイルを見るためのアプリケーションソフトウエアを利用して、その内容をCRT41に表示させた場合の表示例を表している。同図に示すように、このプロファイルには、TRC, Martar, wtptが含まれている。

また、添字surは、その添字の付いている記号が、周囲光のデータを表していることを意味する。さらに、添字monは、その添字の付いている記号が、モニタ (CRT) に関するデータを表すものであることを意味する。

図20は、CRT41の視環境パラメータを入力するための入力画面 (GUI)の表示例を表している。同図に示すように、使用者は、視環境パラメータ入力部35の図示せぬキーボードなどを適宜操作することで、必要な視環境パラメータを数値として入力することができる。

もちろん、これらの視環境パラメータは、センサで検出し、その 検出結果を取り込むようにすることも可能である。

図17のステップS3で、視環境パラメータの取り込みが完了し

たとき、次にステップS4に進み、色順応モデル変換回路34における変換処理が実行される。この変換処理の詳細については、図2 2のフローチャートを参照して後述する。

この色順応モデル変換回路 34 の処理の結果、ステップ S5 において、ステップ S2 で読み出した TRC, $M_{m,sr}$, wtptに対応して、それらをそれぞれ書き換えるべきデータとして、TRC', $M'_{m,sr}$, wtpt'が得られる。このようにして得られた書換データにより、ステップ S6 で入力プロファイル 32A の書換が実行される。

以上のようにして、入力プロファイル32Aの書換が完了したとき、CRT41より取り込まれたRGBデータが、この入力プロファイル32Aを参照して、XYZデータに変換され、PCS61を介して出力プロファイル33Aに供給される。そして、出力プロファイル33Aで、XYZデータからCMY(K)データに変換され、プリンタ42に出力され、プリント用紙43にプリントされる。

図17に示す処理例においては、変換回路32における入力プロファイル32Aが、予め作成されていることを前提としたが、まだ、この入力プロファイル32Aが作成されていない場合には、新たに作成するようにすることができる。この場合、図21に示すように、CRT41に、例えばグレースケールのパッチ、RGBのカラーパッチ、白のパッチを表示させる。そして、センサ71で、このパッチのデータを検出し、検出結果を測色機72に供給する。そして、測色機72で、検出結果を演算し、TRC、Mm ar, wtptを求める。

なお、Mm_mの各要素は、次の式(31)から求めることができる。

 $X_{rr} = (X_{r,\,051}/X_{s,\,\alpha\nu}) X_{s} = (X_{r,\,050}/X_{r,\,\alpha\nu}) X_{r}$

 $Y_{er} = (Y_{r,050}/Y_{4,mv}) Y_{i} = (Y_{r,050}/Y_{r,mv}) Y_{r}$

 $Z_{nr} = (Z_{r,050}/Z_{s,nv}) Z_{s} = (Z_{r,050}/Z_{r,nv}) Z_{r}$

• • • (32)

なお、この式(3 2)において、 (X_1, Y_1, Z_2) は、絶対三刺激値を、 (X_1, Y_1, Z_2) は、相対三刺激値を、それぞれ表し、また、 $(X_{1.50}, Y_2, Z_{1.50})$ は、白の絶対三刺激値を、 $(X_{1.50}, Y_{1.50}, Z_{1.50})$ は、白の相対三刺激値をそれぞれ表している。さらに、 $(X_{1.50}, Y_{1.50}, Z_{1.50})$ は、光源 D 5 D の相対三刺激値を表し、具体的には、(D D 6 D 4 D 7 D 8 D 9 D 8 D 8 D 9 D 8 D 8 D 9 D 8 D 8 D 9 D 8 D 8 D 9 D 8 D 9 D 8 D 9 D 8 D 9 D 8 D 9 D 8 D 9 D 8 D 9 D 8 D 9 D 8 D 9 D 9 D 8 D 9

最初にステップS11において、画像データ (dr, dg, db) が生成されていることを仮定する。このデータ (dr, dg, db) は、CRT41が出力する (R, G, B) の値を、それぞれ最大値が1になるように正規化したものである。

次に、ステップS 1 2 において、ステップS 1 1 で生成したデータ (dr, dg, db) に対して、入力プロファイル 3 2 A から読み込んだTRCを適用して (r, g, b) を次の式 (3 2) で示すように演算する。

r = rTRC [dr] $0 \le dr \le 1$ $0 \le r \le 1$

g = gTRC [dg] $0 \le dg \le 1$ $0 \le g \le 1$

b = bTRC [db] $0 \le db \le 1$ $0 \le b \le 1$

· · (33)

これにより、CRT41が出力するRGBデータと光量の関係を線形化したデータ (r, g, b) が得られる。

次に、ステップS13を経て、ステップS14において、ステップS12のデータ (r, g, b) から、データ (X', Y', Z',) を演算する。

すなわち、式 (33) で示すように線形化されたデータ (r, g, b) から、データ (X, Y, Z) を求めるために、次の式 (34) で示されるRGB蛍光体のメディア相対三刺激値が読み込まれる。

rXYZ: (Xnr, red, Ymr, red, Zmr, red)

gXYZ: (Xmr. graze, Ymr. graze, Zmr. grace)

bXYZ: ($X_{mr,bive}$, $Y_{mr,bive}$, $Z_{mr,bive}$)

· · · (34)

さらに、メディア相対三刺激値から、絶対三刺激値に変換する際 に必要な次の式(35)で示される自色点の相対三刺激値が読み込 まれる。

wtpt: $(X_{r,nv}, Y_{r,nv}, Z_{r,nv})$

· · · (35)

なお、ここでは、wtptはCRT41の自色点とされ、この式(35)が、次の式(36)のように設定される。

 $(X_{r,men}, Y_{r,men} (= 1), Z_{r,men})$

... (36)

その結果、CRT 4 1 の絶対三刺激値は、 $Y_{a_{min}}$ を用いて、次の式(3 7)で表すことができる。

$$\begin{aligned} X_{\bullet, \text{mon}} &= X_{r, \text{mon}} \cdot Y_{\bullet, \text{mon}} \\ Y_{\bullet, \text{mon}} &= Y_{r, \text{mes}} \cdot Y_{\bullet, \text{mon}} \ (= Y_{\bullet, \text{mon}}) \\ Z_{\bullet, \text{mon}} &= Z_{r, \text{mon}} \cdot Y_{\bullet, \text{mon}} \end{aligned}$$

• • (37)

上述した式(32)、式(36)、及び式(37)から、次の式(38)が得られる。

$$\begin{bmatrix} X_{mr} \\ Y_{mr} \\ Z_{mr} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X_{mr,red} & X_{mr,green} & X_{mr,blue} \\ Y_{mr,red} & Y_{mr,green} & Y_{mr,blue} \\ Z_{mr,red} & Z_{mr,green} & Z_{mr,blue} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} r \\ g \\ b \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \frac{X_{r,D50}}{X_{a,mon}} & X_{a,red} & \frac{X_{r,D50}}{X_{a,mon}} & X_{a,green} & \frac{X_{r,D50}}{X_{a,mon}} & X_{a,blue} \\ \frac{Y_{r,D50}}{Y_{a,mon}} & Y_{a,red} & \frac{Y_{r,D50}}{Y_{a,mon}} & Y_{a,green} & \frac{Y_{r,D50}}{Y_{a,mon}} & Y_{a,blue} \\ \frac{Z_{r,D50}}{Z_{a,mon}} & Z_{a,red} & \frac{Z_{r,D50}}{Z_{a,mon}} & Z_{a,green} & \frac{Z_{r,D50}}{Z_{a,mon}} & Z_{a,blue} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} r \\ g \\ b \end{bmatrix}$$

· · · (38)

この式(38)における(X_{1,1714}, Y_{1,1714}, Z_{1,1714})は、R蛍光体の絶対 正刺激値を表し、(X_{1,1714}, Y_{1,1714}, Z_{1,1714})は、G蛍光体の絶対三刺激 値を表し、さらに(X_{1,1814}, Y_{1,1814}, Z_{1,1814})は、B蛍光体の絶対三刺激値 を表す。

したがって、絶対三刺激値で表した行列は、次の式 (39)のようになる。

$$\begin{bmatrix} X_{a,red} & X_{a,green} & X_{a,blue} \\ Y_{a,red} & Y_{a,green} & Y_{a,blue} \\ Z_{a,red} & Z_{u,green} & Z_{a,blue} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \frac{X_{a,mon}}{X_{r,D50}} & X_{mr,red} & \frac{X_{a,mon}}{X_{r,D50}} & X_{mr,green} & \frac{X_{a,mon}}{X_{r,D50}} & X_{mr,blue} \\ \frac{Y_{a,mon}}{Y_{r,D50}} & Y_{mr,red} & \frac{Y_{a,mon}}{Y_{r,D50}} & Y_{mr,green} & \frac{Y_{a,mon}}{Y_{r,D50}} & Y_{mr,blue} \\ \frac{Z_{a,mon}}{Z_{r,D50}} & Z_{mr,red} & \frac{Z_{a,mon}}{Z_{r,D50}} & Z_{mr,green} & \frac{Z_{a,mon}}{Z_{r,D50}} & Z_{mr,blue} \end{bmatrix}$$

ここで、次の式(40)で示すように、式(39)の右辺の項は、 $M_{\rm max}$ とされる。

$$M_{XYZ} a = \begin{bmatrix} \frac{X_{a,mon}}{X_{r,D50}} X_{mr,red} & \frac{X_{a,mon}}{X_{r,D50}} X_{mr,green} & \frac{X_{a,mon}}{X_{r,D50}} X_{mr,blue} \\ \frac{Y_{a,mon}}{Y_{r,D50}} Y_{mr,red} & \frac{Y_{a,mon}}{Y_{r,D50}} Y_{mr,green} & \frac{Y_{a,mon}}{Y_{r,D50}} Y_{mr,blue} \\ \frac{Z_{a,mon}}{Z_{r,D50}} Z_{mr,red} & \frac{Z_{a,mon}}{Z_{r,D50}} Z_{mr,green} & \frac{Z_{a,mon}}{Z_{r,D50}} Z_{mr,blue} \end{bmatrix}$$

したがって、CRT 4 1 から出力される絶対三刺激値は、次の式(41)のように表すことができる。

$$\begin{bmatrix} X_{a,(CRT)} \\ Y_{a,(CRT)} \\ Z_{a,(CRT)} \end{bmatrix} = M_{XYZ} \begin{bmatrix} r \\ g \\ b \end{bmatrix}$$

• • (41)

• • • (40)

ここで、 $M_{\rm IR}$ は、(r,g,b)から絶対三刺激値を求めるための行列を表し、 $(X_{\rm Lord},Y_{\rm Lord},Z_{\rm Lord})$ は、(RT4.1から出力される絶対三刺

激値を表す。

なお、添字(CRT)は、CRT41から出力されることを表し、()は、 それが変数であることを表す。以後、()がついていない記号は、定 数を表すものとする。

周囲光しの輝度が大きくなってくると、CRT 4 1 のソフトコピーの画像のコントラストが低下する。これは、主に、CRT 4 1 の管面上への周囲光しの反射により黒が浮いてしまうことによる。通常、CRT 4 1 には反射防止膜が形成されているものの、周囲光しが存在する限り、CRT 4 1 上で再現できる黒は、その反射光より暗くすることは不可能である。この反射光を考慮するために、次の式(4 2)で示すように、RGBの蛍光体から発せられた光にオフセットとして周囲光しの反射成分が加えられる。

$$\begin{bmatrix} X'_{a,(CRT)} \\ Y'_{a,(CRT)} \\ Z'_{a,(CRT)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X_{a,(CRT)} \\ Y_{a,(CRT)} \\ Z_{a,(CRT)} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} R_{bk} \cdot X_{a,sur} \\ R_{bk} \cdot Y_{a,sur} \\ R_{bk} \cdot Z_{a,sur} \end{bmatrix}$$

 $\cdot \cdot \cdot (42)$

Raid、CRT 4 1 の管面上の反射率を表し、通常 1 % 乃至 5 %の値である。(X_{1.507}, Y_{1.507}, Z_{1.507}) は、周囲光 L₁の絶対三刺激値を表す。(X '1.6047, Y'1.6047, Z'1.6047) は、反射光を加えたCRT 4 1 の絶対三刺激値を表す。

周囲光しの絶対三刺激値は、視環境パラメータ人力部35から入力された視環境パラメータから、次の式(43)のように求めることができる。

$$\begin{bmatrix} X_{a.sur} \\ Y_{a.sur} \\ Z_{a.sur} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{x_{sur}}{y_{sur}} Y_{a,sur} \\ Y_{a,sur} \\ \frac{1 - x_{sur} - y_{sur}}{y_{sur}} Y_{a,sur} \end{bmatrix}$$

· (43)

ここで、 (r_i, g_i, b_i) は次の式 (4.4) が成立するように定義される。

$$\begin{bmatrix} r_0 \\ g_0 \\ b_0 \end{bmatrix} = M_{XYZ} a^{-1} \begin{bmatrix} R_{bk} \cdot X_{a,sur} \\ R_{bk} \cdot Y_{a,sur} \\ R_{bk} \cdot Z_{a,sur} \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} R_{bk} \cdot X_{a,sur} \\ R_{bk} \cdot Y_{a,sur} \\ R_{bk} \cdot Z_{a,sur} \end{bmatrix} = M_{XYZ} a \begin{bmatrix} r_0 \\ g_0 \\ b_0 \end{bmatrix}$$

· · · (44)

式(42)は、式(41)と式(44)から、次の式(45)のように変形することができる。

$$\begin{bmatrix} X'_{a,(CRT)} \\ Y'_{a,(CRT)} \\ Z'_{a,(CRT)} \end{bmatrix} = M_{XYZ} \begin{bmatrix} r \\ g \\ b \end{bmatrix} + M_{XYZ} \begin{bmatrix} r_0 \\ g_0 \\ b_0 \end{bmatrix}$$
$$= M_{XYZ} \begin{bmatrix} r \\ a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} r + r_0 \\ g + g_0 \\ b \end{bmatrix}$$

· · (45)

ところで、TRCは、ICC Profile Formatの中では、0から1の間の値で表す必要がある。このため、 $(r+r_i)$, $(g+g_i)$, $(b+b_i)$ のそれぞれの最大値が1になるように正規化するために、(r',g',b')を次の式(46)のように定義する。

$$r' = (r + r_0) / (1 + r_0)$$

$$g' = (g+g_0) / (1+g_0)$$

 $b' = (b+b_0) / (1+b_0)$

 $\cdot \cdot \cdot (46)$

ここで、式(33)から、次の式(47)が成立する。

$$\mathbf{r'} = (\mathbf{rTRC} [\mathbf{dr}] + \mathbf{r}_0) / (1 + \mathbf{r}_0)$$

$$g' = (gTRC [dg] + g_0) / (1 + g_0)$$

$$b' = (bTRC [db] + b_i) / (1 + b_i)$$

 $\cdot \cdot \cdot (47)$

つぎに、次の式(48)で示すように、TRC'を定義する。

rTRC' [dr] = (rTRC [dr] +
$$r_i$$
) / (1 + r_i)

gTRC' [dg] = (gTRC [dg]
$$+g_i$$
) / (1 $+g_i$)

bTRC' [db] = (bTRC [db]
$$+b_0$$
) $/$ (1 $+b_0$)

· · (48)

その結果、次の式(49)が成立し、ICC Profile Formatの書式 が満足される。

$$r' = rTRC'$$
 [dr] $0 \le dr \le 1$ $0 \le r' \le 1$

$$g' = gTRC'$$
 [dg] $0 \le dg \le 1$ $0 \le g' \le 1$

b' = bTRC' [db]
$$0 \le db \le 1$$
 $0 \le b' \le 1$

 $\cdot \cdot (49)$

上述した式(46)より次の式(50)が成立する。

$$\mathbf{r} + \mathbf{r}_0 = (1 + \mathbf{r}_0) \cdot \mathbf{r}'$$

$$g+g_0=(1+g_0)\cdot g'$$

$$b + b_0 = (1 + b_0) \cdot b'$$

• • (50)

また、次の式 (51) で示すように、Maccaを定義する。

$$M_{TRC_n} = \begin{bmatrix} 1 + r_0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 + g_0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 + b_0 \end{bmatrix}$$

• • (51)

このとき、上述の式 (45) は、式 (50) と式 (51) から、次の式 (52) のように表される。

$$\begin{bmatrix} X'_{a,(CRT)} \\ Y'_{a,(CRT)} \\ Z'_{a,(CRT)} \end{bmatrix} = M_{XYZ_a} \cdot M_{TRC_n} \begin{bmatrix} r' \\ g' \\ b' \end{bmatrix}$$

• • (52)

この式 (52) で、図22のステップSp4のp算結果が得られることになる。

次に、Y' に の最大値を 1 にする正規化を行う。最大値は、Y' に あり、この値は、式(5 2)において、r'=g'=b'=1 としたときの絶対三刺激値を意味するから、式(5 2)から、次の式(5 3)が成立する。

$$\begin{bmatrix} X'a, mon \\ Y'a, mon \\ Z'a, mon \end{bmatrix} = MXYZa \cdot MTRCn \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

 $\cdot \cdot \cdot (53)$

この式 (53) から、Yが求められる。したがって、図 220 ステップ S15 において、次の式 (54) が演算される。

$$X_{r,(CRT)} = \frac{X'_{a,(CRT)}}{Y'_{a,mon}}$$

$$Y_{r,(CRT)} = \frac{Y'_{a,(CRT)}}{Y'_{a,mon}}$$

$$Z_{r,(CRT)} = \frac{Z'_{a,(CRT)}}{Y'_{a,mon}}$$

· · · (53)

次に、式(52)(ハントポインタエステバス (Hunt-Pointer-E stevez)変換)を用いて、三刺激値より錐体の信号への変換を行う。 すなわち、ステップ S 1 6 で、次の式(55)が演算される。

$$\begin{bmatrix} L_{(CRT)} \\ M_{(CRT)} \\ S_{(CRT)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.38971 & 0.68898 & -0.07868 \\ -0.22981 & 1.18340 & 0.04641 \\ 0.0 & 0.0 & 1.0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X_{r,(CRT)} \\ Y_{r,(CRT)} \\ Z_{r,(CRT)} \end{bmatrix}$$

• • (55)

なお、ここで、Menoを次の式 (56)に示すように定義する。

$$M_{EIIP} = \begin{bmatrix} 0.38971 & 0.68898 & -0.07868 \\ -0.22981 & 1.18340 & 0.04641 \\ 0.0 & 0.0 & 1.0 \end{bmatrix}$$

. . (56)

ところで、人間の視覚は、光源を白にするように、各錐体の信号を、その白色点の値で正規化している。そこで、この実施の形態のモデルにおいては、基本的に、von Kriesの順応則を用いているが、人間の視覚が順応しているであろう白色点は、光源の色度をそのまま用いるのではなく、次に示すように、不完全順応と部分順応の2

ステップから求める。

最初に、不完全順応について説明すると、CRT41上の画像を観察するとき、人間の視覚は、CRT41の白色点に順応しようとするが、たとえ、暗室内でCRT41を観察したとしても、その白色点が、D65からかけ離れている場合、人間の視覚は、CRT41の白色点に完全に順応することはできない。白色点の色度がD65(又はE)光源から離れるほど、また、その順応点の輝度が低いほど、順応は不完全となる。人間の視覚が順応している不完全順応白色点(L', M', S',)は、次の式(57)から求める。

$$L' = L_n / p_1$$

$$M' = M_a / p_x$$

$$S'_{a} = S_{a} / p_{s}$$

 $\cdot \cdot \cdot (57)$

なお、この式(57)における p_i , p_i , p_i は、ハントのモデルで用いられる色順応係数であり、次の式(58)から求めることができる。

$$P_{L} = (1 + Y'_{a, mon}^{1/3} + l_{E}) / (1 + Y'_{a, mon}^{1/3} + 1 / l_{E})$$

$$P_{M} = (1 + Y'_{a, mon}^{1/3} + m_{E}) / (1 + Y'_{a, mon}^{1/3} + 1 / m_{E})$$

$$P_{S} = (1 + Y'_{a, mon}^{1/3} + s_{E}) / (1 + Y'_{a, mon}^{1/3} + 1 / s_{E})$$

• • (5.8)

この式(58)におけるY'.....は、CRT41の白色点の反射光を含めた絶対輝度(cd/m²)を表す。

また、この式(58)における l_i , m_i , s_i は、次の式(59)から 求めることができる。

$$l_1 = 3 \cdot L_n / (L_n + M_n + S_n)$$

$$m_{i} = 3 \cdot M_{n} / (L_{n} + M_{n} + S_{n})$$

$$s_{i} = 3 \cdot S_{n} / (L_{n} + M_{n} + S_{n})$$

 $\cdot \cdot \cdot (59)$

なお、 (L_n, M_n, S_n) は、CRT41の白色点、すなわち式(52)と式(54)において、r'=g'=b'=1としたときの、相対三刺激値を $(X_{r, zon}, Y_{r, mon}, Z_{r, zon})$ として、これを M_{HH} を用いて、錐体信号への変換を行い、次の式(60)から求めることができる。

$$\begin{bmatrix} L_n \\ M_n \\ S_n \end{bmatrix} = M_{EHP} \begin{bmatrix} X_{r,mon} \\ Y_{r,mon} \\ Z_{r,mon} \end{bmatrix}$$

• • • (60)

次に、混合順応について説明するに、CRT 4 1上の画像を観察する場合、暗室で見ることはほとんどなく、一般的なオフィスでは、約4150 Kの色温度(CCT)をもつ蛍光灯のもとで見ることが多い。また、一般的に使用されている C G モニタの白色点のCCTは、約930 Kである。このように、CRT 41の白色点と、周阴の色温度が大きく異なっている場合、人間の視覚は、両者に部分的に順応しているものと考えることができる。そこで、実際に、人間の視覚が順応している白色点は、両者の中間であると考えられる。そこで、人間の視覚が、CRT 41の白色点に順応している割合(順応率)をRinとし、実際に順応している白色点(L'', M'', S'', を次の式(61)のように定義する。

$$L''_{n} = R_{adp} \cdot \left(\frac{Y'_{a,mon}}{Y_{adp}}\right)^{1/3} \cdot L'_{n} + (1 - R_{adp}) \cdot \left(\frac{Y_{a,sur}}{Y_{adp}}\right)^{1/3} \cdot L_{sur}$$

$$M''_{n} = R_{adp} \cdot \left(\frac{Y'_{a,mon}}{Y_{adp}}\right)^{1/3} \cdot M'_{n} + (1 - R_{adp}) \cdot \left(\frac{Y_{a,sur}}{Y_{adp}}\right)^{1/3} \cdot M_{sur}$$

$$S''_{n} = R_{adp} \cdot \left(\frac{Y'_{a,mon}}{Y_{adp}}\right)^{1/3} \cdot S'_{n} + (1 - R_{adp}) \cdot \left(\frac{Y_{a,sur}}{Y_{adp}}\right)^{1/3} \cdot S_{sur}$$

$$where \quad Y_{adp} = \left\{R_{adp} \cdot Y'_{a,mon}\right\}^{1/3} + (1 - R_{adp}) \cdot Y_{a,sur}^{1/3}$$

• • • (61)

なお、(L_{sur}, M_{sur}, S_{sur})は、式(43)より周囲光の絶対三刺激値を相対三刺激値に変換すると、次の式(62)のようになる。

$$\chi_{r,sur} = \chi_{i,sur} / \gamma_{i,sur}$$

$$Y_{r,sur} = Y_{s,sur} / Y_{s,sur} (= 1)$$

$$Z_{\text{r.sur}} = Z_{\text{a.sur}} / Y_{\text{a.sur}}$$

. . (62)

さらに、この式(62)で求めた結果に、ステップS16で、Mer 「を用いて錐体の信号への変換を行うと、次の式(63)が得られる。

$$\begin{bmatrix} L_{sur} \\ M_{sur} \\ S_{sur} \end{bmatrix} = M_{EHP} \begin{bmatrix} X_{r,sur} \\ Y_{r,sur} \\ Z_{r,sur} \end{bmatrix}$$

• • (63)

なお、視感実験によると、順応率 $R_{\rm min}$ を、0.4乃至0.7の間の値、特に、0.6としたとき、最も好ましい結果が得られた。

ここで、von Kriesの順応則に、上述した2つのステップで求めた順応白色点を代入すると、次の式(64)が得られる。

$$\begin{bmatrix} L^{+}_{(CRT)} \\ M^{+}_{(CRT)} \\ S^{+}_{(CRT)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/L''_{n} & 0 & 0 \\ 0 & 1/M''_{n} & 0 \\ 0 & 0 & 1/S''_{n} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} L_{(CRT)} \\ M_{(CRT)} \\ S_{(CRT)} \end{bmatrix}$$

· · · (64)

ここで、L'am, L'amは、von Kriesの順応則変換後の錐体信号である。

この式(64)から、ステップS17の演算が行われる。

ここで、Massを次の式(65)で示すように定義する。

$$M_{von-K} = \begin{bmatrix} 1/L''_n & 0 & 0\\ 0 & 1/M''_n & 0\\ 0 & 0 & 1/S''_n \end{bmatrix}$$

 $\cdot \cdot \cdot (65)$

図 2 2 のステップ S 1 8 では、Hunt-Pointer-Estevez 逆行列変換を用いて、錐体の信号から三刺激値への変換を次の式(6 6)で示すように行う。

$$\begin{bmatrix} X^{+}_{(CRT)} \\ Y^{+}_{(CRT)} \\ Z^{+}_{(CRT)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1.91019 & -1.11214 & 0.20195 \\ 0.37095 & 0.62905 & 0.0 \\ 0.0 & 0.0 & 1.0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} L^{+}_{(CRT)} \\ M^{+}_{(CRT)} \\ S^{+}_{(CRT)} \end{bmatrix}$$

. . . (66)

ここで、X' (can), Y' (can), Z' (can)は、(can) (can) (can

$$M_{EHF} = \begin{bmatrix} 1.91019 & -1.11214 & 0.20195 \\ 0.37095 & 0.62905 & 0.0 \\ 0.0 & 0.0 & 1.0 \end{bmatrix}$$

• • • (67)

次に、上述した式(32)に従って、メディア相対三刺激値への変換処理が行われる。まず、順応白色点(L'', M'', S'', を式(64)に代入して、次の式(68)が得られる。

$$\begin{bmatrix} L^{+}_{n} \\ M^{+}_{n} \\ S^{+}_{n} \end{bmatrix} = M_{von - K} \begin{bmatrix} L^{"}_{n} \\ M^{"}_{n} \\ S^{"}_{n} \end{bmatrix}$$
$$= \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

. . . (68)

さらに、これを三刺激値に変換して、次の式(69)が得られる。

$$\begin{bmatrix} X^{+}_{n} \\ Y^{+}_{n} \\ Z^{+}_{n} \end{bmatrix} = M_{EHP}^{-1} \begin{bmatrix} L^{+}_{n} \\ M^{+}_{n} \\ S^{+}_{n} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

• • (69)

したがって、次の式(70)が成立する。

BN6DOCID: <WO___9837690A1_L

$$\begin{bmatrix} X^{+}_{mr(CRT)} \\ Y^{+}_{mr(CRT)} \\ Z^{+}_{mr(CRT)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{X_{r,D50}}{X^{+}_{n}} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{Y_{r,D50}}{Y^{+}_{n}} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{Z_{r,D50}}{Z^{+}_{n}} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X^{+}_{(CRT)} \\ Y^{+}_{(CRT)} \\ Z^{+}_{(CRT)} \end{bmatrix}$$
$$= \begin{bmatrix} X_{r,D50} & 0 & 0 \\ 0 & Y_{r,D50} & 0 \\ 0 & 0 & Z_{r,D50} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X^{+}_{(CRT)} \\ Y^{+}_{(CRT)} \\ Z^{+}_{(CRT)} \end{bmatrix}$$

• • • (70)

なお、ここで次の式(71)が定義される。

$$M_{mr} = \begin{bmatrix} X_{r,D50} & 0 & 0 \\ 0 & Y_{r,D50} & 0 \\ 0 & 0 & Z_{r,D50} \end{bmatrix}$$

 $\cdot \cdot \cdot (71)$

この式(70)に従った演算が、図22のステップS19で行われる。

以上のステップS11乃至ステップS19の処理をまとめると、画像データ(dr, dg, db)によらないプロファイルの書換が可能となり、ステップS21乃至ステップS23に示すようになる。

すなわち、新たなrTRC', gTRC', bTRC'については、関数、又は変換テーブルとして、式(48)から次の式(72)のように求めることができる。

rTRC' [dr] = (rTRC [dr] +
$$r_i$$
) / (1 + r_i)
gTRC' [dg] = (gTRC [dg] + g_i) / (1 + g_i)

bTRC' [db] = (bTRC [db]
$$+b_{\theta}$$
) $/$ (1 $+b_{\theta}$)

· · (72)

 r_i , g_i , b_i は、式(43)と式(44)から、次の式(73)で表される。

$$\begin{bmatrix} r_0 \\ g_0 \\ b_0 \end{bmatrix} = Mxyz_a^{-1} \begin{bmatrix} R_{bk} \cdot \frac{x_{sur}}{y_{sur}} \cdot Y_{a,sur} \\ R_{bk} \cdot Y_{a,sur} \\ R_{bk} \cdot \frac{1 - x_{sur} - y_{sur}}{y_{sur}} \cdot Y_{a,sur} \end{bmatrix}$$

· · (73)

この式(72)で表される値が、人力プロファイル 32AのTRCに対する更新データTRC'とされる。

さらに、TRCからの出力(\mathbf{r} ', \mathbf{g} ', \mathbf{b} ')から、メディア相対三刺激値への変換は、色順応モデルを用いて、次の式($\mathbf{7}$ 4)で示すようになる。

$$\begin{bmatrix} X^{+}_{mr(CRT)} \\ Y^{+}_{mr(CRT)} \\ Z^{+}_{mr(CRT)} \end{bmatrix}$$

$$= M_{mr} \cdot M_{EHP}^{-1} \cdot M_{von-K} \cdot M_{EHP} \cdot \left(\frac{1}{Y'_{a,mon}}\right) \cdot M_{XYZ_a} \cdot M_{TRC_n} \begin{bmatrix} r' \\ g' \\ b' \end{bmatrix}$$

$$= \left(\frac{1}{Y'_{a,mon}}\right) \cdot M_{mr} \cdot M_{EHP}^{-1} \cdot M_{von} - \kappa \cdot M_{EHP} \cdot M_{XYZ} \cdot M_{TRC} \cdot \begin{bmatrix} r' \\ g' \\ b' \end{bmatrix}$$

 $\cdot \cdot (74)$

この式(74)から次の式(75)が定義される。

SNBDOCID: <WO__9837890A1 | 1

$$M'_{XYZ}_{mr} = \left(\frac{1}{Y'_{a,mon}}\right) \cdot M_{mr} \cdot M_{EHP}^{-1} \cdot M_{von} - K \cdot M_{EHP} \cdot M_{XYZ}_{a} \cdot M_{TRC}_{n}$$

また、式(75)から次の式(76)を定義する。

$$M'XYZ mr = \frac{1}{Y'a, mon} \cdot Mmr \cdot MEHP^{-1} \cdot Mvon K \cdot MEHP \cdot MXYZ a \cdot MTRC n$$

$$= \begin{bmatrix} X'mr.red & X'mr, green & X'mr, blue \\ Y'mr.red & Y'mr, green & Y'mr, blue \\ Z'mr, red & Z'mr, green & Z'mr, blue \end{bmatrix}$$

...(76)

...(75)

この式(76)に示すM' m_{er} が、入力プロファイル32Aのデータ $M_{\text{er},\text{er}}$ の更新データとされる。

このとき、RGB蛍光体のメディア相対三刺激値は、次のようになる。

rXYZ': (X' mr. red, Y' mr. red, Z' mr. red)

gXYZ': (X' mr. frees, Y' mr. frees, Z' mr. frees)

bXYZ': (X' ar, blue, Y' ar, blue, Z' ar, blue)

 $\cdot \cdot (77)$

さらに、新たな白色点のICC Profile Formatでの絶対三刺激値(相対三刺激値)については、式(69)より、次の式(78)のようになる。

$$X^{+}_{r,n} = \frac{X^{+}_{n}}{Y^{+}_{n}} = 1$$

$$Y^{+}_{r,n} = \frac{Y^{+}_{n}}{Y^{+}_{n}} = 1$$

$$Z^{+}_{r,n} = \frac{Z^{+}_{n}}{Y^{+}_{n}} = 1$$

 $\cdot \cdot \cdot (78)$

この値が、入力プロファイル 3 2 Aのwtptの更新データwtpt'とされる。

以上のようにして、図16の画像処理部31における変換部32 の入力プロファイル32Aが更新される。

図23は、画像処理部31における処理の結果変化するデータの流れを示している。すなわち、図23に示すように、CRT41からのRGBデータD11が、変換部32の入力プロファイル32Aに基づいて、XYZデータD12に変換される。このデータは、図22のステップS14で生成されるデータに対応している。そして、このXYZデータD12が、視環境パラメータに基づいて、L'M'S'データD13に変換される。このデータは、図22のステップS17で生成されるデータに対応している。そして、このデータは、さらにX'arY'arZ'arデータD14に変換される。このデータは、図22のステップS19で生成されるデータに対応する。このデータは、図22のステップS19で生成されるデータに対応する。このデータが、図16のPCS(Profile Connection Space)61を介して、変換部33に伝送される。

変換部 3 3 においては、このデータをデータ D 1 5 として受け取り、これをデータ L'M'S'データ D 1 6 に変換する。さらに、プリンタ 4 2 側の視環境パラメータに対応して、このデータがXYZデータ D 1 7 に変換され、そして、このデータが、出力プロファイル 3 3 A に

対応してさらに、RGBデータD18に変換される。

図15と図16に示した変換部32と変換部33は、実質的には、 図14に示したようなコンピュータで構成される。

以上の図15と図16の画像処理システムにおいては、変換部32における入力プロファイル32Aを書き換えるようにしたが、変換部33の出力プロファイル33Aを書き換えるようにすることも可能である。図24は、この場合の構成例を表している。

すなわち、図24の構成例においては、入力プロファイル32Aを書き換える色順応モデル変換回路34と視環境パラメータ入力部35が設けられているのと同様に、出力プロファイル33Aを書き換えるための色順応モデル変換回路91と視環境パラメータ入力部92は、視環境パラメータ入力部35と同様の動作を行い、また、色順応モデル変換回路91は、色順応モデル変換回路34と同様の処理を行う。これにより、出力プロファイル33Aを入力プロファイル32Aと同様に更新することができる。

図25乃至図29は、上述した実施の形態におけるデータの流れを表している。図25は、図2の実施の形態に、図26は、図9の実施の形態に、図27は、図10の実施の形態に、図28は、図11の実施の形態に、そして、図29は、図12の実施の形態に、それぞれ対応している。

すなわち、図25のシステムにおいては、画像処理部1-1に、画像データ I_{ii} 、デバイスプロファイルデータ I_{ii} 、及び視環境パラメータ(周囲環境データ) V_{ii} が入力されており、画像処理部1-1は、これらのデータに基づいて、視環境とデバイスに依存しない画像デ

ータI''を生成し、これを画像処理部1-2に出力する。

画像処理部1-2には、デバイスプロファイルデータD …と周囲環境データV …が入力されており、画像処理部1-2 は、これらのデータを利用して、画像データI "を処理し、画像データI …を生成、出力する。

図26のシステムにおいては、画像処理部1-1に、画像データ I_{12} 、デバイスプロファイルデータ D_{13} 、及び周囲環境データ V_{12} が入力されている。また、この画像処理部1-1には、画像処理部1-2からデバイスプロファイルデータ D_{13} と周囲環境データ V_{13} も供給されている。画像処理部1-1は、デバイスプロファイルデータ D_{14} 、周囲環境データ V_{13} 、デバイスプロファイルデータ D_{14} 、周囲環境データ D_{15} 、及び周囲環境データ D_{15} 、を利用して、画像データ D_{15} 、随像処理部 D_{15} を処理し、画像データ D_{15} を主成し、画像処理部 D_{15} の画像データ D_{15} の画像データ D_{15} の画像データ D_{15} の画像データ D_{15} を出力装置に供給する。

図27のシステムにおいては、画像処理部1-1は、入力された画像データI 。、デバイスプロファイルデータD 。、及び周囲環境データV 。を、そのまま画像処理部1-2 に出力する。

画像処理部1-2には、デバイスプロファイルデータD au と周囲環境データV au も入力されている。画像処理部1-2は、デバイスプロファイルデータD au、周囲環境データV au を利用して、画像データI iu を処理し、画像データI au を生成する。

図28のシステムにおいては、画像処理部1-1に、画像データ Ii、デバイスプロファイルデータDia、及び周囲環境データViaが入 力されている。画像処理部1-2は、入力された周囲環境データV は、デバイスプロファイルデータ D_{ii} 、周囲環境データ V_{ii} 、及び周囲環境データ V_{ii} 、及び周囲環境データ V_{ii} を利用して、画像データ I_{ii} を処理し、デバイスに依存しない画像データI'を生成し、画像処理部1-2に出力する。

図29のシステムにおいては、画像処理部1-1に、画像データ I_{in} 、デバイスプロファイルデータ D_{in} 、周囲環境データ V_{in} が入力されており、画像処理部1-1は、デバイスプロファイルデータ D_{in} を利用して、画像データ I_{in} から、デバイスに依存しない画像データ I_{in} から、デバイスに依存しない画像データ I_{in} を生成し、画像処理部 1-2 に出力する。また、画像処理部 1-1 は、周囲環境データ V_{in} を、そのまま画像処理部 1-2 に出力する。

画像処理部1-2は、周囲環境データ V_{ii} 、デバイスプロファイルデータ D_{iii} 、及び周囲環境データ V_{iii} を利用して、画像データI'を処理し、画像データ I_{iiii} を生成し、出力する。

画像処理部1-1,1-2において、入力されたどのデータに、 どのデータを適用するかは、すなわち、データの組合せは任意であ るが、上述の図2、並びに図9乃至図12の実施の形態においては、 図30乃至図34に示すように、組合せが行われている。

すなわち、図30(図2と図25に対応する)のシステムにおいては、画像データI₁に、デバイスプロファイルデータD₁を、コンバータ11で適用して生成した画像データを、視環境変換回路12において、周囲環境データV₁を参照して、視環境とデバイスに依存しない画像データI''に変換している。

また、画像処理装置1-2において、視環境変換回路15において、画像データ I "に対して、周囲環境データ V 如を適用して生成した画像データを、コンバータ 16 において、デバイスプロファイルデータ D 如を適用して、画像データ I 如に変換している。

図31(図9と図26に対応する)のシステムにおいては、画像処理部1-1のコンパータ11により、画像データ I_{in} に対して、デバイスプロファイルデータ D_{in} を適用して画像データを生成する。そして、この画像データに対して、視環境変換回路12において、周囲環境データ V_{in} を適用する。さらに、視環境変換回路15において、視環境変換回路12の出力に対して、周囲環境データ V_{in} を適用して生成した画像データを、コンパータ16で、周囲環境データ D_{in} を適用して、画像データ D_{in} を適用して、画像データ D_{in} で、一次での場合、画像処理部 D_{in} で、入力された画像データ D_{in} で、そのまま出力するだけの処理を行うものとなる。

図32(図10と図27に対応する)のシステムにおいては、画像処理部1-1は、入力された画像データ I ii、デバイスプロファイルデータ D ii、及び周囲環境データ V iiを、そのまま画像処理部1-2に出力する。画像処理部1-2においては、コンバータ11が、画像データ I iiに対して、デバイスプロファイルデータ D iiを適用し、その出力を視環境変換回路12に出力する。視環境変換回路12は、コンバータ11からの画像データに対して、周囲環境データ V iiを適用して生成した画像データを、視環境変換回路15に供給する。視環境変換回路15は、入力された画像データに対して、周囲環境データ V iiを適用して生成した画像データを、コンバータ16に出力すータ V iiiを適用して生成した画像データを、コンバータ16に出力す

る。コンバータ16は、入力された画像データに、デバイスプロファイルデータD …を適用して、画像データ I …を生成する。

図33(図11と図28に対応する)のシステムにおいては、画像処理部1-1において、コンバータ11が、画像データ I_{in} に対して、デバイスプロファイルデータ D_{in} を適用して生成した画像データを、視環境変換回路12に出力する。視環境変換回路12は、入力された画像データに対して、周囲環境データ V_{in} を適用して、視環境変換回路15に出力する。視環境変換回路15は、入力された画像データに対して、周囲環境データ V_{in} を適用して、デバイスに依存しない画像データI'を生成し、画像処理部1-2に出力する。

画像処理部1-2においては、コンバータ16が、入力された画像データI'に対して、デバイスプロファイルデータD m を適用して、画像データI m を生成する。

図34(図12と図29に対応する)のシステムにおいては、画像処理部1-1において、コンバータ11が、画像データI inに対して、デバイスプロファイルデータD inを適用して、デバイスに依存しない画像データI 'を生成する。この画像データI 'は、画像処理部1-2の視環境変換回路12において、画像処理部1-1から供給された周囲環境データV inを利用して、周囲環境データを考慮した画像データに変換されて、視環境変換回路15に入力される。視環境変換回路15は、入力された画像データを、周囲環境データV inを適用して、新たな画像データを生成し、これをコンバータ16に出力する。コンバータ16は、入力された画像データに対して、デバイスプロファイルデータD intを適用して、画像データI intを生成する。しかしながら、図25乃至図29に示したように、各画像処理部

1-1 , 1-2 における処理の組合せは任意である。

例えば、図30のシステムにおいては、画像処理部1-1において、画像データ I_{in} に対して、デバイスプロファイルデータ D_{in} を適用して生成した画像データに対して、周囲環境データ V_{in} を適用するようにしているが、これを例えば、デバイスプロファイルデータ D_{in} と周囲環境データ V_{in} を予め 1 つのデータにまとめた後、画像データ I_{in} に適用したり、画像データ I_{in} に周囲環境データ V_{in} を適用した後、デバイスプロファイルデータ D_{in} を適用するようにしてもよい。

しかしながら、図15、図16、及び図24に示したシステムのように、プロファイルデータに対して、周囲環境データを適用して、プロファイルを周囲環境に依存しないプロファイルに書き換える構成にすることで、既存のICCのCMSを利用して、色の見えを一致させるシステムを実現することが可能となる。この例が、図35乃至図37に示されている。

図35は、図43の既存のシステムを利用する例を表している。図35のシステムにおいては、画像処理部801の色順応モデル変換回路802が、デバイスプロファイルデータD に対して、周囲環境データを考慮したデバイスプロファイルデータD に書き換えている。このデバイスプロファイルデータD に書き換えている。このデバイスプロファイルデータD に書き換えている。このデバイスプロファイルデータD にか画像データI にとともに画像処理部601に供給される。図43を参照して説明したように、画像処理部601のコンバータ602に、画像データI に大きに、画像の理部01のコンバータ01 に、デバイスに依存しない画像データ01 を生成するCMSは、既に存在する。したがって、この画像処理部010 に、デバイスプロファイルデータ011 に代えて、デバイスプロファイルデータ011 に代えて、デバイスプロファイルデータ011 に に

ることで、コンバータ602から、視環境とデバイスに依存しない 画像データ I ''を生成、出力させることができる。

同様に、画像処理部803において、その色順応モデル変換回路804で、デバイスプロファイルデータD m を、周囲環境データV m を考慮して書き換え、新たなデバイスプロファイルデータD m を生成する。そして、このデバイスプロファイルデータD m を、図43の画像処理部603に、デバイスプロファイルデータD m に代えて供給するようにすれば、画像処理部603のコンバータ604が、画像データI n に対して、デバイスプロファイルデータD m を適用して、画像データI m を生成、出力する。

図36は、図44の既存のシステムを利用する例を表している。図36のシステムにおいては、画像処理部811において、その色順応モデル変換回路812により、デバイスプロファイルデータDiaを、周囲環境データとはないで書き換え、周囲環境データに依存しないデバイスプロファイルデータDiaを生成している。そして、このデバイスプロファイルデータDiaを、図44に示す画像処理部612に、デバイスプロファイルデータDiaに代えて、画像データIiaとともに供給するようにすれば、既存の画像処理部612において、図44に示した場合と同様の処理が実行される。

すなわち、コンバータ613が、画像データ I inに対して、デバイスプロファイルデータ D'inを適用して生成した画像データを、コンバータ614に供給する。コンバータ614には、画像処理部813の色順応モデル変換回路814により、デバイスプロファイルデータ D in を周囲環境データ V in に基づいて書き換えたデバイスプロファイルデーイルデータ D'in が供給されている。コンバータ614は、このデバ

イスプロファイルデータD'った、コンバータ613から入力された画像データに適用して、画像データIっを生成、出力する。

図37は、図45の既存のシステムを利用する例を表している。 図37のシステムにおいては、画像処理部821の色順応モデル変 換回路822が、デバイスプロファイルデータDmに対して、周囲環 境データViaを適用して、デバイスプロファイルデータD'iaを生成し ている。このデバイスプロファイルデータ D'₁ を、図 4 5 に 示した画 像処理部 6 2 1 に、デバイスプロファイルデータ D ii に代えて、画像 データ I いとともに供給するようにする。また、画像処理部 8 2 3 の 色順応モデル変換回路824により、デバイスプロファイルデータ D au を周囲環境データ V auに基づいて書き換え、デバイスプロファイ ルデータD'auを生成する。このデバイスプロファイルデータD'ab びD'mを、図45の画像処理部621に、デバイスプロファイルデ ータDia及びDimに代えて供給するようにする。その結果、既存の画 像処理部 6 2 1 のコンバータ 6 2 2 が、画像データ I iiにデバイスプ ロファイルデータD'aを適用して、コンバータ623に出力し、コン バータ623が、入力された画像データにデバイスプロファイルデ ータ D ' 灬を適用して、画像データ I 灬を生成する。

図35乃至図37のシステムにおいて、画像処理部601, 603, 612, 621が、例えばパーソナルコンピュータなどにより構成されるものとすると、画像処理部801, 804, 811, 813, 821, 823などは、スキャナ、ビデオカメラ、プリンタなどにより構成することができる。

以上においては、本発明をICCのCMSに適用した場合を例として説明したが、本発明は、ICC以外のCMSに適用することも可能である。

なお、上述したような処理を行うコンピュータプログラムをユーザに提供する提供媒体としては、磁気ディスク、CD-ROM、固体メモリなどの記録媒体の他、ネットワーク、衛星などの通信媒体を利用することができる。

産業上の利用可能性

本発明に係る送信装置、送信方法、及び提供媒体によれば、入力 デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータに応じ て、入力デバイスが入力する画像データを、視環境下における色の 見えに対応した見えの指標データに変換し、得られた見えの指標デ ータを伝送媒体を介して送信するようにしたので、送信側の視環境 に応じて補正が施された画像データを受信側に伝送することが可能 となる。

本発明に係る送信装置、送信方法、及び提供媒体によれば、入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータに応じて、入力デバイスが入力する画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換し、受信側の視環境のパラメータに応じて、受信側の出力デバイスが出力する画像の色の見えとータするように入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように指標データを変換し、得られたデータを伝送媒体を介して送信するようにしたので、受信側において視環境に対する補正処理を施すか要がなくなり、その結果、受信側の情報処理を簡略化することが可能となる。

本発明に係る送信装置、送信方法、及び提供媒体によれば、入力

デバイスから入力された画像と、入力された視環境のパラメータとを送信するようにしたので、送信側において視環境に対する補正処理を施す必要がなくなり、その結果、送信側の情報処理を簡略化することが可能となる。

本発明に係る受信装置、受信方法、及び提供媒体によれば、入力された視環境のパラメータに応じて、出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、受信された画像データを変換し、変換された画像データを出力デバイスに対して出力するようにしたので、受信側の視環境に応じて画像データに対して補正処理を施すことが可能となり、その結果、送信側と受信側で同じ色の見えの画像を表示することが可能となる。

本発明に係る受信装置、受信方法、及び提供媒体によれば、出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータを送信側に送信し、送信側から伝送されてきた画像データを受信し、受信された画像データを出力デバイスに対して出力するようにしたので、画像データとともに、送信側の視環境のパラメータを受信側に伝送することが可能となるので、送信側の入力デバイスに表示されている画像の色の見えと同一の色の見えの画像を受信側の出力デバイスに表示することが可能となる。

本発明に係る受信装置、受信方法、及び提供媒体によれば、送信側から伝送されてきた画像データと送信側の視環境のパラメータとを受信し、受信された視環境のパラメータに応じて、画像データを、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換し、出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータ

に応じて、出力デバイスが出力する画像の色の見えが、送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように指標データを変換し、得られた画像データを出力デバイスに対して出力するようにしたので、送信側において視環境に応じた補正処理を実行する必要がなくなるので、送信側の情報処理を簡略化することが可能となる。

本発明に係る画像処理システム、受信方法、及び提供媒体によれば、送信側では、入力デバイスから入力される画像を観察するをして、入力デバイスが入力する画像データを、人力が入力する画像データを換った見えに対応した見えの指標データを伝送媒体を介してといる。 得られた見えの指標データを伝送媒体を介して送ばけれる画像を観察する視環がいた見えの指標データを観察する視環がいた。 伝送媒体を介して伝送される画像を観でが、は、イスに対して表示出力される画像を観の見えが、送らにデバイスに表が出力であるの見えを出力デバイスから入力ではしたので、送信側の入力デバイスからように、受信側の入力デバイスから出力するようには対して出力するようには対したので、送信側の入力デバイスを画像の色の見えとに減することが可能となる。

本発明に係る画像処理システム、画像処理方法、及び提供媒体によれば、送信側では、入力デバイスより入力される画像を観察する 視環境のパラメータに応じて、入力デバイスが入力する画像データ を、視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換 し、出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する受信側の 視環境のパラメータに応じて、出力デバイスに表示出力される画像 の色の見えが、入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように指標データを変換し、得られたデータを伝送媒体を介して送されてきたデータを受信し、受信側では、伝送媒体を介して伝送されてきたデータを受信し、受信されたデータを出力デバイスに対して出力し、出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する視環境のパラメータを送信側に対して送信するようにしたので、送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと、受信側の出力デバイスから出力される画像の色の見えの差異を低減することが可能となる。

本発明に係る画像処理システム、画像処理方法、及び提供媒体によれば、送信側では、入力デバイスから入力された画像と、入力デバイスから入力された画像と、入力デバイスから入力された画像と、大力では、送信側では、送信側では、送信側では、送信側の視環境のパラメータとを送信し、受信があた。 一夕とを送信し、ではないでは、近に対応した見えの指標データを、視力でにおける色の見えに対応した見えの指標データに変換し、とにおける画像を観察する視環境のパラメータにが、送信側のストルンで、出力デバイスが出力する画像の色の見えが、送信側のストータを出力デバイスが出力する画像の色の見えが、送信側の視環境に応じたので、受信側において、送信側の視環境に応じたので、受信側において、送信側の視環境に応じたので、受信側において、送信側の視環境に応じた側ので、受信側において、送信側の視環境に応じるとが表示されることになり、送信側のカデバイスから入力される画像の色の見えの差異を低減することが可能となる。

本発明に係る画像データ処理装置、画像データ処理方法、及び提供媒体によれば、取り込んだ視環境パラメータに対応して、DDCの画

像データをDICの画像データに変換するためのプロファイル、又は、DICの画像データをDDCの画像データに変換するためのプロファイルを書き換えるようにしたので、従来の画像処理システムを、そのまま用いて、異なる画像の色合いを対応させることとが可能となる。

請求の範囲

1. 入力デバイスから入力された画像に対して所定の変換を施し、 伝送媒体を介して前記画像を送信する送信装置において、

前記入力デバイスから入力される前記画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力手段と、

前記入力手段より入力された前記視環境のパラメータに応じて、 前記入力デバイスが入力する画像データを、前記視環境下における 色の見えに対応した見えの指標データに変換する変換手段と、

前記変換手段から出力される見えの指標データを前記伝送媒体を 介して送信する送信手段と

を備えることを特徴とする送信装置。

2. 前記入力デバイスは、ソフトコピー画像を自己発光して出力する

ことを特徴とする請求の範囲第1項に記載の送信装置。

3. 前記変換手段は、前記視環境の要素の1つである周囲光の影響による前記ソフトコピー画像のコントラストに対する補正処理を行う

ことを特徴とする請求の範囲第2項に記載の送信装置。

- 4. 前記変換手段は、前記視環境の要素の1つである周囲光の輝度に応じて人間の色順応に対する補正処理を行う
 - ことを特徴とする請求の範囲第1項に記載の送信装置。
- 5. 入力デバイスから入力された画像に対して所定の変換を施し、 伝送媒体を介して前記画像を送信する送信方法において、

前記入力デバイスから入力される前記画像を観察する視環境のパ

ラメータが入力される入力ステップと、

前記入力ステップより入力された前記視環境のバラメータに応じて、前記入力デバイスが入力する画像データを、前記視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する変換ステップと、

前記変換ステップから出力される見えの指標データを前記伝送媒体を介して送信する送信ステップと

を備えることを特徴とする送信方法。

6.入力デバイスから入力された画像に対して所定の変換を施し、 伝送媒体を介して前記画像を送信する送信装置に用いるコンピュー タプログラムを提供する提供媒体であって、

前記コンピュータプログラムは、

前記入力デバイスから入力される前記画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、

前記入力ステップより入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記入力デバイスが入力する画像データを、前記視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する変換ステップと、

前記変換ステップから出力される見えの指標データを前記伝送媒体を介して送信する送信ステップと

を備えることを特徴とする提供媒体。

7. 入力デバイスから入力された画像に対して所定の変換を施し、 伝送媒体を介して前記画像を送信する送信装置において、

前記入力デバイスから入力される前記画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力手段と、

前記入力手段より入力された前記視環境のパラメータに応じて、 前記入力デバイスが入力する画像データを、前記視環境下における 色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換手段 と、

受信側の視環境のパラメータを受信する受信手段と、

前記受信手段により受信された前記受信側の視環境のパラメータに応じて、前記受信側の出力デバイスが出力する画像の色の見えが、前記入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように前記指標データを変換する第2の変換手段と、

前記第2の変換手段から出力されるデータを前記伝送媒体を介し て送信する送信手段と

を備えることを特徴とする送信装置。

8. 入力デバイスから入力された画像に対して所定の変換を施し、 伝送媒体を介して前記画像を送信する送信方法において、

前記入力デバイスから入力される前記画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、

前記入力ステップより入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記入力デバイスが入力する画像データを、前記視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換ステップと、

受信側の視環境のパラメータを受信する受信ステップと、

前記受信ステップにより受信された前記受信側の視環境のパラメータに応じて、前記受信側の出力デバイスが出力する画像の色の見えが、前記入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように前記指標データを変換する第2の変換ステップと、

前記第2の変換ステップから出力されるデータを前記伝送媒体を 介して送信する送信ステップと

を備えることを特徴とする送信方法。

9. 入力デバイスから入力された画像に対して所定の変換を施し、 伝送媒体を介して前記画像を送信する送信装置に用いるコンピュータプログラムを提供する提供媒体であって、

前記コンピュータプログラムは、

前記入力デバイスから入力される前記画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、

前記入力ステップより入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記入力デバイスが入力する画像データを、前記視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換ステップと、

受信側の視環境のパラメータを受信する受信ステップと、

前記受信ステップにより受信された前記受信側の視環境のパラメータに応じて、前記受信側の出力デバイスが出力する画像の色の見えが、前記入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように前記指標データを変換する第2の変換ステップと、

前記第2の変換ステップから出力されるデータを前記伝送媒体を 介して送信する送信ステップと

を備えることを特徴とする提供媒体。

10.入力デバイスから入力された画像に対して所定の変換を施し、 伝送媒体を介して前記画像を送信する送信装置において、

前記入力デバイスから入力される前記画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力手段と、

前記入力デバイスから入力された前記画像と、前記入力手段から 入力された前記視環境のパラメータとを送信する送信手段と を備えることを特徴とする送信装置。

11.入力デバイスから入力された画像に対して所定の変換を施し、 伝送媒体を介して前記画像を送信する送信方法において、

前記入力デバイスから入力される前記画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、

前記入力デバイスから入力された前記画像と、前記入力ステップから入力された前記視環境のパラメータとを送信する送信ステップと

を備えることを特徴とする送信方法。

12.入力デバイスから入力された画像に対して所定の変換を施し、 伝送媒体を介して前記画像を送信する送信装置に用いるコンピュータプログラムを提供する提供媒体であって、

前記コンピュータプログラムは、

前記入力デバイスから入力される前記画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、

前記入力デバイスから入力された前記画像と、前記入力ステップから入力された前記視環境のパラメータとを送信する送信ステップと

を備えることを特徴とする提供媒体。

13. 送信側の入力デバイスより入力され、前記送信側の視環境の パラメータに応じて変換されて伝送されてきた画像データを受信 し、出力デバイスに対して表示出力する受信装置であって、

前記送信側から伝送されてきた前記画像データを受信する受信手

段と、

前記出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力手段と、

前記入力手段より入力された前記視環境のバラメータに応じて、 前記出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、前記送信側 の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、 前記受信手段により受信された画像データを変換する変換手段と、

前記変換手段により変換された画像データを前記出力デバイスに 対して出力する出力手段と

を備えることを特徴とする受信装置。

14.前記出力デバイスは、ソフトコピー画像を自己発光して出力する

ことを特徴とする請求の範囲第13項に記載の受信装置。

15. 前記変換手段は、前記視環境の要素の1つである周囲光の影響による前記ソフトコピー画像のコントラストに対する補正処理を行う

ことを特徴とする請求の範囲第14項に記載の受信装置。

16. 前記変換手段は、前記視環境の要素の1つである周囲光の輝度に応じて人間の色順応に対する補正処理を行う

ことを特徴とする請求の範囲第13項に記載の受信装置。

17. 送信側の入力デバイスより入力され、前記送信側の視環境の パラメータに応じて変換されて伝送されてきた画像データを受信 し、出力デバイスに対して表示出力する受信方法であって、

前記送信側から伝送されてきた前記画像データを受信する受信ステップと、

前記出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、

前記入力ステップより入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、前記送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、前記受信ステップにより受信された画像データを変換する変換ステップと、

前記変換ステップにより変換された画像データを前記出力デバイスに対して出力する出力ステップと

を備えることを特徴とする受信方法。

18. 送信側の入力デバイスより入力され、前記送信側の視環境のパラメータに応じて変換されて伝送されてきた画像データを受信し、出力デバイスに対して表示出力する受信装置に用いるコンピュータプログラムを提供する提供媒体であって、

前記コンピュータプログラムは、

前記送信側から伝送されてきた前記画像データを受信する受信ステップと、

前記出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のバラメータが入力される入力ステップと、

前記入力ステップより入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、前記送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、前記受信ステップにより受信された画像データを変換する変換ステップと、

前記変換ステップにより変換された画像データを前記出力デバイ

スに対して出力する出力ステップと

を備えることを特徴とする提供媒体。

19.送信側の入力デバイスより入力され、前記送信側の視環境のパラメータと、受信側の視環境のパラメータとに応じて変換されて伝送されてきた画像データを受信し、出力デバイスに対して表示出力する受信装置であって、

前記出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力手段と、

前記入力手段から入力された視環境のパラメータを前記送信側に 送信する送信手段と、

前記送信側から伝送されてきた前記画像データを受信する受信手 段と、

前記受信手段により受信された画像データを前記出力デバイスに 対して出力する出力手段と

を備えることを特徴とする受信装置。

20. 送信側の入力デバイスより入力され、前記送信側の視環境のパラメータと、受信側の視環境のパラメータとに応じて変換されて伝送されてきた画像データを受信し、出力デバイスに対して表示出力する受信方法であって、

前記出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、

前記入力ステップから入力された視環境のパラメータを前記送信 側に送信する送信ステップと、

前記送信側から伝送されてきた前記画像データを受信する受信ステップと、

前記受信ステップにより受信された画像データを前記出力デバイスに対して出力する出力ステップと

を備えることを特徴とする受信方法。

21. 送信側の入力デバイスより入力され、前記送信側の視環境のパラメータと、受信側の視環境のパラメータとに応じて変換されて伝送されてきた画像データを受信し、出力デバイスに対して表示出力する受信装置に用いるコンピュータプログラムを提供する提供媒体であって、

前記コンピュータプログラムは、

前記出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のバラメータが入力される入力ステップと、

前記入力ステップから入力された視環境のパラメータを前記送信 側に送信する送信ステップと、

前記送信側から伝送されてきた前記画像データを受信する受信ステップと、

前記受信ステップにより受信された画像データを前記出力デバイスに対して出力する出力ステップと

を備えることを特徴とする提供媒体。

22. 送信側から伝送されてきた、前記送信側の入力デバイスより入力された画像データと、前記入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータとを受信し、出力デバイスに対して表示出力する受信装置であって、

前記送信側から伝送されてきた前記画像データと前記送信側の視環境のパラメータとを受信する受信手段と、

前記受信手段により受信された前記視環境のパラメータに応じ

て、前記画像データを、前記視環境下における色の見えに対応した 見えの指標データに変換する第1の変換手段と、

前記出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力手段と、

前記入力手段より入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記出力デバイスが出力する画像の色の見えが、前記送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように前記指標データを変換する第2の変換手段と、

前記第2の変換手段により得られた画像データを前記出力デバイスに対して出力する出力手段と

を備えることを特徴とする受信装置。

23. 送信側から伝送されてきた、前記送信側の入力デバイスより入力された画像データと、前記入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータとを受信し、出力デバイスに対して表示出力する受信方法であって、

前記送信側から伝送されてきた前記画像データと前記送信側の視環境のパラメータとを受信する受信ステップと、

前記受信ステップにより受信された前記視環境のパラメータに応じて、前記画像データを、前記視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換ステップと、

前記出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、

前記入力ステップより入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記出力デバイスが出力する画像の色の見えが、前記送信側の 入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように前記 指標データを変換する第2の変換ステップと、

前記第2の変換ステップにより得られた画像データを前記出力デバイスに対して出力する出力ステップと

を備えることを特徴とする受信方法。

24. 送信側から伝送されてきた、前記送信側の入力デバイスより入力された画像データと、前記入力デバイスから入力される画像を観察する視環境のパラメータとを受信し、出力デバイスに対して表示出力する受信装置に用いるコンピュータプログラムを提供する提供媒体であって、

前記コンピュータプログラムは、

前記送信側から伝送されてきた前記画像データと前記送信側の視環境のパラメータとを受信する受信ステップと、

前記受信ステップにより受信された前記視環境のパラメータに応 じて、前記画像データを、前記視環境下における色の見えに対応し た見えの指標データに変換する第1の変換ステップと、

前記出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される入力ステップと、

前記入力ステップより入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記出力デバイスが出力する画像の色の見えが、前記送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように前記指標データを変換する第2の変換ステップと、

前記第2の変換ステップにより得られた画像データを前記出力デバイスに対して出力する出力ステップと

を備えることを特徴とする提供媒体。

25. 送信側は、入力デバイスから入力された画像に対して所定の

変換を施し、伝送媒体を介して前記画像を送信し、受信側は、前記 伝送媒体を介して伝送されてきた前記画像に対して所定の変換を施 した後、出力デバイスに表示出力する画像処理システムにおいて、 前記送信側は、

前記入力デバイスから入力される前記画像を観察する視環境のパラメータが入力される第1の入力手段と、

前記第1の入力手段より入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記入力デバイスが入力する画像データを、前記視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換手段と、

前記第1の変換手段から出力される前記見えの指標データを前記 伝送媒体を介して送信する送信手段とを備え、

前記受信側は、

前記伝送媒体を介して伝送されてきた前記指標データを受信する 受信手段と、 前記出力デバイスに対して表示出力される画像を観 察する視環境のパラメータが入力される第2の入力手段と、

前記第2の入力手段より入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、前記送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、前記受信手段により受信された指標データを変換する第2の変換手段と、

前記第2の変換手段により変換された画像データを前記出力デバイスに対して出力する出力手段と

を備えることを特徴とする画像処理システム。

26. 送信側は、入力デバイスから入力された画像に対して所定の

変換を施し、伝送媒体を介して前記画像を送信し、受信側は、前記 伝送媒体を介して伝送されてきた前記画像に対して所定の変換を施 した後、出力デバイスに表示出力する画像処理方法において、

前記送信側は、

前記画像を観察する視環境のパラメータが入力される第1の入力ステップと、 前記第1の入力ステップより入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記入力デバイスが入力する画像データを、前記視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換ステップと、

前記第1の変換ステップから出力される見えの指標データを前記 伝送媒体を介して送信する送信ステップとを備え、

前記受信側は、

前記伝送媒体を介して伝送されてきた前記指標データを受信する 受信ステップと、

前記出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する視環境 のパラメータが入力される第2の入力ステップと、

前記第2の入力ステップより入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、前記送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、前記受信ステップにより受信された指標データを変換する第2の変換ステップと、

前記第2の変換ステップにより変換された画像データを前記出力 デバイスに対して出力する出力ステップと

を備えることを特徴とする画像処理方法。

27. 送信側は、入力デバイスから入力された画像に対して所定の

変換を施し、伝送媒体を介して前記画像を送信し、受信側は、前記 伝送媒体を介して伝送されてきた前記画像に対して所定の変換を施 した後、出力デバイスに表示出力する画像処理システムに用いるコ ンピュータプログラムを提供する提供媒体であって、

前記送信側のコンピュータプログラムは、

前記画像を観察する視環境のパラメータが入力される第1の入力 ステップと、

前記第1の入力ステップより入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記入力デバイスが入力する画像データを、前記視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換ステップと、

前記第1の変換ステップから出力される見えの指標データを前記 伝送媒体を介して送信する送信ステップとを備え、

前記受信側のコンピュータプログラムは、

前記伝送媒体を介して伝送されてきた前記指標データを受信する 受信ステップと、

前記出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される第2の入力ステップと、

前記第2の入力ステップより入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、前記送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、前記受信ステップにより受信された指標データを変換する第2の変換ステップと、

前記第2の変換ステップにより変換された画像データを前記出力 デバイスに対して出力する出力ステップと

を備えることを特徴とする提供媒体。

28. 送信側は、入力デバイスから入力された画像に対して所定の変換を施し、伝送媒体を介して前記画像を送信し、受信側は、前記伝送媒体を介して伝送されてきた前記画像を出力デバイスに表示出力する画像処理システムにおいて、

前記送信側は、

前記入力デバイスより入力される画像を観察する視環境のパラメ ータが入力される第1の入力手段と、

前記第1の入力手段より入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記入力デバイスが入力する画像データを、前記視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換手段と、

前記出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する受信側 の視環境のパラメータを受信する第1の受信手段と、

前記第1の受信手段により受信された前記視環境のパラメータに応じて、前記出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、前記第1の変換手段より出力された指標データを変換する第2の変換手段と、

前記第2の変換手段により得られたデータを前記伝送媒体を介して送信する第1の送信手段とを備え、

前記受信側は、

前記伝送媒体を介して伝送されてきた前記データを受信する第2 の受信手段と、

前記第2の受信手段により受信された前記データを前記出力デバ

イスに対して出力する出力手段と、

前記出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する視環境 のパラメータが入力される第2の入力手段と、

前記第2の入力手段より入力された視環境のパラメータを前記送 信側に対して送信する第2の送信手段と

を備えることを特徴とする画像処理システム。

29.送信側は、入力デバイスから入力された画像に対して所定の変換を施し、伝送媒体を介して前記画像を送信し、受信側は、前記伝送媒体を介して伝送されてきた前記画像を出力デバイスに表示出力する画像処理方法において、

前記送信側は、

前記入力デバイスより入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される第1の入力ステップと、

前記第1の入力ステップより入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記入力デバイスが入力する画像データを、前記視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換ステップと、

前記出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する受信側 の視環境のパラメータを受信する第1の受信ステップと、

前記受信ステップにより受信された前記視環境のパラメータに応じて、前記出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、前記第1の変換ステップより出力された指標データを変換する第2の変換ステップと、

前記第2の変換ステップより出力されたデータを前記伝送媒体を

介して送信する第1の送信ステップとを備え、

前記受信側は、

前記伝送媒体を介して伝送されてきた前記データを受信する第 2 の受信ステップと、

前記第2の受信ステップにより受信された前記データを前記出力 デバイスに対して出力する出力ステップと、

前記出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する視環境 のパラメータが入力される第2の入力ステップと、

前記第2の入力ステップより入力された視環境のパラメータを前 記送信側に対して送信する第2の送信ステップと

を備えることを特徴とする画像処理方法。

30.送信側は、入力デバイスから入力された画像に対して所定の変換を施し、伝送媒体を介して前記画像を送信し、受信側は、前記伝送媒体を介して伝送されてきた前記画像を出力デバイスに表示出力する画像処理システムに用いるコンピュータプログラムを提供する提供媒体であって、

前記送信側のコンピュータプログラムは、

前記入力デバイスより入力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される第1の入力ステップと、

前記第1の入力ステップより入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記入力デバイスが入力する画像データを、前記視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換ステップと、

前記出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する受信側 の視環境のパラメータを受信する第1の受信ステップと、 前記受信ステップにより受信された前記視環境のパラメータに応じて、前記出力デバイスに表示出力される画像の色の見えが、入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように、前記第1の変換ステップより出力された指標データを変換する第2の変換ステップと、

前記第2の変換ステップより出力されたデータを前記伝送媒体を介して送信する第1の送信ステップとを備え、

前記受信側のコンピュータプログラムは、

前記伝送媒体を介して伝送されてきた前記データを受信する第 2 の受信ステップと、

前記第2の受信ステップにより受信された前記データを前記出力 デバイスに対して出力する出力ステップと、

前記出力デバイスに対して表示出力される画像を観察する視環境 のパラメータが入力される第2の入力ステップと、

前記第2の入力ステップより入力された視環境のパラメータを前 記送信側に対して送信する第2の送信ステップと

を備えることを特徴とする提供媒体。

31. 送信側は、入力デバイスから入力された画像を、伝送媒体を介して送信し、受信側は、前記伝送媒体を介して伝送されてきた前記画像に所定の変換を施して出力デバイスに表示出力する画像処理システムにおいて、

前記送信側は、

前記入力デバイスから入力される前記画像を観察する視環境のパラメータが入力される第1の入力手段と、

前記入力デバイスから入力された前記画像と、前記第1の入力手

段から入力された前記視環境のパラメータとを送信する送信手段と を備え、

前記受信側は、

前記送信側から伝送されてきた前記画像データと前記送信側の視環境のパラメータとを受信する受信手段と、

前記受信手段により受信された前記視環境のパラメータに応じて、前記画像データを、送信側の視環境下における色の見えに対応 した見えの指標データに変換する第1の変換手段と、

前記出力デバイスに表示出力される画像を観察する受信側の視環境のパラメータが入力される第2の入力手段と、

前記第2の入力手段より入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記出力デバイスが出力する画像の色の見えが、前記送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように前記指標データを変換する第2の変換手段と、

前記第2の変換手段により得られた画像データを前記出力デバイスに対して出力する出力手段と

を備えることを特徴とする画像処理システム。

32. 送信側は、入力デバイスから入力された画像を、伝送媒体を介して送信し、受信側は、前記伝送媒体を介して伝送されてきた前記画像に所定の変換を施して出力デバイスに表示出力する画像処理方法において、

前記送信側は、

前記入力デバイスから入力される前記画像を観察する視環境のバラメータが入力される第1の入力ステップと、

前記入力デバイスから入力された前記画像と、前記第1の入力ス

テップから入力された前記視環境のパラメータとを送信する送信ス テップとを備え、

前記受信側は、

前記送信側から伝送されてきた前記画像データと前記送信側の視環境のパラメータとを受信する受信ステップと、

前記受信ステップにより受信された前記視環境のパラメータに応じて、前記画像データを、送信側の視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換ステップと、

前記出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のパラメータが入力される第2の入力ステップと、

前記第2の入力ステップより入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記出力デバイスが出力する画像の色の見えが、前記送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように前記指標データを変換する第2の変換ステップと、

前記第2の変換ステップにより得られた画像データを前記出力デバイスに対して出力する出力ステップと

を備えることを特徴とする画像処理方法。

33. 送信側は、入力デバイスから入力された画像を、伝送媒体を介して送信し、受信側は、前記伝送媒体を介して伝送されてきた前記画像に所定の変換を施して出力デバイスに表示出力する画像処理システムに用いるコンピュータプログラムを提供する提供媒体であって、

前記送信側のコンピュータプログラムは、

前記入力デバイスから入力される前記画像を観察する視環境のパラメータが入力される第1の入力ステップと、

前記入力デバイスから入力された前記画像と、前記第1の入力ステップから入力された前記視環境のパラメータとを送信する送信ステップとを備え、

前記受信側のコンピュータプログラムは、

前記送信側から伝送されてきた前記画像データと前記送信側の視環境のパラメータとを受信する受信ステップと、

前記受信ステップにより受信された前記視環境のバラメータに応じて、前記画像データを、送信側の視環境下における色の見えに対応した見えの指標データに変換する第1の変換ステップと、

前記出力デバイスに表示出力される画像を観察する視環境のバラメータが入力される第2の入力ステップと、

前記第2の入力ステップより入力された前記視環境のパラメータに応じて、前記出力デバイスが出力する画像の色の見えが、前記送信側の入力デバイスから入力される画像の色の見えと一致するように前記指標データを変換する第2の変換ステップと、

前記第2の変換ステップにより得られた画像データを前記出力デバイスに対して出力する出力ステップと

を備えることを特徴とする提供媒体。

34.DDCの画像データをDICの画像データに、又は、DICの画像データをDDCの画像データに、変換するためのプロファイルを取り込む第1の取込手段と、

視環境パラメータを取り込む第2の取込手段と、

前記第2の取込手段で取り込んだ前記視環境パラメータに対応して、前記第1の取込手段で取り込んだプロファイルを書き換える書 換手段と を備えることを特徴とする画像データ処理装置。

35. 前記第2の取込手段は、前記視環境パラメータを入力するための入力画面又はセンサから入力された前記視環境パラメータを取り込む

ことを特徴とする請求の範囲第34項に記載の画像データ処理装置。

36.前記プロファイルは、ICCプロファイルフォーマットのプロファイルである

ことを特徴とする請求の範囲第34項に記載の画像データ処理装置。

37. DDCの画像データをDICの画像データに、又は、DICの画像データをDDCの画像データに、変換するためのプロファイルを取り込む第1の取込ステップと、

視環境パラメータを取り込む第2の取込ステップと、

前記第2の取込ステップで取り込んだ前記視環境パラメータに対応して、前記第1の取込ステップで取り込んだプロファイルを書き換える書換ステップと

を備えることを特徴とする画像データ処理方法。

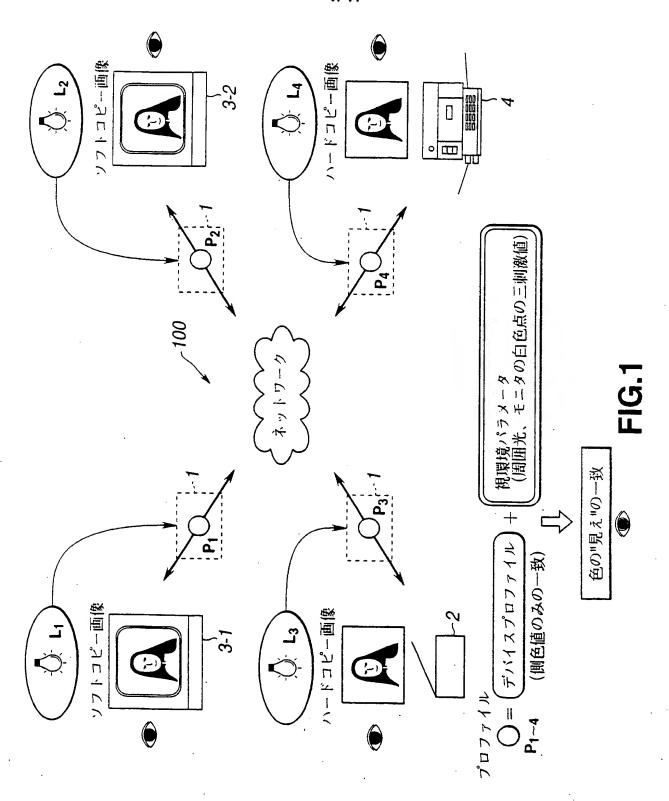
38.DDCの画像データをDICの画像データに、又は、DICの画像データをDDCの画像データに、変換するためのプロファイルを取り込む第1の取込ステップと、

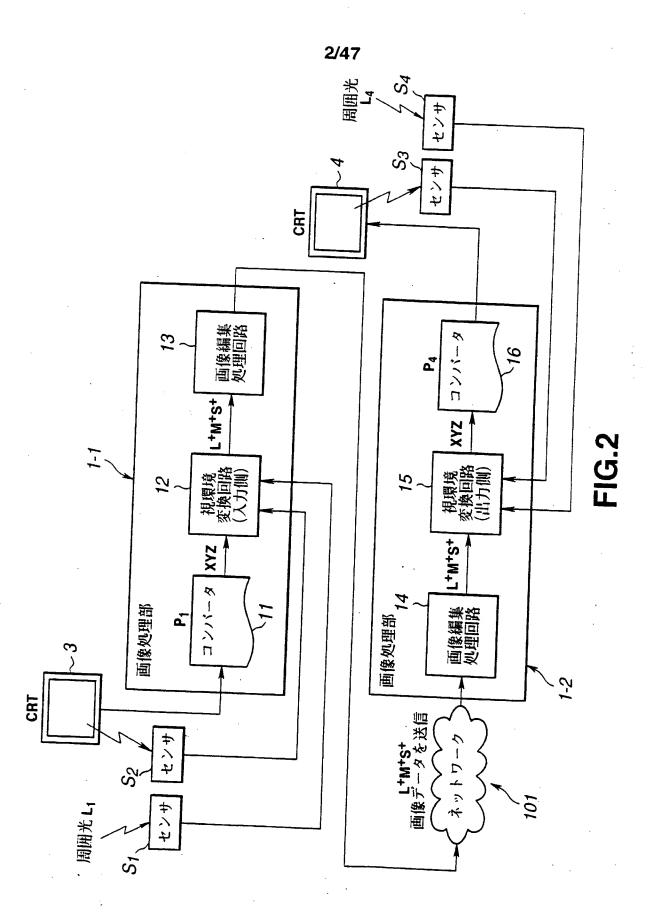
視環境パラメータを取り込む第2の取込ステップと、

前記第2の取込ステップで取り込んだ前記視環境パラメータに対応して、前記第1の取込ステップで取り込んだプロファイルを書き換える書換ステップと

を備えるコンピュータプログラムを提供することを特徴とする提供媒体。

1/47





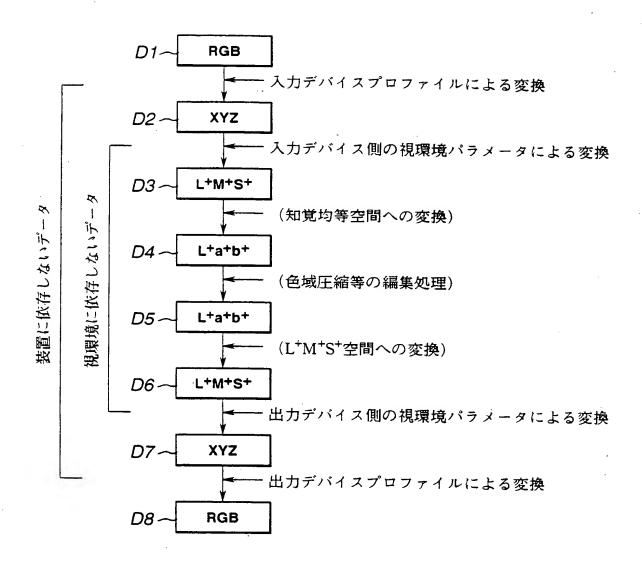
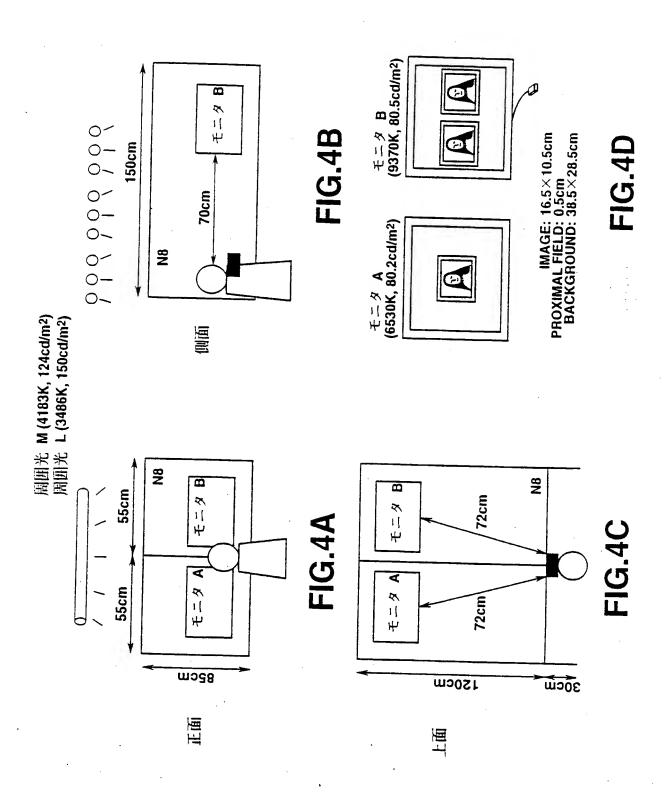


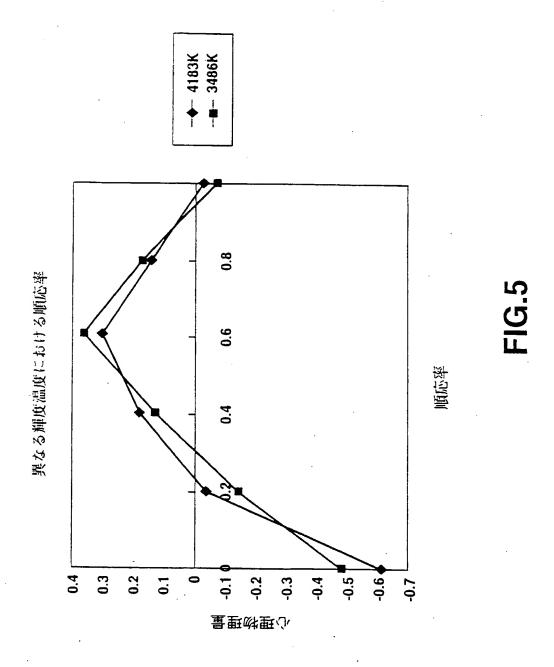
FIG.3

4/47



差替え用紙 (規則26)

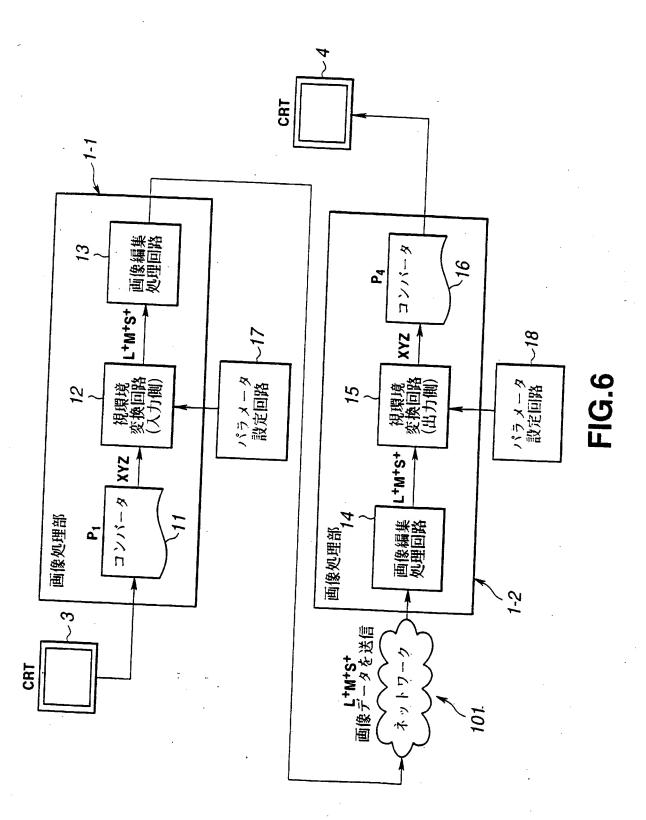
5/47



差替え用紙 (規則26)

1

6/47

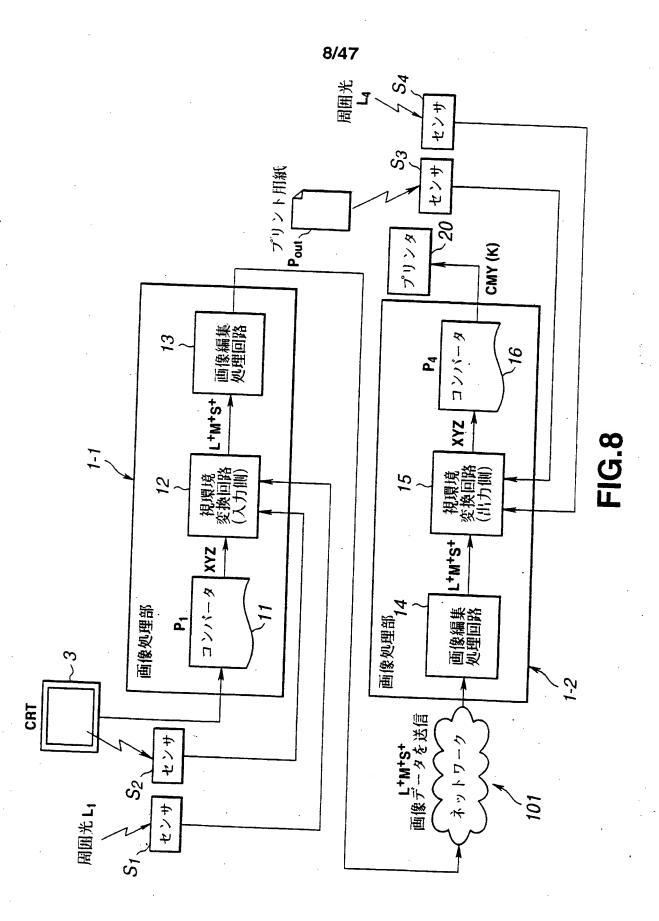


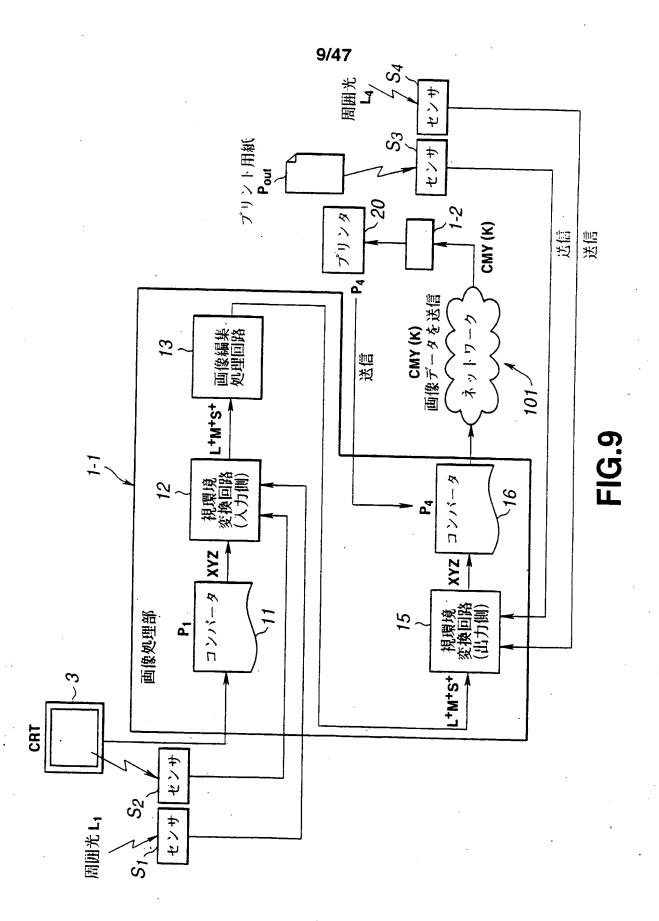
BN9DOCID: <WO__9837890A1_L>

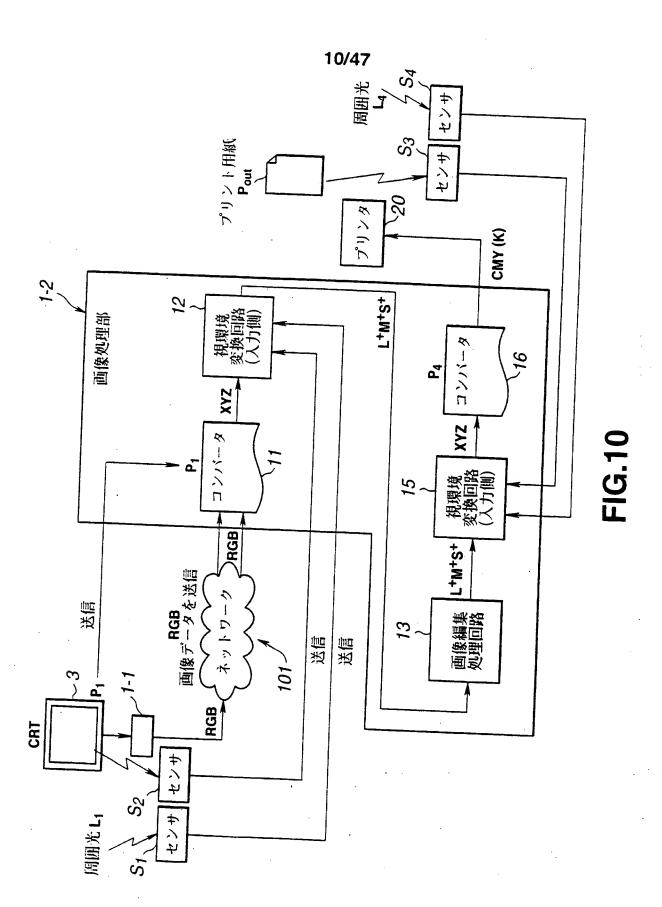
7/47

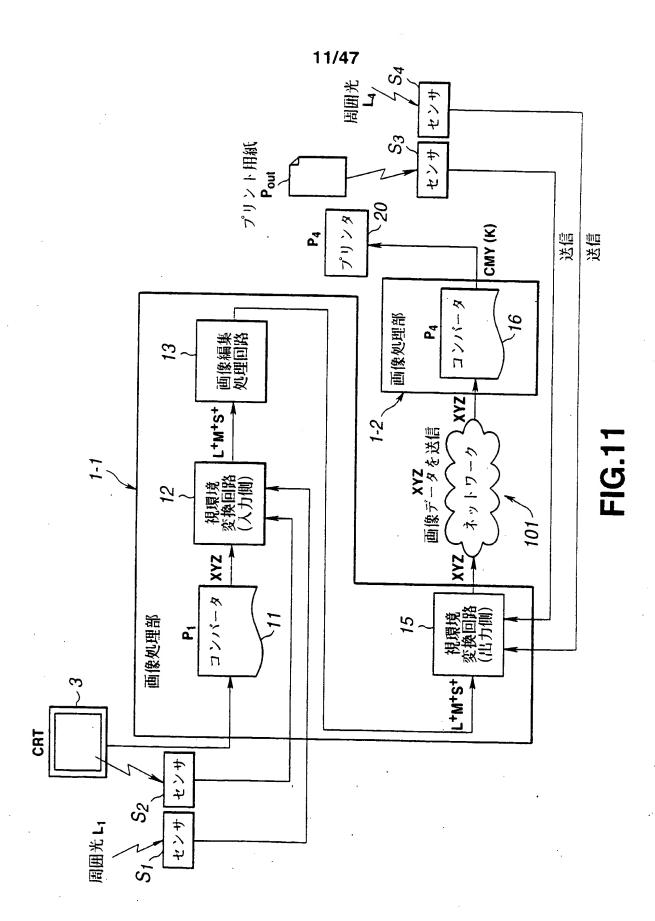
(第光灯) (五十八)	D 65 D 60 D 7 2 2 7 1 X	▶○○○□	■ いる側
	D 65 0.3779 0.3882 4150	100 cd/m²	100 cd/m ²
<u>電内灯の色度:</u> 現在の値:	名称:	室内灯の輝度:現在の値:	モニタの輝度:現在の値:

F|G.7

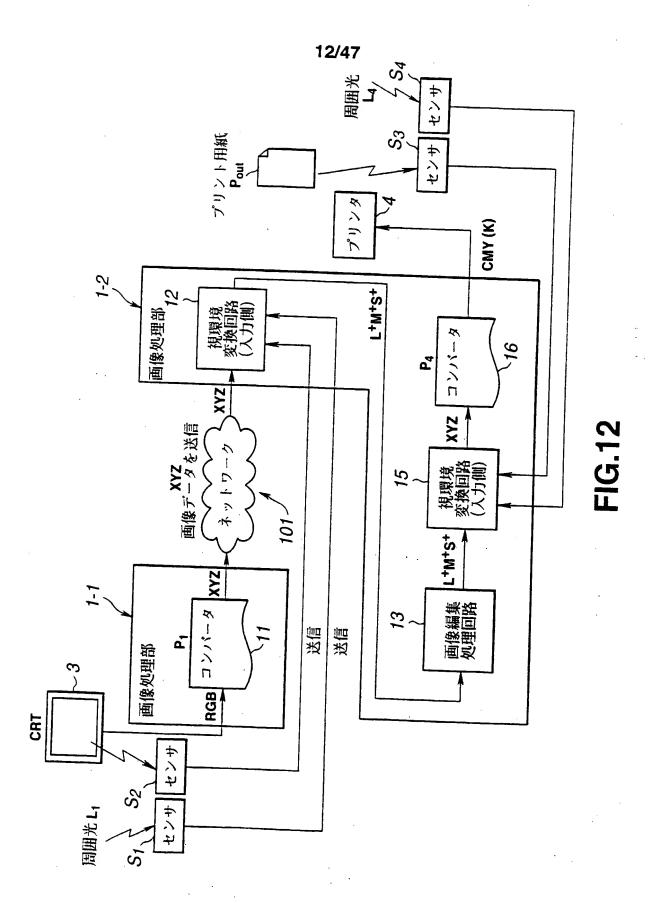




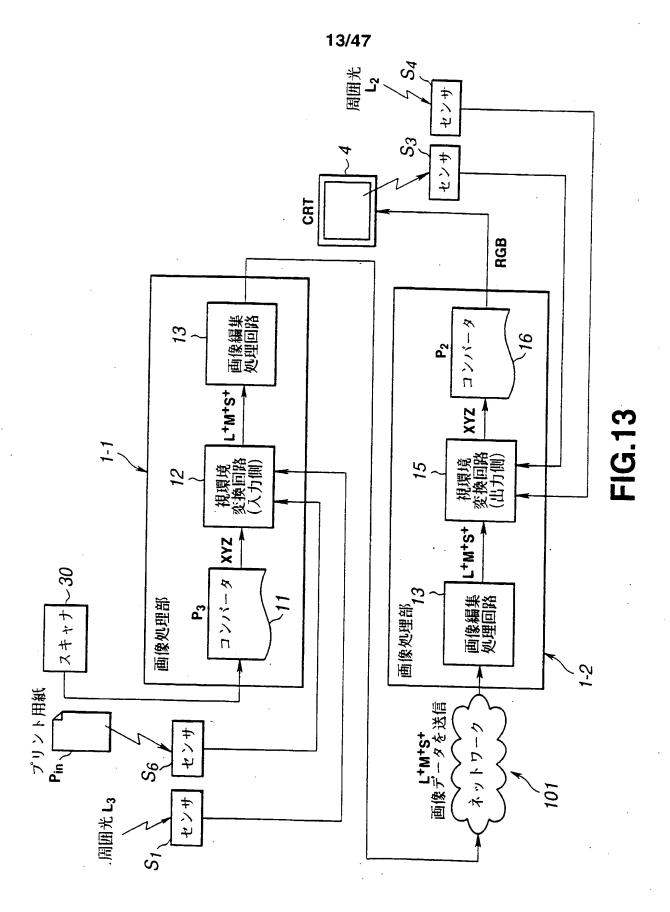




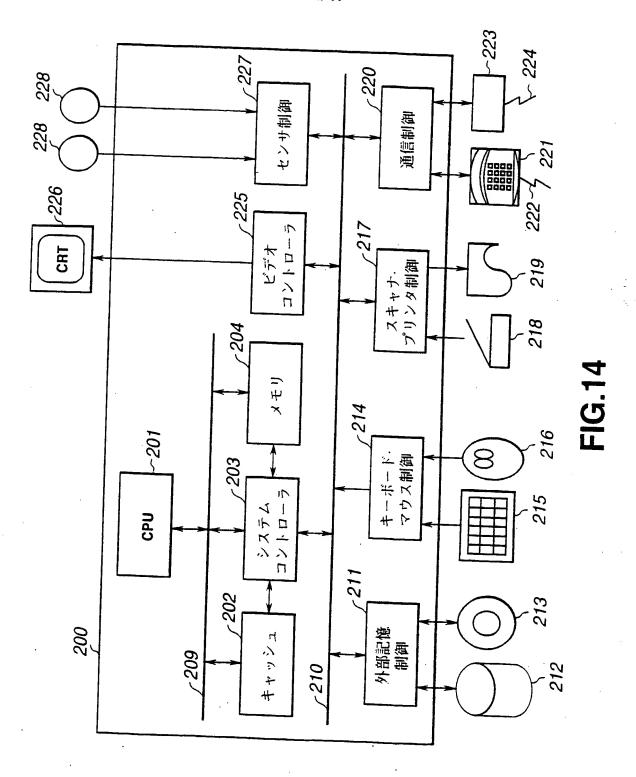
1



BN6DOCID: <WO__9837690A1_I



14/47



BN6DOCID: <WO__9637690A1_L

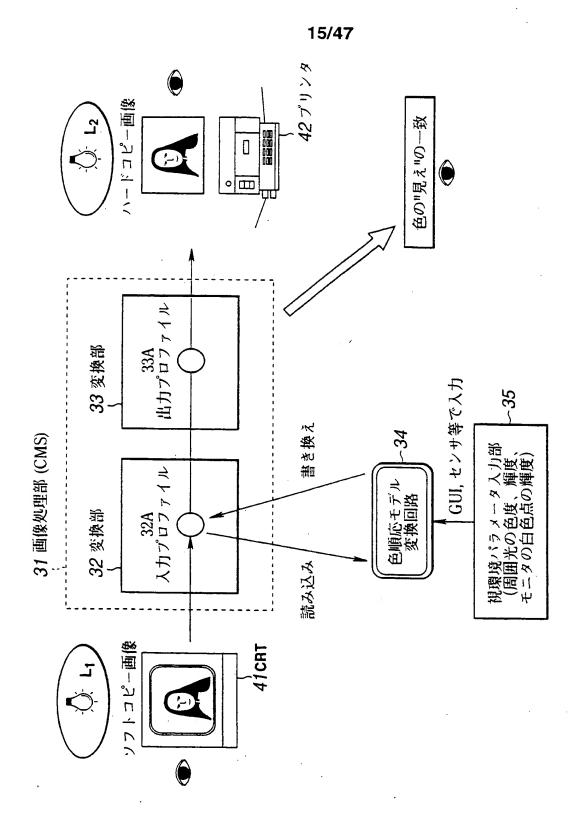
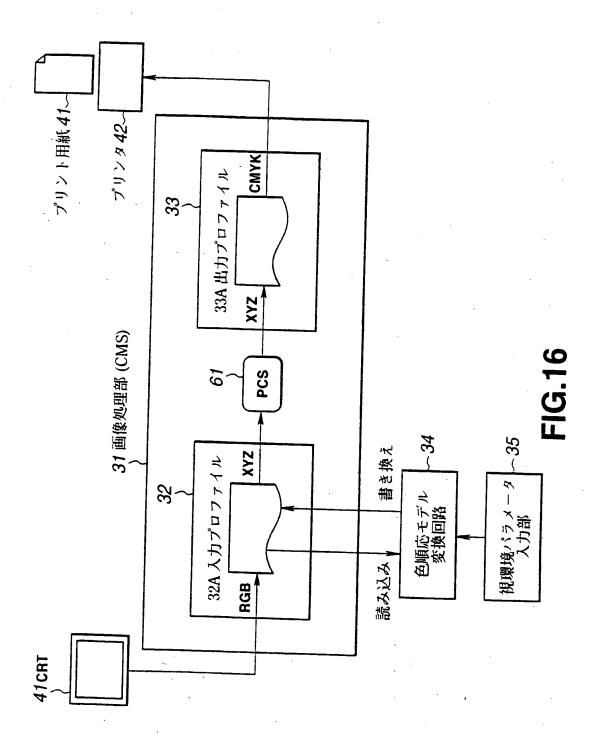


FIG.15

16/47



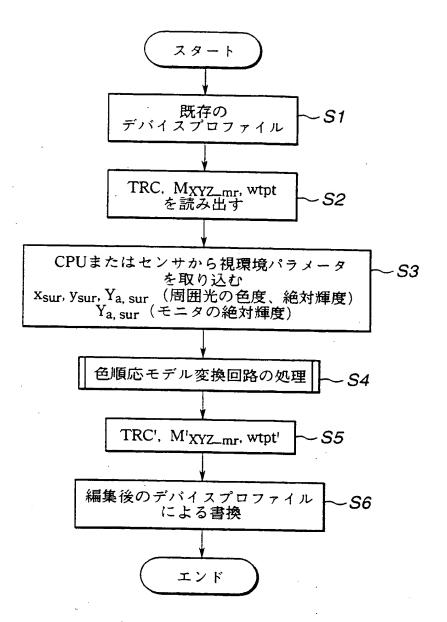


FIG.17

18/47

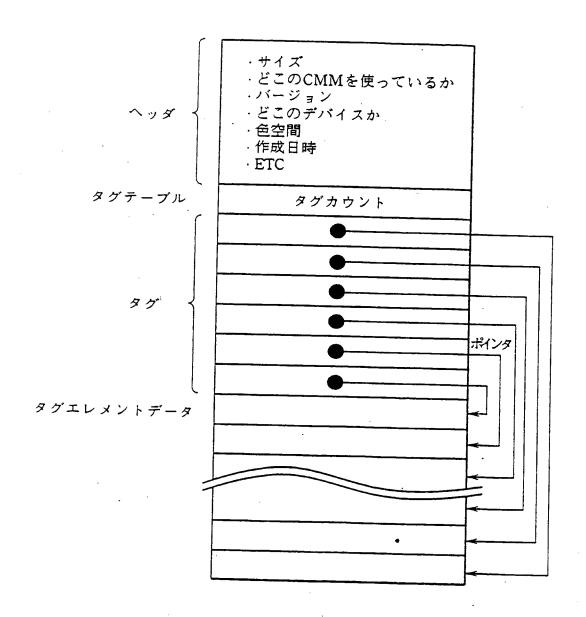


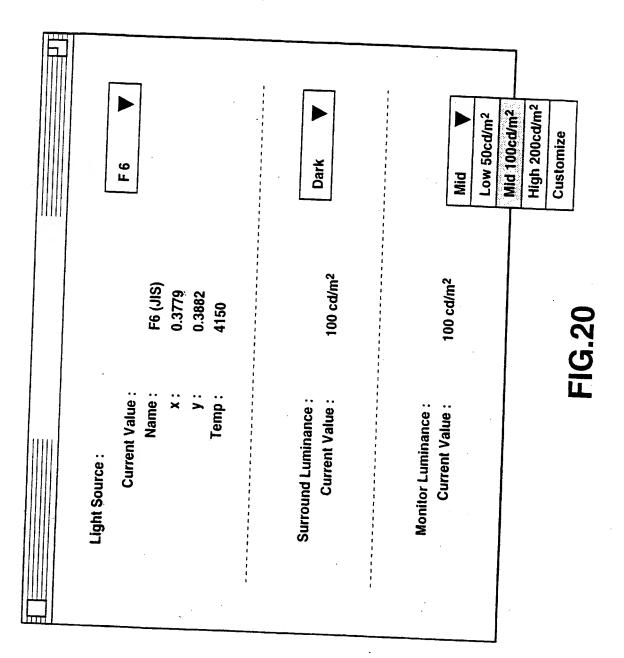
FIG.18

Apple 7 11 + 3	キャン 17-D50	Prim. platlorm: 'APPL' flags: 0 × 00000000 deviceManufacturer: 'appl' deviceModel: 9745	deviceAttributes: 0×00000000, 0×00000001 renderingIntent: 0 whiteXYZ: X=0.9642, Y=1.000, Z=0.8249	ragrable: (g elements. double-click to inspect)													
size: 528 by CMMType: version: 0 > profileClas, dataColorS interchange CreationDa CS2Signatt. 1 'rXYZ' 2 'gXYZ' 3 'bXYZ' 3 'bXYZ' 4 'rTRC' 6 'bTRC' 6 'bTRC' 6 'bTRC' 6 'bTRC' 6 'bTRC' 8 'cprt' 8 'cprt'	Apple マルチスキャン	Header:	iB' (YZ' 995, 14:43:10		elementOffset	\longrightarrow		380=0×0000017C		420=0×000001A4	436=0×000001B4		 				
		size: 528 by CMMType: version: 0× profileClass	dataColorS interchange CreationDat CS2Signatu			\dashv	1 'rXYZ'	\dashv	-			-					

ICCPROFILE FORMAT (COLOR SYNC 2.0 でのモニタプロファイル)

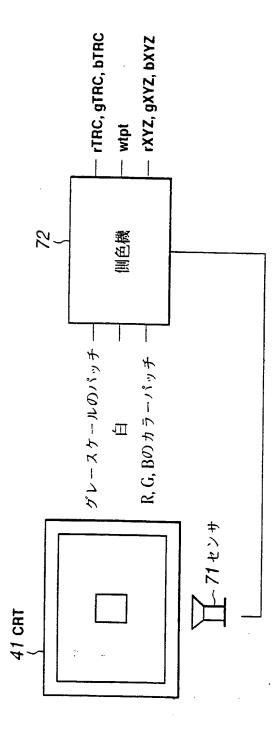
FIG. 19

20/47

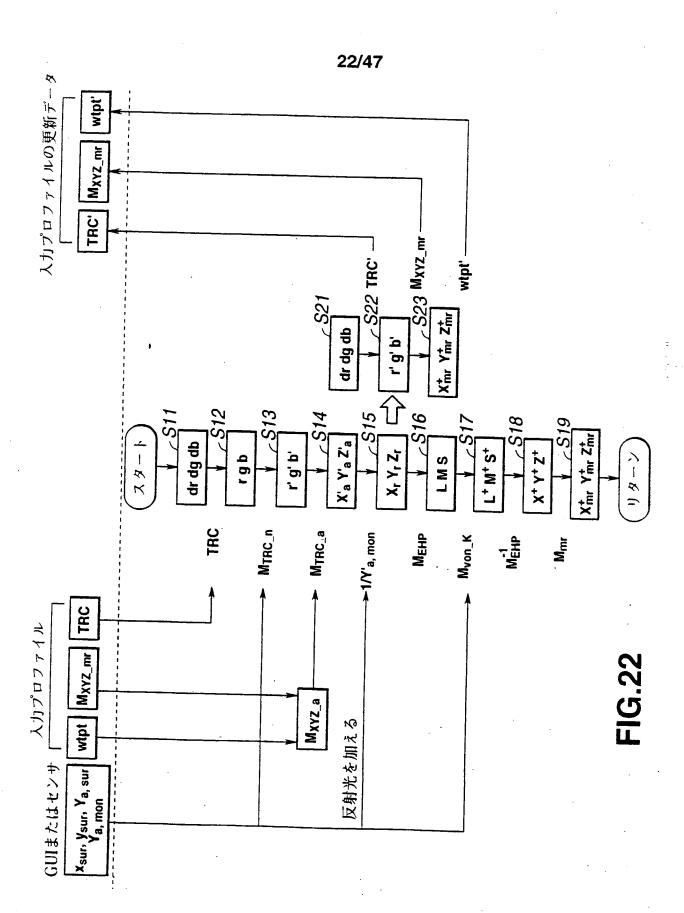


ENGDOCID: <WO___9637690A1_L

21/47

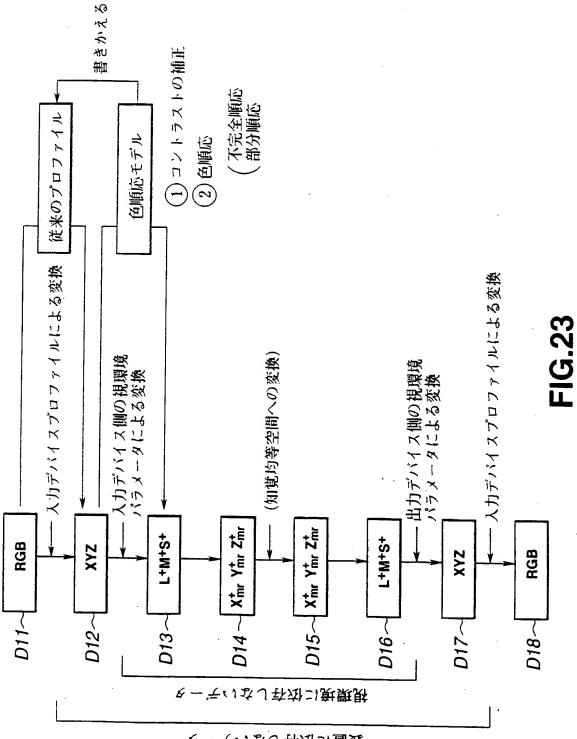


-1G.21



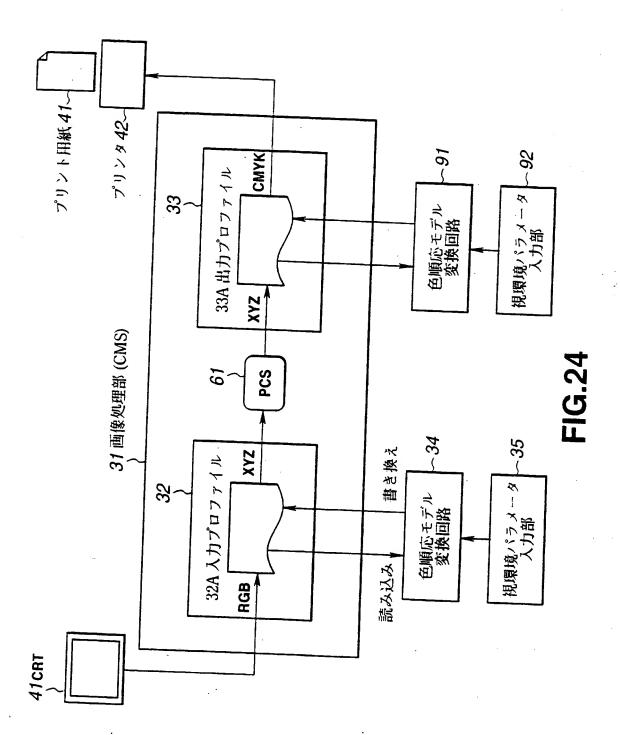
NSDOCID: <WO__9837690A1_L>

23/47



を一ていなしむかい置装

24/47



BNBDOCID: <WO___9837890A1_L

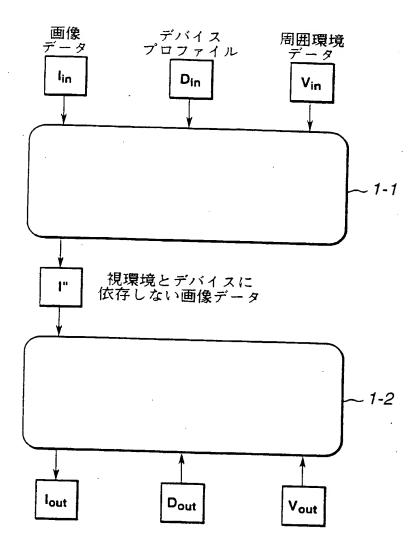


FIG.25

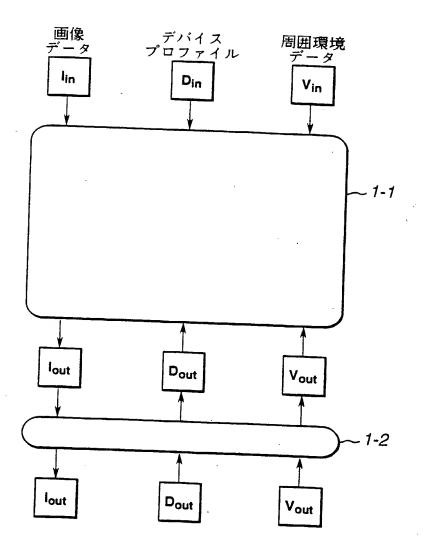


FIG.26

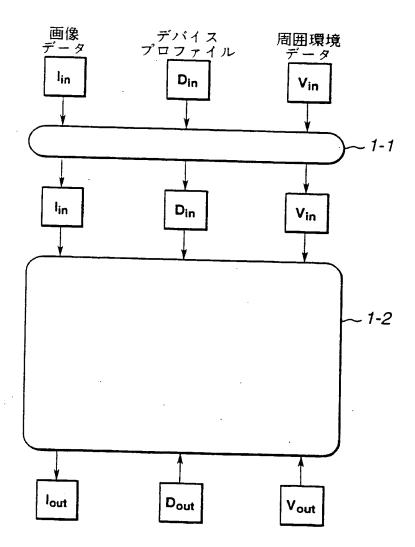


FIG.27

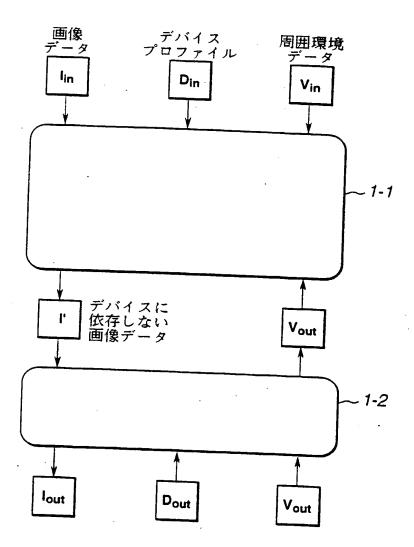


FIG.28

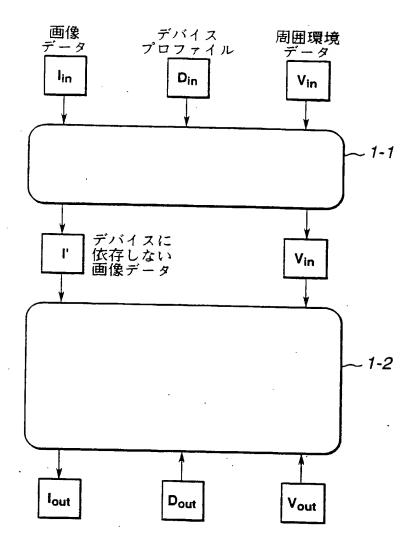


FIG.29

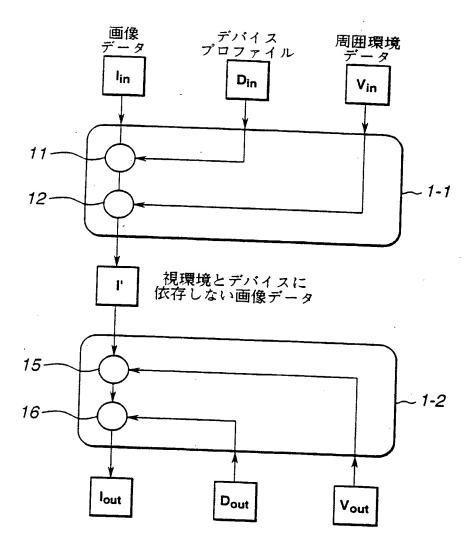


FIG.30

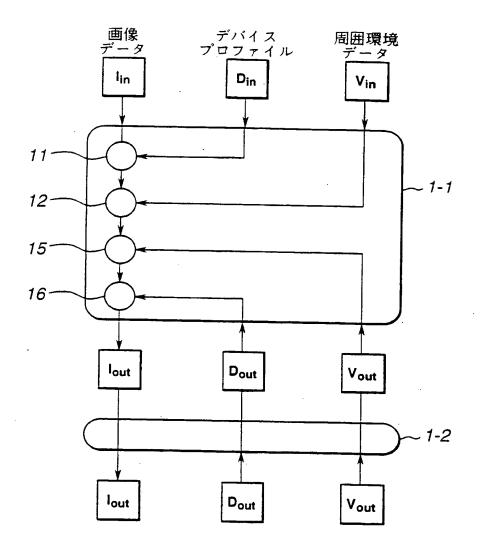


FIG.31

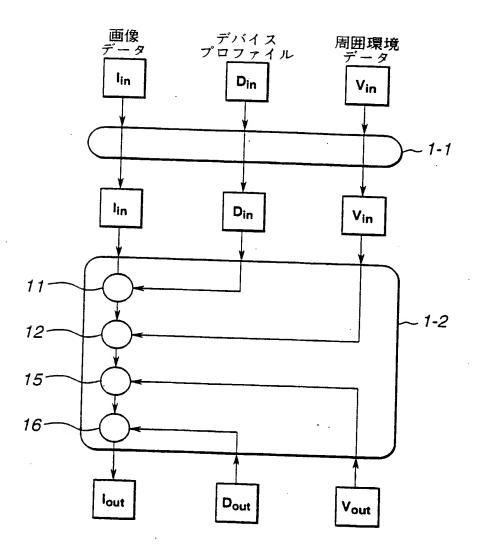


FIG.32

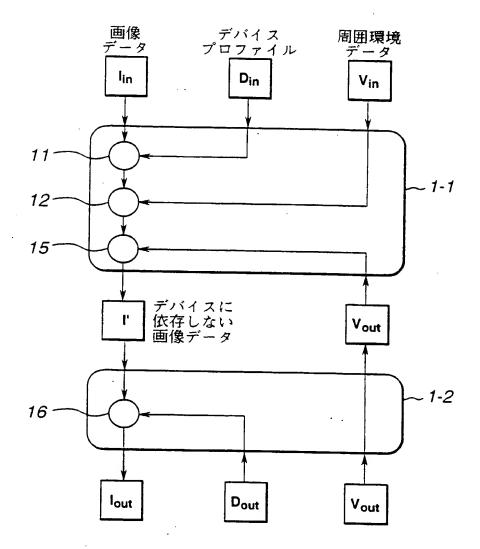


FIG.33

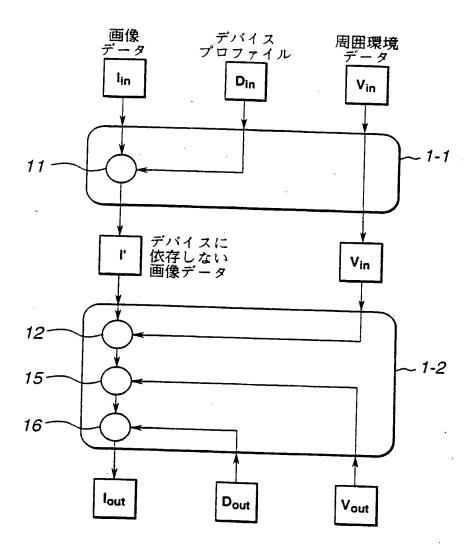


FIG.34

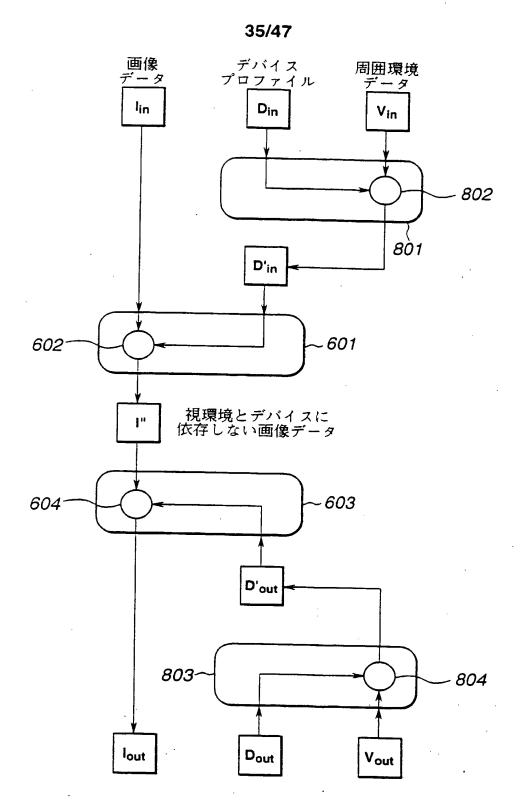


FIG.35

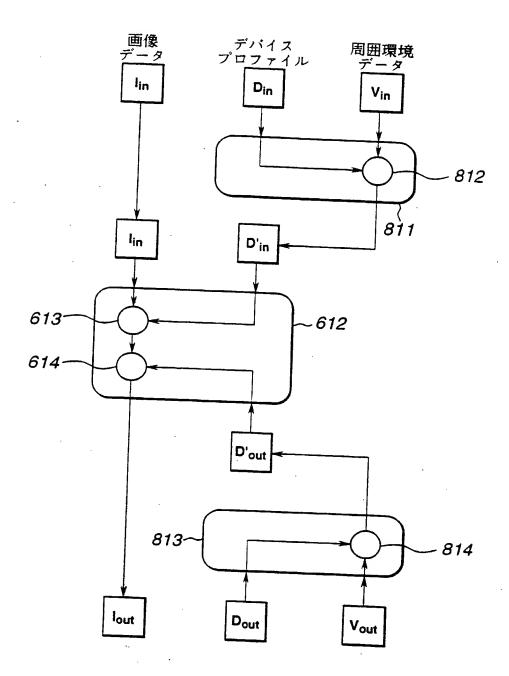


FIG.36

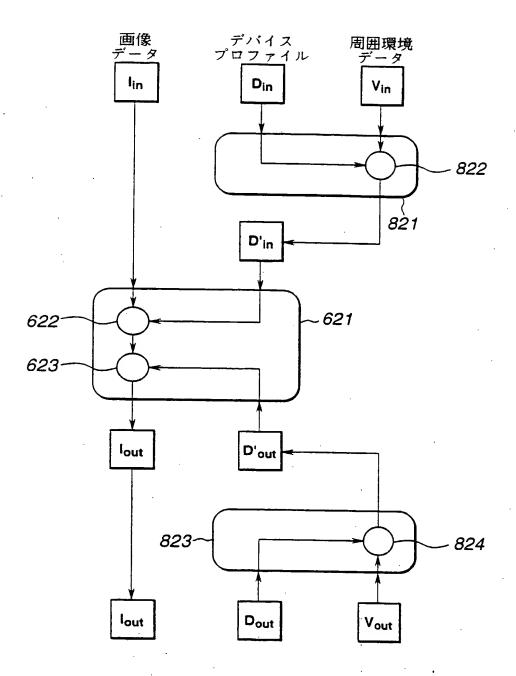


FIG.37

38/47

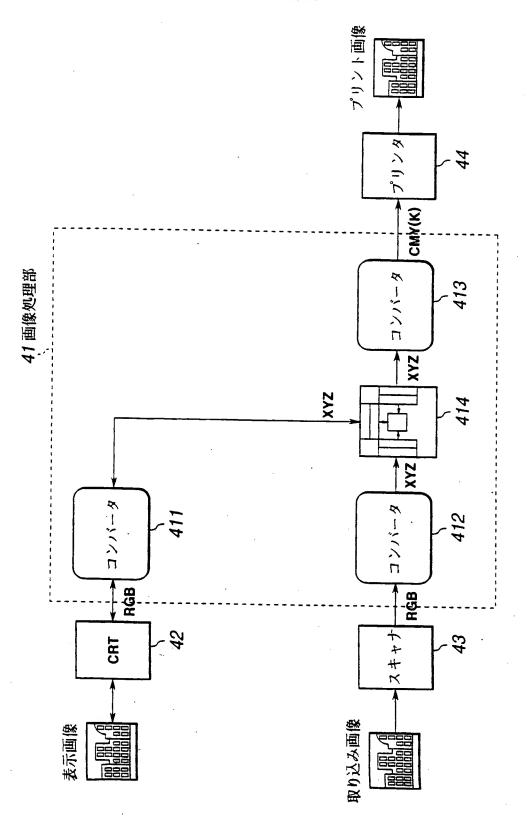


FIG.38

BN600CID: <WO__9857690A1_L>

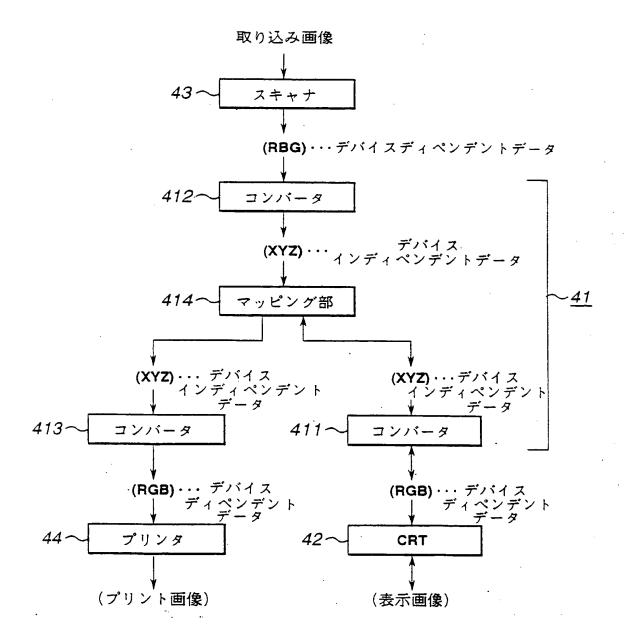


FIG.39

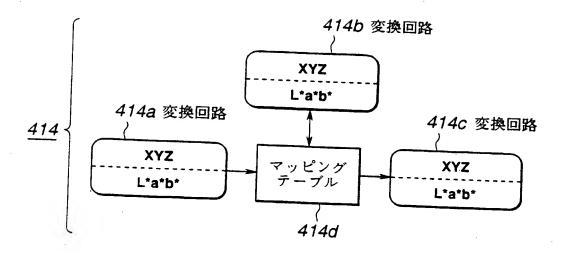


FIG.40

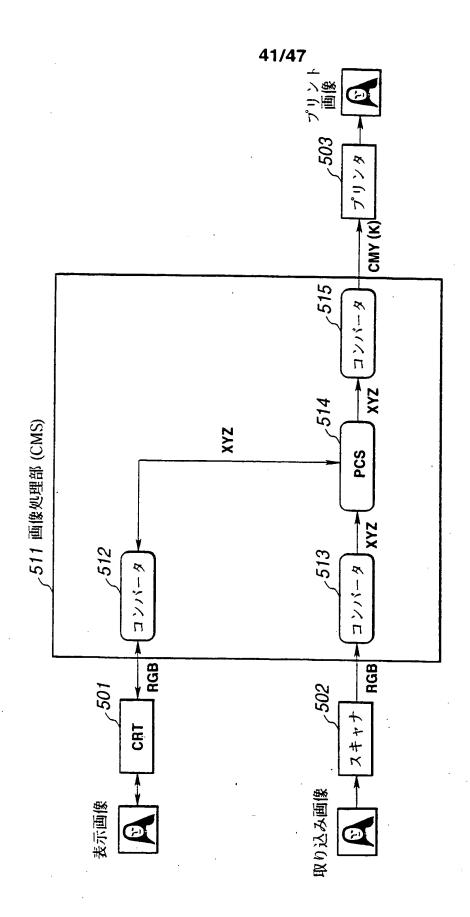


FIG.41

RMSDCCID: AND GOVERNAL L.

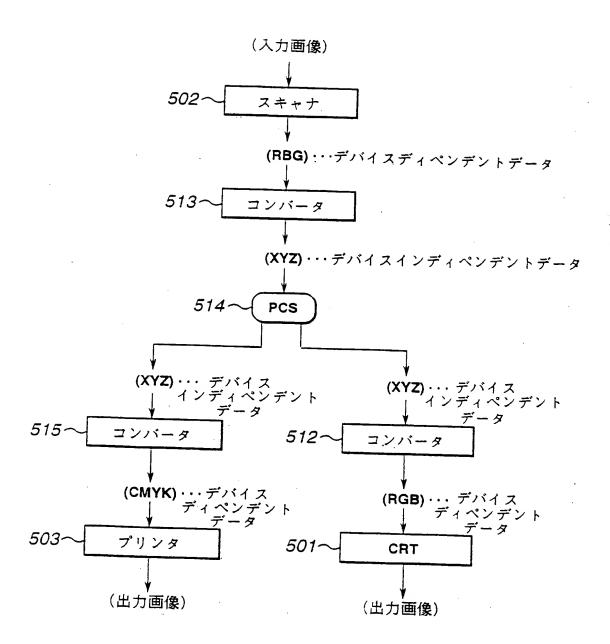


FIG.42

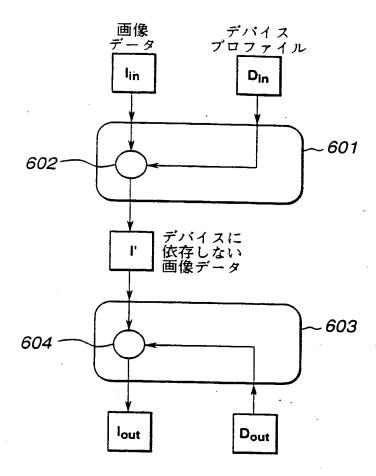


FIG.43

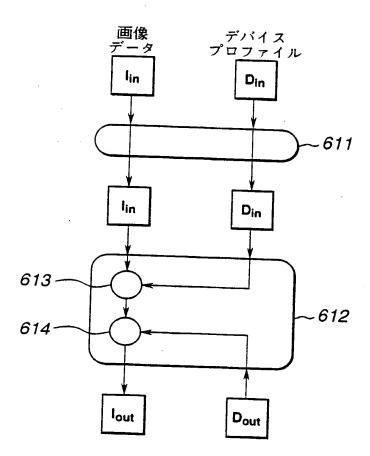


FIG.44

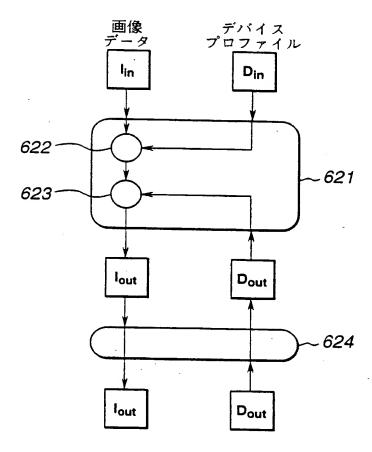
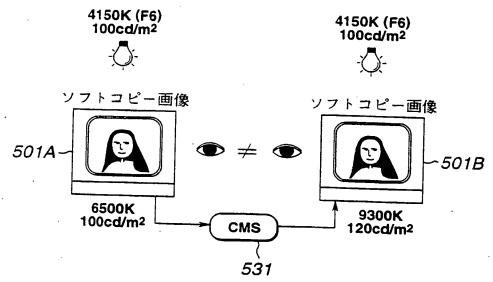
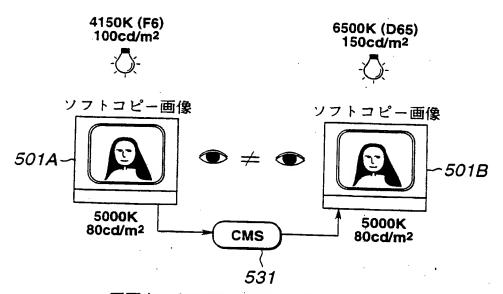


FIG.45



モニタの色温度及び輝度が異なる場合

FIG.46



周囲光の色温度及び輝度が異なる場合

FIG.47

7

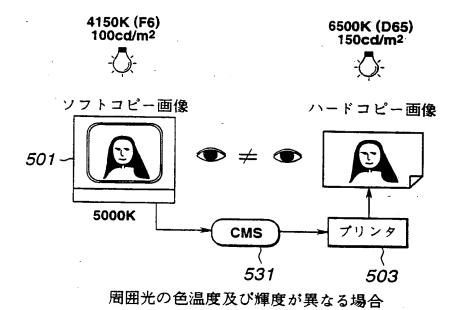


FIG.48

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.
PCT/JP98/00727

A CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER					
Int.Cl ⁶ H04N1/46					
According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC					
B. FIELDS SEARCHED					
Minimum d	ocumentation searched (classification system follower	ed by classification symbols)			
Int.Cl ⁶ H04N1/32, H04N1/46					
Documentat	ion searched other than minimum documentation to t	he extent that such documents are include	d in the fields		
Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched Jitsuyo Shinan Koho 1926-1997 Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1926-1997					
Electronic d	ata base consulted during the international search (na	ame of data base and where progressle			
		where practicable, so	earch terms used)		
C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT					
Category*	Citation of document, with indication, where a	ppropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.		
Y	JP, 04-243376, A (Canon Inc	•),	1, 5, 6		
A	August 31, 1992 (31. 08. 92)	·	2-4, 7-38		
Y A	JP, 05-260302, A (Canon Inc	•),	1, 5, 6		
A	October 8, 1993 (08. 10. 93)	·	2-4, 7-38		
A	JP, 07-15612, A (Eastman Ko January 17, 1995 (17. 01. 95	dak Co.), b) (Family: none)	1-38		
A	JP, 04-188952, A (Canon Inc July 7, 1992 (07. 07. 92) (.), Family: none)	1-38		
A	JP, 04-275769, A (Canon Inc October 1, 1992 (01. 10. 92)	·), (Family: none)	1-38		
A	JP, 04-275770, A (Canon Inc October 1, 1992 (01. 10. 92)	·), (Family: none)	1-38		
	· ·				
Further	documents are listed in the continuation of Box C.	See patent family annex.			
Special categories of cited documents: "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance earlier document but published on or after the international filing date document but published on or after the international filing date document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified) "O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means "P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed "C" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art document member of the same patent family					
Date of the actual completion of the international search May 13, 1998 (13. 05. 98)		Date of mailing of the international search report May 26, 1998 (26. 05. 98)			
Name and mailing address of the ISA/ Japanese Patent Office		Authorized officer			
acsimile No.		Telephone No.			
orm PCT/ISA/210 (second sheet) (July 1992)					

\$ ()

国際出願番号 PCT/JP98/00727 発明の属する分野の分類(国際特許分類(IPC)) Int. Cl . HO4N1/46 調査を行った分野 調査を行った最小限資料(国際特許分類(IPC)) Int. Cl HO4N1/32, HO4N1/46 最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの 日本国実用新案公報 1926-1997年 日本国公開実用新案公報 1926-1997年 国際調査で使用した電子データベース (データベースの名称、調査に使用した用語) 関連すると認められる文献 引用文献の 関連する カテゴリー* 引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示 請求の範囲の番号 Y JP, 04-243376, A (キャノン株式会社) 31,8月,1992 (31.08.92) (ファミリーなし) Α Y JP,05-260302,A(キャノン株式会社) 08, 10月, 1993 (08. 10. 93) (ファミリーなし) \mathbf{A} Α JP, 07-15612, A (イーストマン・コダック・カンパニ $1 \sim 3.8$ 17, 1月, 1995 (17.01.95) (ファミリーなし) JP, 04-188952, A (キャノン株式会社) $1 \sim 3.8$ 07,7月,1992(07.07.92)(ファミリーなし) 区機の続きにも文献が列挙されている。 □ パテントファミリーに関する別紙を参照。 引用文献のカテゴリー の日の後に公表された文献 「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示す 「T」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって もの て出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理 「E」先行文献ではあるが、国際出願日以後に公表されたも 論の理解のために引用するもの 「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明 「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行 の新規性又は進歩性がないと考えられるもの 日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する 「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以 文献(理由を付す) 上の文献との、当業者にとって自明である組合せに 「〇」口頭による開示、使用、展示等に言及する文献 よって進歩性がないと考えられるもの 「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願 「&」同一パテントファミリー文献 26.05.98 国際調査を完了した日 国際調査報告の発送日 13.05.98 国際調査機関の名称及びあて先 特許庁審査官(権限のある職員) 9067 5 O 日本国特許庁(ISA/JP) 橋爪 正樹 郵便番号100-8915 東京都千代田区霞が関三丁目4番3号 電話番号 03-3581-1101 内線 3543

国際出願番号 PCT/JP98/00727

C(続き).	関連すると認められる文献	REMARKS PCI/JP91	8/00/27
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、そ	の関連する等子のキニ	関連する
A	JP, 04-275769, A (キャノン株式 01, 10月, 1992 (01. 10. 92)	会社)	請求の範囲の番号 1~38
Δ	IR 04 075770 (110. 92)	(ファミリーなし)	
A	JP, 04-275770, A (キャノン株式 01, 10月, 1992 (01. 10. 92)	(会社) (ファミリーなし)	1~38
		0	-
		÷	
		·	
			- -
			· ·
	,		
	<i>:</i>		
		;	
(学者 D C T く L S			

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

BLACK BORDERS

IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES

FADED TEXT OR DRAWING

BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING

SKEWED/SLANTED IMAGES

COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS

GRAY SCALE DOCUMENTS

LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT

REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.

□ OTHER: ____

THIS PAGE BLANK (USPTO)